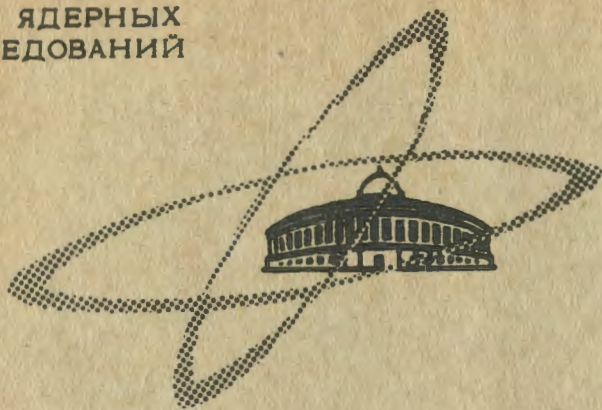


5717

ЭКЗ. ЧИТ. ЗАЛА

ОБЪЕДИНЕННЫЙ  
ИНСТИТУТ  
ЯДЕРНЫХ  
ИССЛЕДОВАНИЙ

Дубна.



P 2-5717

В. Г. Кадышевский

КВАНТОВАЯ ТЕОРИЯ ПОЛЯ  
С НЕЕВКЛИДОВЫМ ПРОСТРАНСТВОМ  
ОТНОСИТЕЛЬНЫХ ИМПУЛЬСОВ

ЛАБОРАТОРИЯ ТЕОРЕТИЧЕСКОЙ ФИЗИКИ

1971

P 2-5717

**В.Г. Кадышевский**

**КВАНТОВАЯ ТЕОРИЯ ПОЛЯ  
С НЕЕВКЛИДОВЫМ ПРОСТРАНСТВОМ  
ОТНОСИТЕЛЬНЫХ ИМПУЛЬСОВ**

Доклад на II Международном совещании  
по нелинейной и нелокальной квантовой  
теории поля в Азау, 15-25 марта 1970 г.

## I. Введение

Современную квантовую теорию поля формально можно представить себе как некоторую бесконечную совокупность метричных элементов различных операторов ( $S$  - матрицы, функций Грина, операторов полей и т.п.), подчиняющихся бесконечной системе зацепляющихся интегральных уравнений. Благодаря трансляционной инвариантности в каждом из этих метричных элементов можно выделить 4-мерную  $\delta$ -функцию, выражающую закон сохранения 4-импульса, а затем вообще удалить эту  $\delta$ -функцию из уравнений<sup>х)</sup>. Матричные элементы без  $\delta$ -функции будем называть приведенными.

Данные величины зависят от полного импульса лишь параметрически, поскольку в уравнениях по этой переменной нет интегрирования. Основными переменными в приведенных метричных элементах являются относительные импульсы.

---

х) Мы предполагаем, что все несвязные матричные элементы исключены из рассмотрения с помощью соответствующей перестройки данной системы уравнений.

ясно, что вся информация динамического характера содержится именно в приведенных матричных элементах. Если мы не удовлетворены тем, как существующая теория описывает взаимодействие элементарных частиц, то усовершенствование этой теории экономнее всего начинать именно с приведенных матричных элементов, сохраняя диагональность по суммарному 4-импульсу.

В настоящей работе будут изложены некоторые предварительные соображения о построении обобщенной квантовой теории, спользуя новое понятие относительного импульса, благодаря чему модифицируются приведенные матричные элементы. В определенной мере работу можно рассматривать как новую версию известной схемы Снайдерс<sup>/I/</sup> (см. также<sup>/2-5/</sup>).

## 2. Суммарный и относительный импульсы в обычной теории

Рассмотрим для примера трехточечную функцию Вайтмана, отвечающую скалярному полю  $\varphi(x)$ :

$$W(x_1, x_2, x_3) = \langle 0 | \varphi(x_1) \varphi(x_2) \varphi(x_3) | 0 \rangle \quad (2.1)$$

силу трансляционной инвариантности, очевидно,

$$W(x_1, x_2, x_3) = \langle 0 | \varphi(x_1 - \frac{x_1+x_2+x_3}{3}) \varphi(x_2 - \frac{x_1+x_2+x_3}{3}) \varphi(x_3 - \frac{x_1+x_2+x_3}{3}) | 0 \rangle \quad (2.2)$$

Отсюда, полагая

$$\varphi(x) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int e^{ipx} \varphi(p) d^4 p,$$

находим без труда:

$$W(p_1, p_2, p_3) \equiv \langle 0 | \varphi(p_1) \varphi(p_2) \varphi(p_3) | 0 \rangle = \quad (2.3)$$

$$= \delta^{(4)}\left(\frac{p_1+p_2+p_3}{3}\right) \int d^4 v \langle 0 | \varphi(p_1-v) \varphi(p_2-v) \varphi(p_3-v) | 0 \rangle.$$

Соотношение (2.3) выражает трансляционную инвариантность теории средствами  $p$ -представления.

