

С 17 д

А-465

СООБЩЕНИЯ
ОБЪЕДИНЕННОГО
ИНСТИТУТА
ЯДЕРНЫХ
ИССЛЕДОВАНИЙ

Дубна

28/III 70



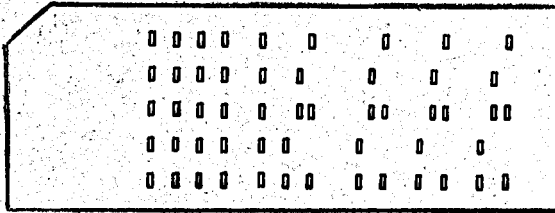
P5 - 5213

ЛАБОРАТОРИЯ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНОЙ ТЕХНИКИ
И АВТОМАТИЗАЦИИ

Л. Александров

К РЕШЕНИЮ
НЕЛИНЕЙНЫХ ОПЕРАТОРНЫХ УРАВНЕНИЙ
МЕТОДОМ ДИФФЕРЕНЦИРОВАНИЯ ПО ПАРАМЕТРУ

1970



P5 - 5213

Л. Александров

К РЕШЕНИЮ
НЕЛИНЕЙНЫХ ОПЕРАТОРНЫХ УРАВНЕНИЙ
МЕТОДОМ ДИФФЕРЕНЦИРОВАНИЯ ПО ПАРАМЕТРУ

8452/2 14

Объединенный институт
ядерных исследований
БНЕТЛИЖУТЕНА

Метод дифференцирования по параметру /1,2,3,4,5,6/ дает общий подход сведения нелинейных задач к задачам Коши для обыкновенных дифференциальных уравнений, что представляет интерес как с теоретической (исследования существования решения), так и с вычислительной точки зрения. Кроме того существует возможность использовать этот метод как общий способ описания переходных процессов (в частности управления физическим экспериментом и промышленным процессом).

В настоящей работе рассматривается новая модификация метода дифференцирования по параметру, при которой не предполагается обратимость производной $f'(x)$ (обозначения см. в пункте I) в начальной точке x_0 или в некоторой сфере вокруг нее. В результате построение решения данного уравнения (I) (см. п. I) можно сделать вообще не зависимым от начального приближения x_0 .

I. Будем рассматривать уравнение первого рода

$$f(x) = \theta, \quad (I)$$

где f - нелинейный оператор, действующий из банахова пространства E_1 в банахово пространство E_2 ($Y = f(E_1) \subseteq E_2$), дважды непрерывно дифференцируемый по Фреше в E_1 и обладающий свойством $\sup_{x \in E_1} \|f(x)\| < \infty$.

Предполагаем, что уравнение (I) имеет одно или несколько решений в E_1 . Обозначим множество этих решений через X^* . В дальнейшем будем использовать идею метода дифференцирования по параметру /6, стр. 158/ на основе связи между точкой $\bar{x} \in E_1$ и параметром $t \in P = (t_1, t_2)$, $t_1 < 0$, $1 < t_2$, введенной соотношением

$$\varphi(\bar{x}, x_0; t; \omega) \equiv f(\bar{x}) + (t-1)f(x_0) + \omega(t)(\bar{x} - x_0) = \theta. \quad (2)$$

Здесь $\omega(t)$ - линейный оператор, действующий из E_1 в E_2 , не зависящий от точки x и дважды непрерывно дифференцируемый в P_1 .

Имеет силу следующая теорема о нахождении решений уравнения (I) методом дифференцирования по параметру.

Теорема I

Пусть выполнены условия

а) $X^* \subseteq X = \{x \in E_1 \mid f'(x) \text{ - обратимый}\}$;

б) оператор $\omega(t)$ обладает свойствами

1) оператор $f'(x) + \omega(t)$ обратим для каждой пары $(x, t) \in (E_1 \setminus X^*) \times (P_1 \setminus \{1\})$;

2) $\omega(1) = \theta$.

Тогда для каждой фиксированной точки $x_0 \in E_1$ существует единственное решение $x(t)$, $t \in \rho = [0, 1]$ задачи Коши

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = - (f'(x) + \omega(t))^{-1} (f(x_0) + \omega'_t(t)(x - x_0)) \equiv g(x, x_0; t; \omega) \\ x(0) = x_0 \end{cases}, \quad (3)$$

причем решение $x(t)$ обладает свойством $x(1) \in X^*$.

Доказательство

а) Оператор ψ непрерывно дифференцируем по Фреше в произведении $E_1 \times P_1$:

$$\varphi'_{\bar{x}} = f'(\bar{x}) + \omega(t), \quad \varphi'_t = f(x_0) + \omega'_t(t)(x - x_0).$$

Из условий а) и б) следует, что частная производная $\varphi'_{\bar{x}}$ — линейный гомеоморфизм пространства E_1 на Y . На основе непосредственно получаемого из (2) равенства $\psi(x_0, x_0; 0; \omega) = 0$ применяем к соотношению (2) теорему о неявной функции [7, стр. 311]. Находим, что в достаточно малой окрестности точки $t=0$ существует единственное решение $\bar{x}(t)$ уравнения (2), которое является решением задачи Коши (3) в этой окрестности.

б) Оператор $(\varphi'_{\bar{x}})^{-1}$ непрерывно дифференцируем по Фреше в произведении $E_1 \times P_1$.

