



СООБЩЕНИЯ
ОБЪЕДИНЕННОГО
ИНСТИТУТА
ЯДЕРНЫХ
ИССЛЕДОВАНИЙ
ДУБНА

P5-85-733

В.В.Курышкин,* Л.А.Севастьянов*,
В.М.Филиппов*, Э.Э.Энтральго

К МЕТОДУ НАИМЕНЬШИХ КВАДРАТОВ
ДЛЯ НЕЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ
ПАРАБОЛИЧЕСКОГО ТИПА

* Университет дружбы народов им.П.Лумумбы,
Москва

1985

Рассмотрим следующую краевую задачу для нелинейного уравнения параболического типа:

$$N(u) \equiv \frac{\partial u}{\partial t} - \frac{\partial}{\partial x} \left[f \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right) \right] = g, \quad (1)$$

$$u(x, 0) = 0, \quad a \leq x \leq b, \quad (2a)$$

$$u(b, t) = 0, \quad 0 \leq t \leq T, \quad (2b)$$

$$\frac{\partial u}{\partial x}(a, t) = 0, \quad 0 \leq t \leq T, \quad (2в)$$

где $g(x, t) \in L_2(\Omega)$, а область определения $D(N)$ оператора N образуют функции $u(x, t) \in C^2(\bar{\Omega})$, удовлетворяющие граничным условиям (2).

Здесь и далее $\Omega = \{(x, t) | a < x < b, 0 < t < T\}$, $\bar{\Omega}$ - замыкание области Ω .

По поводу функции f в уравнении (1) будем предполагать, что $f(0) = 0$, а ее производная

$$f' \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right) = \frac{\partial}{\partial \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)} \left[f \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right) \right] \geq \alpha^2 > 0, \quad \forall u \in D(N) \quad (3)$$

и принадлежит множеству непрерывных функций $C(\bar{\Omega})$ (эти ограничения на f можно рассматривать как аналогию между производной (3) и коэффициентом диффузии в линейном параболическом уравнении).

Решение задачи (1)-(3) в принципе можно искать с помощью обратной задачи вариационного исчисления, выбирая в качестве варьируемого функционала функционал метода наименьших квадратов (МНК)

$$F(u) = (N(u) - g, N(u) - g) \geq 0, \quad (4a)$$

определенный в гильбертовом пространстве H функций $u(x, t)$ со скалярным произведением (\cdot, \cdot) :

$$(u, v) = \int_{\Omega} u(x, t) \cdot v(x, t). \quad (4б)$$

Однако функционал (4) содержит, как и исходное уравнение (1), производные второго порядка, что может приводить к неустойчивости алгоритмов поиска его экстремальных точек в пространстве H . Поэтому

использование вариационного метода решения задачи (1)-(3) на основе функционала МНК (4) требует специального обоснования.

Подобное обоснование может быть проведено на основе результатов работы [1], где для операторного уравнения

$$\tilde{N}(u) \equiv N(u) - g = 0 \quad (5)$$

с нелинейным непотенциальным оператором N , $D(N) \subseteq H$, при условии, что область значений $R(N)$ плотна в H , доказано следующее

Утверждение. Пусть имеется некоторое гильбертово пространство H_β со скалярным произведением $(\cdot, \cdot)_\beta$ и системой координатных функций $\varphi_1, \varphi_2, \dots$, для которых выполняется:

- а/ $D(N) \subseteq H_\beta \subseteq H$;
- б/ область определения $D(N)$ плотна в H_β ;
- в/ система $\{\varphi_k\}$ образует базис в H_β ;
- г/ существует такой линейный оператор B , что $D(B) \supseteq D(N)$,

$$(N(u_1) - N(u_2), B(u_1 - u_2)) \geq C_1 (u_1 - u_2, u_1 - u_2)_\beta, \quad (6a)$$

$$(B u_1, B u_2) \leq C_2 (u_1, u_2)_\beta, \quad (6b)$$

для $\forall u_i \in D(N)$, где константы C_1 и C_2 не зависят от u_i , $C_1 > 0$.

Тогда любая последовательность приближенных решений уравнения (5)

$$u_n = \sum_{k=1}^n a_k \varphi_k, \quad n \rightarrow \infty, \quad (7)$$

где a_k находятся из условия минимума функционала МНК

$$F(u_n) = (\tilde{N}(u_n), \tilde{N}(u_n)) \rightarrow \min_{a_1, \dots, a_n} \quad (8)$$

сходится в H_β к единственному элементу u_0 , который обращает в нуль функционал МНК F , определенный соотношением (8), и, следовательно, является решением задачи (5).