Введем обозначение:

$$\tilde{W}(p_1, p_2, p_3) = \int d^4 v \langle 0 | \varphi(p_1-v) \varphi(p_2-v) \varphi(p_3-v) | 0 \rangle \quad (2.4)$$

Легко видеть, что

$$\tilde{W}(p_1+k, p_2+k, p_3+k) = \int d^4 v \langle 0 | \varphi(p_1-k-v) \varphi(p_2-k-v) \varphi(p_3-k-v) | 0 \rangle = \quad (2.5)$$

$$= \tilde{W}(p_1, p_2, p_3).$$

Таким образом, функция  $\tilde{W}(p_1, p_2, p_3)$  инвариантна относительно сдвигов в  $p$ -пространстве и, следовательно, может зависеть лишь от разностей импульсов. Теперь, принимая во внимание инвариантность  $\tilde{W}$  относительно лоренцевских

поворотов, мы вправе утверждать, что эта функция инвариантна относительно всей 10-параметрической группы движений 4-мерного псевдоевклидова  $P$ -пространства<sup>x)</sup>.

Представление  $W(p_1, p_2, p_3)$  в виде

$$W(p_1, p_2, p_3) = \delta^{(4)}\left(\frac{p_1+p_2+p_3}{3}\right) \int d^4v W(p_1-v, p_2-v, p_3-v) \quad (2.6)$$

обладает свойством "неприводимости" в следующем смысле: если функцию  $W(p_1-v, p_2-v, p_3-v)$ , стоящую под знаком интеграла, саму записать в виде (2.6), то формула (2.6) останется неизменной. Действительно,

$$W(p_1, p_2, p_3) = \delta^{(4)}\left(\frac{p_1+p_2+p_3}{3}\right) \int d^4v \left\{ \delta^{(4)}\left(\frac{p_1+p_2+p_3}{3} - v\right) \cdot \int d^4\gamma W(p_1-v-\gamma, p_2-v-\gamma, p_3-v-\gamma) \right\} = \quad (2.7)$$

$$= \delta^{(4)}\left(\frac{p_1+p_2+p_3}{3}\right) \int W(p_1-\gamma, p_2-\gamma, p_3-\gamma) d^4\gamma.$$

При получении соотношений (2.5) и (2.7) мы использовали то обстоятельство, что интегрирование во всех рассматриваемых формулах является инвариантным интегрированием на четырехпараметрической группе сдвигов  $P$ -пространства ( $T_4$ ). Групповая операция в  $T_4$  совпадает с обычным сложением векторов:

$$P = q + U, \quad (2.8)$$

в элемент группового объема - с элементом объема самого  $P$ -пространства.

x) Данная группа изоморфна группе Пуанкаре.

Теперь предположим, что нам заданы  $n$  4-импульсов  $p^{(1)}, p^{(2)}, \dots, p^{(n)}$ . Определим суммарный импульс

$$P = p^{(1)} + p^{(2)} + \dots + p^{(n)} \quad (29)$$

и положим

$$U = \frac{P}{n}. \quad (2.10)$$

Векторы

$$q^{(i)} = p^{(i)} - U \quad (i=1, 2, \dots, n) \quad (2.11)$$

будем называть относительными импульсами. Как видно из (2.11), эти величины возникают из векторов  $p^{(i)}$  ( $i=1, 2, \dots, n$ ) в результате сдвига на один и тот же вектор  $-U$ . Ясно также, что все  $q_i$  инвариантны относительно преобразования

$$p^{(i)} \rightarrow p^{(i)} + a. \quad (2.12)$$

Кроме того,

$$\sum_{i=1}^n q^{(i)} = 0. \quad (2.13)$$

### 3. Переход к кривому пространству относительных импульсов

Гипотеза, которая будет положена в основу дальнейших построений, формулируется так: относительные 4-импульсы в квантовой теории поля принадлежат пространству постоянной кривизны, реализованному на пятимерном гиперboloиде

