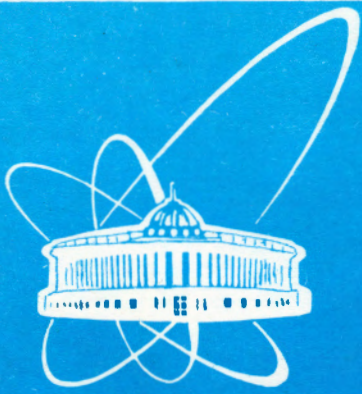


94-220



объединенный  
институт  
ядерных  
исследований  
дубна

P5-94-220

А.Н.Сисакян, В.М.Тер-Антонян

РЕДУКЦИЯ ГУРВИЦА — ЭЙЛЕРА

Направлено в журнал «Journal of Physics A: Math.Gen.»

1994

## Введение

В работе [1] была установлена связь преобразования Гурвица  $H$  с квантовой теорией углового момента. В настоящей статье сделан еще один шаг в этом направлении. Показано, что редукцию, индуцируемую преобразованием  $H$  в пространстве векторов состояний, можно интерпретировать как правило сложения квантовых угловых моментов.

Напомним, что  $H: E_u^8 \rightarrow E_x^5$ , где буквой  $E$  обозначены 8-мерное и 5-мерное евклидовы пространства. Введем обозначения

$$\vec{u} = (u_0, u_1, \dots, u_7),$$

$$\vec{x} = (x_0, x_1, \dots, x_4).$$

Известно [2], что для произвольной функции  $\Psi(\vec{x})$  выполняется условие

$$(\mathcal{L}_1^2 + \mathcal{L}_2^2 + \mathcal{L}_3^2)\Psi(\vec{x}) = 0. \quad (1)$$

Здесь

$$\mathcal{L}_j = \mathcal{J}_j + \mathcal{K}_j, \quad (2)$$

а операторы  $\mathcal{J}_j$  и  $\mathcal{K}_j$  имеют следующий вид

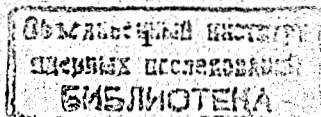
$$\begin{pmatrix} \mathcal{J}_1 \\ \mathcal{J}_2 \\ \mathcal{J}_3 \end{pmatrix} = \frac{i}{2} \begin{pmatrix} u_2 & -u_3 & -u_0 & u_1 \\ u_3 & u_2 & -u_1 & -u_0 \\ u_1 & -u_0 & u_3 & -u_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \partial/\partial u_0 \\ \partial/\partial u_1 \\ \partial/\partial u_2 \\ \partial/\partial u_3 \end{pmatrix}, \quad (3)$$

$$\begin{pmatrix} \mathcal{K}_1 \\ \mathcal{K}_2 \\ \mathcal{K}_3 \end{pmatrix} = \frac{i}{2} \begin{pmatrix} -u_6 & -u_7 & u_4 & u_5 \\ -u_7 & u_6 & -u_5 & u_4 \\ -u_5 & u_4 & u_7 & -u_6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \partial/\partial u_4 \\ \partial/\partial u_5 \\ \partial/\partial u_6 \\ \partial/\partial u_7 \end{pmatrix}. \quad (4)$$

Пусть  $\Phi(\vec{u})$  есть вектор состояния, определенный в  $E_u^8$ . Рассмотрим уравнение

$$(\mathcal{L}_1^2 + \mathcal{L}_2^2 + \mathcal{L}_3^2)\Phi(\vec{u}) = 0. \quad (5)$$

Согласно (1) это уравнение можно считать необходимым условием того, что  $\Phi(\vec{u})$  является функцией от аргумента  $\vec{x}$ . Ниже будет доказано, что (5) является также достаточным условием. Это означает, что в с л а б функция  $\Phi(\vec{u})$ , удовлетворяющая (5), есть функция от аргумента  $\vec{x}$ . В доказательстве приведенного утверждения существенную роль играют эйлеровы координаты, и потому естественно (5) назвать редукцией Гурвица-Эйлера ( $HE$ ).