Это вытекает из непрерывной дифференцируемости операторов $f(x)$ и $\psi(t)$ соответственно в E_1 и P_1 .

$$\left((\varphi_x'^{-1})' \right)'_x = - (f'(x) + \omega(t))^{-1} f''(x) (f'(x) + \omega(t))^{-1},$$

$$\left(\varphi_x'^{-1} \right)'_t = - (f'(x) + \omega(t))^{-1} \omega_t'(x) (f'(x) + \omega(t))^{-1}$$

Очевидно, что композиционный оператор $g(x, x_0; t; \omega)$ непрерывно дифференцируем в произведении $E_1 \times P_1$ для каждого $x_0 \in E_1$, откуда заключаем, что локальная теорема о существовании решения задачи Коши (3)^{/7}, стр.329/ применима для каждой пары $(x, t) \in E_1 \times P_1$ и каждой точки $x_0 \in E_1$.

Υ) Имеет место неравенство

$$\|g(x, x_0; t; \omega)\| \leq A + B \|x - x_0\|, \quad (4)$$

где $A = \|\varphi_x'^{-1}\| \|f(x_0)\|$, $B = \|\varphi_x'^{-1}\| \|\omega_t'\|$.

Из непрерывности линейного оператора $\varphi_x'^{-1} \in E_1 \times P$ и предположения $\sup_{x_0 \in E_1} \|f(x_0)\| < \infty$ следует ограниченность функционала $A \in E_1 \times P$ для каждой точки $x_0 \in E_1$, т.е. существует такая константа $a \geq 0$, что $A \leq a$. Аналогично из непрерывности оператора $\omega_t'(t) \in P$ следует, что существует такая константа $b \geq 0$, что $B \leq b$. Отсюда находим, что для всех $(x, t) \in E_1 \times P$ и для всех $x_0 \in E_1$ имеет место неравенство

$$\|g\| \leq a + b \|x - x_0\|. \quad (5)$$

На основе заключения из §) и неравенства (5) приходим к выводу /6, стр.160/ о глобальном существовании (на всем сегменте P) решения $x(t)$ задачи Коши (3).

Это решение удовлетворяет и уравнению (2), т.е. $\bar{x}(t) = x(t)$ на всем P . С другой стороны, из (2) при условии δ_2 непосредственно получается $\bar{x}(1) \in X^*$. Этим теорема I доказана.

2. При предположении, что E_1 и E_2 - гильбертовы пространства, в ряде применений метода дифференцирования по параметру можно использовать следующее следствие теоремы I.

Теорема 2

Пусть существует выпуклый функционал $\varphi(x)$, определенный в E_1 , для которого

$$\text{grad } \varphi(x) = f(x), \quad (7)$$

и пусть кроме условия а) теоремы I выполнено условие δ'). $\alpha(t)$, определенная в P_1 , два раза непрерывно дифференцируемая действительная функция, обладающая свойствами:

$$1) \alpha(t) > 0, \quad t \in P_1 \setminus \{1\};$$

$$2) \alpha(1) = 0.$$

Тогда в силе утверждение теоремы I.

Доказательство теоремы 2 основывается на том, что из условия (7) следует неотрицательная определенность оператора $f'(x)$ во всем E_1 и что из условия δ') вытекает условие δ) теоремы I.

3. Задачу Коши (3) можно использовать для построения приближенного решения уравнения (I) и в том случае, когда условие а) невыполнимо. Для этого функцию $x(t)$ надо взять не в точке $t=1$, а в достаточно близкой к ней точке t^* ($x^* \approx x(t^*)$).

Как критерий нахождения необходимого значения параметра t^* можно использовать величину невязки уравнения (I).

Специально для облегчения численного интегрирования задачи (3) и уменьшения численных эффектов "накопления ошибки" и др. можно использовать аналоги задачи Коши (3) и аналоги теоремы I и 2, полученные на основе соотношения

$$f(x) + (t-1)f(x_0) + \omega(t)(x-x_0) + \int_0^t h(s) ds = 0,$$

где $h(s)$ непрерывно дифференцируемая действительная функция ($s \in P$), для которой имеет место равенство $\int_0^1 h(s) ds = 0$, функция $h(s)$ подбирается в зависимости от оператора $f(x)$ и от численного метода интегрирования задачи (3).

В обыкновенной вычислительной практике при применении теоремы 2 можно использовать функцию $\alpha(t)$ в виде

$$\alpha(t) = a(1-t)\rho(t) + \alpha_0, \quad \text{где}$$

$$\rho(t) = e^{-bt} \quad \text{или} \quad \rho(t) = e^{-b(t-c)^2} \quad \text{и др.}$$

$$(a > 0, \alpha_0, b \geq 0, \quad 0 \leq c \leq 1 \quad - \text{константы}).$$

С помощью $\alpha_0 \neq 0$ можно приближенно решать уравнение (I) и при $X^* \cap X = \emptyset$. Необходимое α_0 подбирается, например, на основе величины невязки уравнения (I).

Л и т е р а т у р а

1. Кирия В.С. Движение тел в сопротивляющихся средах. Труды Тбил. ун-та 44 (1951), (I-20).
2. Давиденко Д.Ф. Об одном новом методе численного решения систем нелинейных уравнений, ДАН 88, №4, (1953), (601-603).

3. Яковлев М.Н. К решению систем нелинейных уравнений методом дифференцирования по параметру. Журнал вычисл. мат. и матем. физики, т.4, №1, 1964.

4. Михлин С.Г. Численная реализация вариационных методов, М. 1966 г. (342-348).

5. Свирский И.В. Методы типа Бубнова-Галеркина, М. 1968, (174-176).

6. Красносельский М.А. и др. Приближенное решение операторных уравнений., М. 1969, (158-161).

7. Б.Дьедоне. Основы современного анализа. М, 1964.

Рукопись поступила в издательский отдел

2 июля 1970 года.