$$p_0^2 - p_1^2 - p_2^2 - p_3^2 - p_4^2 = -\frac{\hbar^2}{l^2} \quad (3.1)$$

Параметр  $l$  играет роль фундаментальной длины. При  $l \rightarrow 0$  все относительные импульсы становятся приближенно псевдоевклидовыми, и мы возвращаемся к обычной теории. Далее будет удобно выбрать систему единиц, в которой

$$\hbar = l = c = 1. \quad (3.2)$$

При этом "плоский" предельный случай будет соответствовать области относительных импульсов, определяемой неравенством

$$|p| < 1. \quad (3.3)$$

Ясно, что переход к неевклидовым относительным импульсам неизбежно приводит к модификации понятия относительного расстояния. Другими словами, в развиваемой схеме частицы, находящиеся одна от другой на малых пространственно-временных расстояниях, должны описываться совершенно иначе по сравнению с общепринятым подходом, использующим псевдоевклидовы относительные импульсы.

Если мы рассматриваем одну частицу, то понятия 4-импульс и относительный 4-импульс для неё тождественны. Поэтому, чтобы не войти в противоречие с нашим основным предположением, мы должны считать 4-импульсы отдельных частиц векторами пространстве постоянной кривизны. Сразу может возникнуть вопрос: чем отличаются при таком подходе изолированные элементарные частицы и, скажем, комплексы элементарных частиц, рассматриваемые

как одно целое? Ответ на этот вопрос должен основываться на определенном "критерии элементарности", выработать который — одна из задач данной схемы. Сейчас же мы, опираясь на некоторые полуинтуитивные соображения, предположим, что массы элементарных частиц и, возможно, резонансов удовлетворяют соотношению

$$m \leq 1. \quad (3.4)$$

Если 4-импульсы элементарных частиц принадлежат гиперболоиду (3.1), то можно ввести в рассмотрение вектор 5-импульса частицы

$$P_L = (p_0, p_1, p_2, p_3, p_4), \quad (3.5)$$

где

$$p_4 = \sqrt{1 + p^2}. \quad (3.6)$$

Пусть теперь в нашем распоряжении имеются два таких 5-импульса:

$$P_L^{(1)} = (p_0^{(1)}, p_4^{(1)}) \quad (3.7)$$

$$P_L^{(2)} = (p_0^{(2)}, p_4^{(2)}).$$

Образует 5-вектор

$$P_L = P_L^{(1)} + P_L^{(2)} \quad (3.8)$$

и рассмотрим два случая:

$$a) (p_0^{(1)} + p_0^{(2)})^2 - (\vec{p}^{(1)} + \vec{p}^{(2)})^2 \equiv S < (p_4^{(1)} + p_4^{(2)})^2$$

$$b) S \geq (p_4^{(1)} + p_4^{(2)})^2$$

Если выполнено неравенство в), то, очевидно,

$$P_L^2 = P^2 - P_4^2 < 0. \quad (3.9)$$

Введем единичный 5-вектор, который в дальнейшем будем называть 5-скоростью:

$$U_K = \frac{P_K}{\sqrt{-P_L^2}} \quad (K = 0, 1, 2, 3, 4) \quad (3.10)$$

$$U_K^2 = -1.$$

Ясно, что 5-скорость принадлежит тому же пространству (3.1), что и каждый из векторов (3.7). В "плоском" пределе

$$\sqrt{-P_L^2} \rightarrow \sqrt{(1+1)^2} = 2, \quad (3.11)$$

так что, в силу (4.10),

$$U_K \rightarrow \left( \frac{P^{(1)} + P^{(2)}}{2}, 1 \right). \quad (4.12)$$

Следовательно, возникает возможность рассматривать 5-скорость как "кривой" аналог половины суммарного 4-импульса (см. (2.10) при  $n = 2$ ) и использовать этот вектор для построения "кривых" относительных импульсов (см. (2.11) при  $n = 2$ ). Конечно, для обобщения соотношений (2.11) необходимо иметь подходящее определение операции сдвига в пространстве постоянной кривизны.