## §1. Алгебра $SO(3) \times SO(3)$

Введем операторы инфинитезимальных плоскостных вращений

$$D_{ij} = -u_i \frac{\partial}{\partial u_j} + u_j \frac{\partial}{\partial u_i}.$$

Эти операторы удовлетворяют коммутационным соотношениям [3]:

$$[D_{jk}, D_{km}] = D_{mj}.$$

Операторы  $\mathcal{J}_j$  и  $\mathcal{K}_j$  можно представить в виде

$$\mathcal{J}_1 = \frac{i}{2}(D_{02} + D_{31}), \quad \mathcal{K}_1 = \frac{i}{2}(D_{64} + D_{75}),$$

$$\mathcal{J}_2 = \frac{i}{2}(D_{03} + D_{12}), \quad \mathcal{K}_2 = \frac{i}{2}(D_{74} + D_{56}),$$

$$\mathcal{J}_3 = \frac{i}{2}(D_{01} + D_{23}), \quad \mathcal{K}_3 = \frac{i}{2}(D_{54} + D_{67}).$$

Справедливы коммутационные соотношения

$$[\mathcal{J}_j, \mathcal{K}_m] = 0, \quad (6)$$

$$[\mathcal{J}_j, \mathcal{J}_m] = i\epsilon_{jml}\mathcal{J}_l, \quad (7)$$

$$[\mathcal{K}_j, \mathcal{K}_m] = i\epsilon_{jml}\mathcal{K}_l. \quad (8)$$

Таким образом, операторы  $\mathcal{J}_j$  и  $\mathcal{K}_j$  являются генераторами группы  $SO(3) \otimes SO(3)$ , действующей в пространстве  $E_u^8$ .

## §2. Квантовые волчки

Перейдем в  $E_u^8$  от декартовых координат  $u$ , к эйлеровым координатам [4]

$$u_0 + iu_1 = f \cos \frac{\beta_1}{2} e^{-i\frac{\alpha_1 + \gamma_1}{2}}, \quad u_2 + iu_3 = f \sin \frac{\beta_1}{2} e^{i\frac{\alpha_1 - \gamma_1}{2}}, \quad (9)$$

$$u_4 + iu_5 = g \cos \frac{\beta_2}{2} e^{-i\frac{\alpha_2 + \gamma_2}{2}}, \quad u_6 + iu_7 = g \sin \frac{\beta_2}{2} e^{i\frac{\alpha_2 - \gamma_2}{2}}. \quad (10)$$

Область изменения координат Эйлера фиксируется неравенствами

$$0 \leq f, g < \infty, \quad 0 \leq \beta_1, \beta_2 \leq \pi; \quad 0 \leq \alpha_1, \gamma_1; \alpha_2, \gamma_2 < 2\pi.$$

Из (9) следует, что

$$f = (u_0^2 + u_1^2 + u_2^2 + u_3^2)^{1/2}, \quad \beta_1 = 2 \arctan \left( \frac{u_2^2 + u_3^2}{u_0^2 + u_1^2} \right)^{1/2},$$

$$\alpha_1 = -\arctan \frac{u_1}{u_0} + \arctan \frac{u_3}{u_2}, \quad \gamma_1 = -\arctan \frac{u_1}{u_0} - \arctan \frac{u_3}{u_2}.$$

Пользуясь этими формулами, можно доказать, что производные по декартовым координатам связаны с производными по эйлеровым координатам следующим образом:

$$\begin{pmatrix} \partial/\partial u_0 \\ \partial/\partial u_1 \\ \partial/\partial u_2 \\ \partial/\partial u_3 \end{pmatrix} = \frac{1}{f} \begin{pmatrix} M & N \\ P & Q \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \partial/\partial \alpha_1 \\ \partial/\partial \beta_1 \\ \partial/\partial \gamma_1 \end{pmatrix}. \quad (11)$$