Таким образом, для обоснования МНК с функционалом (4) в случае задачи (1)-(3) достаточно показать существование такого оператора B и построить такое пространство H_β , что будут выполняться все условия сформулированного выше утверждения.

Для задачи (1)-(3) выберем следующий оператор B :

$$(B u)(x, t) = u(x, t) - \int_a^x \int_a^y \frac{\partial u}{\partial t}(y, t). \quad (9)$$

Такой оператор B имеет смысл для $\forall u \in D(N)$ оператора N из уравнения (1), т.е. $D(B) \supseteq D(N)$.

Введем теперь пространство H_β , являющееся пополнением $D(N)$ по норме, определенной скалярным произведением $(\cdot, \cdot)_\beta$:

$$(u, v)_\beta = \int_\Omega d\Omega \left\{ \frac{1+\beta^2}{2} \cdot \frac{\partial u}{\partial t} \cdot v + \frac{1+\beta^2}{2} \cdot u \cdot \frac{\partial v}{\partial t} + \beta^2 \cdot \frac{\partial u}{\partial x} \cdot \frac{\partial v}{\partial x} + \int_a^x d\xi \frac{\partial u}{\partial t}(\xi, t) \int_a^x \frac{\partial v}{\partial t}(\xi, t) \right\}, \quad (10a)$$

где $0 < \beta^2 \leq \alpha^2$ (величина α^2 определена свойствами (3) функции f из уравнения (1)).

Скалярное произведение (10a) определяет норму $\|u\|_\beta = \sqrt{(u, u)_\beta}$ в пространстве H_β . На самом деле:

$$(u, u)_\beta = \int_\Omega d\Omega \left\{ \beta^2 \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\int_a^x \frac{\partial u}{\partial t}(\xi, t) \right)^2 \right\} + \int_a^b dx \frac{1+\beta^2}{2} u^2(x, T) \geq 0 \quad (10b)$$

и, очевидно, $\|c u\|_\beta = |c| \cdot \|u\|_\beta$; из неравенств Коши-Буняковского для каждого из трех членов в (10b) вытекает справедливость правила треугольника, $\|u_1 + u_2\|_\beta \leq \|u_1\|_\beta + \|u_2\|_\beta$; наконец, с помощью известного соотношения

$$\int_\Omega d\Omega u^2 \leq C_3 \int_\Omega d\Omega \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2, \quad C_3 = C_3(\Omega) > 0 \quad (11)$$

из (10b) следует соответствие: $\|u\|_\beta = 0 \Leftrightarrow u \equiv 0$.

Перейдем теперь к рассмотрению условий сформулированного выше утверждения. Условие а/ выполняется в силу построения пространства H_β и вытекающего из (10b) и (11) соотношения: $\|u\|_\beta^2 \geq \|u\|^2 \cdot \beta^2 / C_3$. Условия б/ и в/ выполнены по построению H_β . Для доказательства справедливости оценки (6a) условия г/ введем в рассмотрение производную $N'(u)$ оператора N из (1)

$$\begin{aligned} N'(u)v &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} [N(u + \epsilon v) - N(u)] = \\ &= \frac{\partial v}{\partial t} - \frac{\partial}{\partial x} \left[f' \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right) \cdot \frac{\partial v}{\partial x} \right], \end{aligned} \quad (12)$$

и вычислим (в пространстве H) скалярное произведение $(N'(u)v, Bv)$. Подставляя сюда (9) и (12) после интегрирования по частям, имеем

$$(N'(u)v, Bv) = \int_\Omega d\Omega \left\{ \frac{\partial v}{\partial t} \cdot v + f' \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right) \cdot \left(\frac{\partial v}{\partial x} \right)^2 + \right.$$

$$+ \left(\int_a^x d\xi \frac{\partial v}{\partial t}(\xi, t) \right)^2 - f' \left(\frac{\partial v}{\partial x} \right) \cdot \frac{\partial v}{\partial x} \cdot \int_a^x d\xi \frac{\partial v}{\partial t}(\xi, t) \Big\} \geq \quad (I3a)$$

$$\geq \int_{\Omega} d\Omega \left\{ \frac{\partial v}{\partial t} \cdot v + \alpha^2 \left(\frac{\partial v}{\partial x} \right)^2 + \left(\int_a^x d\xi \frac{\partial v}{\partial t}(\xi, t) \right)^2 - \alpha^2 \frac{\partial v}{\partial x} \cdot \int_a^x d\xi \frac{\partial v}{\partial t}(\xi, t) \right\} \geq \quad (I3б)$$

$$\geq \int_{\Omega} d\Omega \left\{ (1+\beta^2) \frac{\partial v}{\partial t} \cdot v + \beta^2 \left(\frac{\partial v}{\partial x} \right)^2 + \left(\int_a^x d\xi \frac{\partial v}{\partial t}(\xi, t) \right)^2 \right\}. \quad (I3в)$$