В работах<sup>/2-5/</sup> изучались различные совокупности преобразований сдвига на гиперboloиде (3.1), каждая из которых,

однако, не являлась группой, подобной  $T(4)$ . Теперь мы намерены использовать 4-параметрические преобразования пространства (3.1), образующие группу и переходящие в плоском пределе в сдвиги  $T(4)$ . Более подробно эта новая группа будет рассмотрена в следующем пункте. Здесь же мы только введем обозначение для самой групповой операции:

$$q = p \oplus k \quad (3.13)$$

и для так называемого обратного вектора:

$$\text{обратный вектор} \equiv k^{-1}. \quad (3.14)$$

Смысл этого понятия ясен из соотношений:

$$0 = k \oplus k^{-1}, \quad \bar{q}^{-1} = (p \oplus k)^{-1} = k^{-1} \oplus p^{-1}. \quad (3.15)$$

Поскольку данная группа сдвигов является подгруппой в  $O(4,1)$ -10-параметрической группе движений пространства (3.1) (см., например, <sup>/2/</sup>), то в терминах 5-векторов преобразование (3.13) является линейным по величинам  $p_L$  и  $q_L$ :

$$q_L = \Lambda_L^M(k) p_M \quad (L, M = 0, 1, 2, 3, 4), \quad (3.16)$$

где  $\Lambda_L^M(k)$  - суть элементы  $5 \times 5$  матрицы, принадлежащей пятимерному представлению группы  $O(4,1)$ .

Аналогом равенства (3.15) служит соотношение

$$O_L = \Lambda_L^M(k^{-1}) k_M, \quad (3.17)$$

где

$$O_L = (0, 0, 0, 0, 1). \quad (3.18)$$

Положим теперь (ср. с (2.II))

$$q^{(1)} = p^{(1)} \oplus U^{-1} \quad (3.19)$$

$$q^{(2)} = p^{(2)} \oplus U^{-1},$$

где  $U^{-1}$  - вектор, обратный вектору  $U$ , определенному в (3.I0). Векторы  $q^{(1)}$  и  $q^{(2)}$  в дальнейшем в нашей схеме будут рассматриваться как относительные импульсы. Для этого имеются следующие основания. Во-первых, импульсы  $q^{(1)}$  и  $q^{(2)}$  принадлежат пространству постоянной кривизны (3.I), поскольку ему принадлежали векторы  $p^{(1)}$  и  $p^{(2)}$ , а операция  $\oplus$  является движением пространства. Во-вторых, при преобразованиях сдвига

$$p^{(i)} \rightarrow p^{(i)} \oplus a \quad (3.20)$$

(ср. с (2.I2)) величины  $q^{(i)}$  остаются неизменными. В самом деле, при сдвиге всего пространства (3.I) на величину  $a$  вектор 5-скорости в силу своей принадлежности тому же пространству также сдвигается на  $a$ :

$$U \rightarrow U \oplus a. \quad (3.21)$$

Поэтому, принимая во внимание (3.I5), будем иметь из (3.I9):

$$q^{(i)} \rightarrow (p^{(i)} \oplus a) \oplus a^{-1} \oplus U^{-1} = p^{(i)} \oplus (a \oplus a^{-1}) \oplus U^{-1} = q^{(i)} \quad (i = 1, 2). \quad (3.22)$$

Заметим, что здесь нами использовано свойство ассоциативности операции  $\oplus$ , которым не обладали сдвиги, рассматривавшиеся в работах /2-5/.

Наконец, покажем, что для "кривых" относительных импульсов (3.I9) существует соотношение, обобщающее равенство (2.I3) при  $n = 2$ . С этой целью запишем (3.I9) в линеаризованной форме (3.I6):

$$q_L^{(1)} = \Lambda_L(U^{-1})^M P_M^{(1)} \quad (3.23)$$

$$q_L^{(2)} = \Lambda_L(U^{-1})^M P_M^{(2)}.$$

Складывая эти равенства и деля обе части на 5-инвариантный

$\sqrt{-P_K^2}$ , получим:

$$(q_L^{(1)} + q_L^{(2)}) / \sqrt{-P_K^2} = \Lambda_L(U^{-1})^M \frac{P_M}{\sqrt{-P_K^2}} = \quad (3.24)$$

$$= \Lambda_L(U^{-1})^M U_M,$$

откуда, в силу (3.I7)-(3.I8)

$$q_L^{(1)} + q_L^{(2)} = (0, 0, 0, 0, \sqrt{-P_K^2}). \quad (3.25)$$

Сходство этого соотношения с (2.I3) является очевидным.