Здесь  $M, N, P$  и  $Q$  есть  $2 \times 2$ -матрицы

$$M = \begin{pmatrix} f \cos \frac{\beta_1}{2} \cos \frac{\alpha_1 + \gamma_1}{2} & -\cos^{-1} \frac{\beta_1}{2} \sin \frac{\alpha_1 + \gamma_1}{2} \\ -f \cos \frac{\beta_1}{2} \sin \frac{\alpha_1 + \gamma_1}{2} & -\cos^{-1} \frac{\beta_1}{2} \cos \frac{\alpha_1 + \gamma_1}{2} \end{pmatrix},$$

$$N = \begin{pmatrix} -2 \sin \frac{\beta_1}{2} \cos \frac{\alpha_1 + \gamma_1}{2} & -\cos^{-1} \frac{\beta_1}{2} \sin \frac{\alpha_1 + \gamma_1}{2} \\ 2 \sin \frac{\beta_1}{2} \sin \frac{\alpha_1 + \gamma_1}{2} & -\cos^{-1} \frac{\beta_1}{2} \cos \frac{\alpha_1 + \gamma_1}{2} \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} f \sin \frac{\beta_1}{2} \cos \frac{\alpha_1 - \gamma_1}{2} & -\sin^{-1} \frac{\beta_1}{2} \sin \frac{\alpha_1 - \gamma_1}{2} \\ f \sin \frac{\beta_1}{2} \sin \frac{\alpha_1 - \gamma_1}{2} & \sin^{-1} \frac{\beta_1}{2} \cos \frac{\alpha_1 - \gamma_1}{2} \end{pmatrix}$$

$$Q = \begin{pmatrix} 2 \cos \frac{\beta_1}{2} \cos \frac{\alpha_1 - \gamma_1}{2} & \sin^{-1} \frac{\beta_1}{2} \sin \frac{\alpha_1 - \gamma_1}{2} \\ 2 \cos \frac{\beta_1}{2} \sin \frac{\alpha_1 - \gamma_1}{2} & -\sin^{-1} \frac{\beta_1}{2} \cos \frac{\alpha_1 - \gamma_1}{2} \end{pmatrix}$$

Формулы, соответствующие координатам (10), получаются из (11) заменой  $f \rightarrow g$ , "1"  $\rightarrow$  "2".

Теперь можно показать, что

$$\mathcal{J}_1 = i \sin \gamma_1 \cot \beta_1 \frac{\partial}{\partial \gamma_1} - i \cos \gamma_1 \frac{\partial}{\partial \beta_1} - i \frac{\sin \gamma_1}{\sin \beta_1} \frac{\partial}{\partial \alpha_1},$$

$$\mathcal{J}_2 = i \cos \gamma_1 \cot \beta_1 \frac{\partial}{\partial \gamma_1} + i \sin \gamma_1 \frac{\partial}{\partial \beta_1} - i \frac{\cos \gamma_1}{\sin \beta_1} \frac{\partial}{\partial \alpha_1}, \quad (12)$$

$$\mathcal{J}_3 = i \frac{\partial}{\partial \gamma_1}.$$

Связь операторов  $\mathcal{K}_j$  с углами  $\alpha_2, \beta_2, \gamma_2$  отличается от связи оператора  $\mathcal{J}_j$  с углами  $\alpha_1, \beta_1, \gamma_1$ . Это объясняется тем, что операторы  $\mathcal{K}_j$  не получаются из операторов  $\mathcal{J}_j$  подстановкой  $u_0 \rightarrow u_4, u_1 \rightarrow u_5, u_2 \rightarrow u_6, u_3 \rightarrow u_7$ , т.к. в  $\mathcal{K}_j$  вместо  $\mathcal{D}_{46}, \mathcal{D}_{47}$  и  $\mathcal{D}_{45}$  входят  $\mathcal{D}_{64}, \mathcal{D}_{74}$  и  $\mathcal{D}_{54}$ .

Имеем

$$\begin{aligned} \mathcal{K}_1 &= -i \sin \alpha_2 \cot \beta_2 \frac{\partial}{\partial \alpha_2} + i \cos \alpha_2 \frac{\partial}{\partial \beta_2} + i \frac{\sin \alpha_2}{\sin \beta_2} \frac{\partial}{\partial \gamma_2}, \\ \mathcal{K}_2 &= i \cos \alpha_2 \cot \beta_2 \frac{\partial}{\partial \alpha_2} + i \sin \alpha_2 \frac{\partial}{\partial \beta_2} - i \frac{\cos \alpha_2}{\sin \beta_2} \frac{\partial}{\partial \gamma_2}, \\ \mathcal{K}_3 &= -i \frac{\partial}{\partial \alpha_2}. \end{aligned} \quad (13)$$