Здесь переход от (I3а) к (I3б) осуществлен на основе ограничения (3) на функцию f' (последний интеграл в (I3б) отрицателен, что проверяется интегрированием по частям), а переход от (I3б) к (I3в) - с помощью интегрирования по частям и условия $\beta^2 \leq \alpha^2$ в (I0а). Сравнивая соотношения (I3) с нормой (I0б), приходим к оценке

$$(N'(u)v, Bv) \geq (v, v)_{\beta}. \quad (I3г)$$

Отсюда, как показано в следствии 2 работы /1/, следует оценка (6а). Справедливость оценки (6б) условия г/ утверждения легко проверяется с помощью непосредственных вычислений:

$$(Bv, Bv) = \int_{\Omega} d\Omega \left\{ v - \int_a^x d\xi \int_a^{\xi} dy \frac{\partial v}{\partial t}(y, t) \right\}^2 = \quad (I4a)$$

$$= \int_{\Omega} d\Omega \left\{ v^2 + \left(\int_a^x d\xi \int_a^{\xi} dy \frac{\partial v}{\partial t}(y, t) \right)^2 \right\} + \int_a^{\theta} dx \left\{ \int_a^x d\xi v(\xi, T) \right\}^2 \leq \quad (I4б)$$

$$\leq c_3 \int_{\Omega} d\Omega \left\{ \left(\frac{\partial v}{\partial x} \right)^2 + \left(\int_a^x d\xi \frac{\partial v}{\partial t}(\xi, t) \right)^2 \right\} + c_3' \int_a^{\theta} dx (v(x, T))^2, \quad (I4в)$$

где c_3 определена соотношением (II), $c_3' = c_3'(I^a, \theta) > 0$ - аналогичная (II) оценка для интервала. Переход от (I4а) к (I4б) проведен с помощью интегрирования по частям. Сравнение (I4в) с нормой (I0б) приводит к оценке (6б), где $c_2 = c_2(c_3, c_3', \beta^2) > 0$.

Таким образом, при выбранном нами вспомогательном операторе B (9) и пространстве H_{β} , построенном как пополнение области определения оператора N из уравнения (I) по норме (I0б), все условия при-

веденного выше утверждения оказываются выполненными. Следовательно, в пространстве H_{β} существует единственная точка u , обращающая в нуль положительный функционал (4), т.е. являющаяся решением исходной задачи (I)-(3).

Поэтому вариационный метод с функционалом $\mathcal{M}(K)$ (4) для задачи (I)-(3) с нелинейным уравнением параболического типа является обоснованным, если поиск решения задачи проводится не в пространстве H , а в пространстве H_{β} . При этом если координатные функции $\{\varphi_n\}$ образуют полную ортонормированную систему функций в H_{β} , то коэффициенты a_1, \dots, a_n в разложении (7), минимизирующие функционал (4), могут быть найдены из системы нелинейных алгебраических уравнений

$$\int_{\Omega} d\Omega (N(u_n) - g) \cdot N'(u_n) \varphi_n = 0, \quad n = \overline{1, n}, \quad (I5)$$

которая разрешима при любом n (подробнее см. /1/).

Следует отметить, что из результатов работы /1/ при $B = I$ следовали результаты работы /2/, которые, однако, не позволяют обосновать вариационный метод с функционалом $\mathcal{M}(K)$ даже для линейных параболических уравнений (условие монотонности (6а) при $B = I$ не выполняется). Отметим еще, что возможное обоснование вариационного метода для линейных параболических уравнений приведено в работе /3/.

Литература

1. Курьшин В.В., Севастьянов Л.А., Филиппов В.М., Энтральго Э.Э. О вариационных принципах для нелинейных непотенциальных операторов. ОИЯИ, Р2-85-577, Дубна, 1965.
2. Лангенбах А.М. О применении метода наименьших квадратов к нелинейным уравнениям. ДАН СССР, 1962, 143, № 1, с. 31-34.
3. Филиппов В.М., Скороходов А.Н. Принцип минимума квадратичного функционала для краевой задачи теплопроводности. Дифференциальные уравнения, 1977, XIII, № 8, с. 1434-1445.

Рукопись поступила в издательский отдел
29 октября 1985 года.