Принимая во внимание (3.25) и вспоминая, что

$$(q_L^{(1)})^2 = (q_L^{(2)})^2 = -1,$$

можно написать также:

$$q_L^{(1)} = (q, \frac{\sqrt{-P_K^2}}{2}) = (q, \sqrt{1+q^2}) \quad (3.26)$$

$$q_L^{(2)} = (-q, \frac{\sqrt{-P_K^2}}{2}) = (-q, \sqrt{1+q^2}).$$



Итак, при соблюдении условия а) для системы двух частиц мы обобщили на случай пространства постоянной кривизны понятия относительного импульса и половины суммарного импульса<sup>х)</sup>

Каков кинематический смысл условия а)? Рассмотрим случай, когда обе частицы являются свободными:

$$\begin{aligned} (p^{(1)})^2 &= m_1^2, & p_4^{(1)} &= \sqrt{1+m_1^2} \\ (p^{(2)})^2 &= m_2^2, & p_4^{(2)} &= \sqrt{1+m_2^2} \end{aligned} \quad (3.27)$$

В системе центра масс можно положить:

$$\begin{aligned} p^{(1)} &= (\sqrt{m_1^2 + \vec{p}^2}, \vec{p}) \\ p^{(2)} &= (\sqrt{m_2^2 + \vec{p}^2}, -\vec{p}), \end{aligned}$$

откуда, как обычно,

$$S = (p^{(1)} + p^{(2)})^2 = (\sqrt{m_1^2 + \vec{p}^2} + \sqrt{m_2^2 + \vec{p}^2})^2 \quad (3.28)$$

Таким образом, условие а) эквивалентно следующему ограничению на относительный импульс  $\vec{p}^2$  двухчастичной системы:

$$\vec{p}^2 < 1 \quad (3.29)$$

Если же

$$\vec{p}^2 \geq 1, \quad (3.30)$$

то справедливо условие б). Эта область не имеет "плоского" аналога и заслуживает особого исследования, которое, однако,

<sup>х)</sup> Распространение данного результата на системы с большим числом частиц осуществляется тривиально.

здесь придется опустить из-за недостатка места. Укажем лишь, что относительные 4-импульсы в этом случае вводятся с помощью соотношений типа (3.23), причём аналогом условия (3.25) является равенство

$$q_L^{(1)} + q_L^{(2)} = (\sqrt{P_K^2}, 0, 0, 0). \quad (3.31)$$

#### 4. Группа сдвигов в пространстве постоянной кривизны

В этом пункте мы сосредоточим ряд формул, которые необходимо знать при работе с группой сдвигов пространства (3.1). Все наводящие соображения, доказательства и прочие вещи, свойственные подробному изложению, здесь опущены.

Вначале введем на гиперboloиде (3.1) орисферическую систему координат  $(\omega, \vec{x})$ , полагая

$$\begin{aligned} p_4 + p_0 &= e^\omega \\ p_4 - p_0 &= e^{-\omega} - e^\omega \vec{x}^2 \\ \vec{p} &= e^\omega \vec{x} \end{aligned} \quad (4.1)$$

Отсюда непосредственно находим, что элемент объема гиперboloида  $d\Omega_p = \frac{d^4 p}{\sqrt{1+p^2}}$  в новых переменных принимает вид:

$$d\Omega_p = e^{3\omega} d\omega d^3 \vec{x}. \quad (4.2)$$

Можно легко убедиться также, что 5-инвариант

$$p_0^{(1)} p_0^{(2)} - \vec{p}^{(1)} \vec{p}^{(2)} - p_4^{(1)} p_4^{(2)} = P_L^{(1)} P_L^{(2)} \quad (L=0,1,2,3,4)$$

в координатах (4.1) выглядит следующим образом:

$$P_L^{(1)} P_L^{(2)} = e^{w_1 + w_2} (\vec{x}_1 - \vec{x}_2)^2 - \ln(w_1 - w_2). \quad (4.3)$$

Теперь сформулируем основное утверждение:

преобразования вида

$$\begin{aligned} \omega' &= \omega + \alpha \\ \vec{x}' &= e^{-\alpha} \vec{x} + \vec{\sigma} \end{aligned} \quad (4.4)$$

образуют четырехпараметрическую (неабелеву) группу, оставляющую инвариантной форму (4.3).