Формулы (12) и (13) переходят друг в друга при преобразовании

$$\gamma_1 \longleftrightarrow -\alpha_2, \quad \alpha_1 \longleftrightarrow -\gamma_2, \quad \beta_1 \longleftrightarrow -\beta_2. \quad (14)$$

Можно убедиться, что

$$\bar{\mathcal{J}}^2 = \frac{\partial^2}{\partial \beta_1^2} - \cot \beta_1 \frac{\partial}{\partial \beta_1} - \frac{1}{\sin^2 \beta_1} \left( \frac{\partial^2}{\partial \alpha_1^2} - 2 \cos \beta_1 \frac{\partial^2}{\partial \alpha_1 \partial \gamma_1} + \frac{\partial^2}{\partial \gamma_1^2} \right), \quad (15)$$

$$\bar{\mathcal{K}}^2 = \frac{\partial^2}{\partial \beta_2^2} - \cot \beta_2 \frac{\partial}{\partial \beta_2} - \frac{1}{\sin^2 \beta_2} \left( \frac{\partial^2}{\partial \alpha_2^2} - 2 \cos \beta_2 \frac{\partial^2}{\partial \alpha_2 \partial \gamma_2} + \frac{\partial^2}{\partial \gamma_2^2} \right). \quad (16)$$

Введем операторы

$$\mathcal{J}_{3'} = i \frac{\partial}{\partial \alpha_1}, \quad \mathcal{K}_{3'} = -i \frac{\partial}{\partial \gamma_2}. \quad (17)$$

Нормированные собственные функции операторов  $(\bar{\mathcal{J}}^2, \mathcal{J}_3, \mathcal{J}_{3'})$  и  $(\bar{\mathcal{K}}^2, \mathcal{K}_3, \mathcal{K}_{3'})$ , соответствующие собственным значениям  $j(j+1), m, \tau$  и  $k(k+1), \lambda, q$  даются выражениями

$$\Phi_{m\tau}^j = \left( \frac{2j+1}{8\pi^2} \right)^{1/2} \mathcal{D}_{m\tau}^j(\gamma_1, \beta_1, \alpha_1), \quad (18)$$

$$\Phi_{-\lambda q}^k = \left( \frac{2k+1}{8\pi^2} \right)^{1/2} \mathcal{D}_{\lambda q}^k(\alpha_2, \beta_2, \gamma_2),$$

в которых справа стоят  $\mathcal{D}$ -функции Вигнера. Таким образом, мы приходим к системе, состоящей из двух независимых квантовых шаровых волчков.

## §2. HE-редукция

Из соотношений (2) и (6)-(8) следует, что

$$[\mathcal{L}_j, \mathcal{L}_m] = i \epsilon_{jml} \mathcal{L}_l. \quad (19)$$

Мы видим, что HE-редукция тождественна проблеме сложения моментов  $\mathcal{J}$  и  $\mathcal{K}$ .

Уравнение (5) равноценно системе уравнений

$$\mathcal{L}_j \Phi(\vec{u}) = 0. \quad (20)$$

Очевидно, что

$$(\bar{\mathcal{L}} - \bar{\mathcal{J}})^2 \Phi = \bar{\mathcal{K}}^2 \Phi,$$

и потому

$$\bar{\mathcal{J}}^2 \Phi = \bar{\mathcal{K}}^2 \Phi.$$

В этом уравнении переменные, относящиеся к операторам  $\bar{\mathcal{J}}^2$  и  $\bar{\mathcal{K}}^2$ , разделяются:

$$\Phi = \Phi^j \Phi^k,$$

$$\frac{\bar{\mathcal{J}}^2 \Phi^j}{\Phi^j} = \frac{\bar{\mathcal{K}}^2 \Phi^k}{\Phi^k} = q.$$

Отсюда заключаем, что  $q = j(j+1) = k(k+1)$ , т.е.  $j = k$ .

Далее, из (5) ясно, что сложение моментов  $\mathcal{J}_j$  и  $\mathcal{K}_j$  должно производиться по следующей схеме:

$$\Phi_{\tau q}^j = \sum_{m=-j}^j C_{j,m;j,-m}^{0,0} \Phi_{m\tau}^j \Phi_{-mq}^j. \quad (21)$$

Здесь функции  $\Phi_{m\tau}^j$  и  $\Phi_{-mq}^j$  взяты из (18), а через  $C_{j,m;j,-m}^{0,0}$  обозначены коэффициенты Клебша-Гордана.

Известно [5], что

$$C_{j,m;j,-m}^{0,0} = \frac{(-1)^{j-m}}{\sqrt{2j+1}}$$

$$\mathcal{D}_{m\tau}^j(\gamma_1, \beta_1, \alpha_1) = (-1)^{m-j} \mathcal{D}_{\tau m}^j(\alpha_1, \beta_1, \gamma_1).$$

Пользуясь последними двумя формулами имеем

$$\Phi_{\tau q}^j = \frac{(-1)^{j-k}}{\sqrt{8\pi^2}} \sqrt{\frac{2j+1}{8\pi^2}} \sum_{m=-j}^j \mathcal{D}_{\tau m}^j(\alpha_1, \beta_1, \gamma_1) \mathcal{D}_{mq}^j(\alpha_2, \beta_2, \gamma_2).$$

Согласно теореме сложения для  $D$ -функций Вигнера [5]:

$$\sum_{m=-j}^j D_{rm}^j(\alpha_1, \beta_1, \gamma_1) D_{mq}^j(\alpha_2, \beta_2, \gamma_2) = D_{rq}^j(\alpha, \beta, \gamma),$$

где  $\alpha, \beta, \gamma$  связаны с  $\alpha_1, \beta_1, \gamma_1$  и  $\alpha_2, \beta_2, \gamma_2$  следующим образом:

$$\begin{aligned} \cot(\alpha - \alpha_2) &= \cos \beta_2 \cot(\alpha_1 + \gamma_2) + \cot \beta_1 \frac{\sin \beta_2}{\sin(\alpha_1 + \gamma_2)}, \\ \cos \beta &= \cos \beta_1 \cos \beta_2 - \sin \beta_1 \sin \beta_2 \cos(\alpha_1 + \gamma_2), \\ \cot(\gamma - \gamma_1) &= \cos \beta_1 \cot(\alpha_1 + \gamma_2) + \cot \beta_2 \frac{\sin \beta_1}{\sin(\alpha_1 + \gamma_2)}. \end{aligned}$$

Как показано в работе [6], углы  $\alpha, \beta$  и  $\gamma$  совпадают с угловыми координатами Эйлера в пространстве  $E_r^5$ . Таким образом, условие (5) действительно редуцирует  $\Phi(\vec{u})$  в функцию от аргумента  $\vec{x}$ .

### Заключение

В этой статье выявлен механизм редукции, индуцируемой преобразованием Гурвица в пространстве векторов состояний. Показано, что существует два эквивалентных друг другу механизма редукции. Первому из них соответствует дифференциальное уравнение (5), второму — правило сложения квантовых угловых моментов (21).

Мы благодарны Л.С. Давтяну, Л.Г. Мардоян и В.Н. Первушину за полезные обсуждения.

### Литература

- [1] M. Hage Hassan and M. Kibler, On Hurwitz Transformations, preprint LYCEN, Lyon (1991) 9110.
- [2] L.S. Davtyan, L.G. Mardoyan, G.S. Pogosyan, A.N. Sissakian, V.M. Ter-Antonyan, J.Phys.:Math.Gen. A20 (1987) 6121.
- [3] M.J. Englefield, Group Theory and the Coulomb Problem, Wiley-Interscience. New-York, London, Sydney, Toronto. (1972).
- [4] А.Н. Сисакян, В.М. Тер-Антонян, Структура преобразования Гурвица, препринт ОИЯИ, P5-94-219, Дубна (1994).
- [5] Д.А. Варшалович, А.Н. Москалев, В.К. Херсонский, Квантовая теория углового момента. Наука. Ленинград. (1975).
- [6] L.G. Mardoyan, A.N. Sissakian and V.M. Ter-Antonyan, The Eulerian Parameterization of the Hurwitz Transformation, preprint JINR, E5-94-121, Dubna (1994).

Рукопись поступила в издательский отдел

7 июня 1994 года.