Если считать, что  $(\omega', \vec{x}')$  является орисферическими координатами точки  $q$  на гиперboloиде (3.1), а  $(\omega, \vec{x})$  и  $(\alpha, \vec{\sigma})$  — есть соответственно аналогичные координаты точек  $p$  и  $k$ , то можно условиться вместо (4.4) писать символически равенство (3.13).

Из (4.4) и (3.15) следует, что орисферические координаты точки  $k^{-1}$  суть величины:

$$(-\alpha, -e^{\alpha} \vec{\sigma}). \quad (4.5)$$

Выражение для  $d\Omega_p$  из (4.2) теперь можно трактовать как правоинвариантный элемент объема на группе (4.4):

$$d\Omega_{p \otimes k} = d\Omega_p. \quad (4.6)$$

В плоском пределе, когда

$$\begin{aligned} |p_0|, |\vec{p}| &\ll 1 \\ |\omega|, |\vec{x}| &\ll 1 \end{aligned}$$

очевидно, имеем:

$$\begin{aligned} p_0 &= \omega \\ \vec{p} &= \vec{x}. \end{aligned} \quad (4.7)$$

Поэтому группа (4.4) переходит в обычную абелеву группу  $T(4)$ , причем

$$k^{-1} \rightarrow (-k_0, -\vec{k}). \quad (4.8)$$

Группа сдвигов (4.4) играет основную роль при формулировке теории поля в импульсном пространстве постоянной кривизны. В частности, весьма важным оказывается фурье-анализ на этой группе, позволяющий ввести в теорию аналог конфигурационного пространства. Мы рассчитываем изложить соответствующий материал в более подробной работе.

#### 5. Применения новой группы сдвигов при записи матричных элементов

Попытаемся использовать формализм, развитый в пунктах 3-4, для записи функции  $W(p_1, p_2, p_3)$  (см. пункт I) в терминах  $p$  - пространства постоянной кривизны. По аналогии с (2.6) рассмотрим соотношение:

$$W(p_1, p_2, p_3) = \delta^{(4)}(U) \int d\Omega_p W(p_1 \otimes v^{-1}, p_2 \otimes v^{-1}, p_3 \otimes v^{-1}), \quad (5.1)$$

где  $U$  - вектор  $5$  - скорости.

Будем считать, что в новой схеме (5.1) выражает трансляционную инвариантность теории. Поскольку

$$\delta^{(4)}(U) = (\sqrt{-P_z^2})^4 \delta^{(4)}(P), \quad (5.2)$$

то сохранение полного 4-импульса, очевидно, продолжает иметь место. Легко видеть также, что функция

$$\tilde{W}(p_1, p_2, p_3) \equiv \int d\Omega_V W(p_1 \oplus V^{-1}, p_2 \oplus V^{-1}, p_3 \oplus V^{-1}) \quad (5.3)$$

остается инвариантной при сдвигах (3.13). Действительно,

$$\begin{aligned} \tilde{W}(p_1 \oplus k, p_2 \oplus k, p_3 \oplus k) &= \int d\Omega_V W(p_1 \oplus k \oplus V^{-1}, p_2 \oplus k \oplus V^{-1}, p_3 \oplus k \oplus V^{-1}) \\ &= \int d\Omega_V W(p_1 \oplus (V \oplus k^{-1})^{-1}, p_2 \oplus (V \oplus k^{-1})^{-1}, p_3 \oplus (V \oplus k^{-1})^{-1}) \quad (5.4) \\ &= \int d\Omega_V W(p_1 \oplus V^{-1}, p_2 \oplus V^{-1}, p_3 \oplus V^{-1}) = \tilde{W}(p_1, p_2, p_3). \end{aligned}$$

Отсюда, учитывая лоренцинвариантность  $\tilde{W}$ , можно сделать вывод, что эта функция инвариантна относительно всей группы  $O(4,1)$ .

Далее, оказывается, что представление (5.1) обладает свойством "неприводимости", аналогичным (2.7). В самом деле,

$$W(p_1, p_2, p_3) = \delta^{(4)}(U) \int d\Omega_V \delta^{(4)}(U'). \quad (5.5)$$

где  $U'$  - 5-скорость, определяемая по векторам

$p_1 \oplus V^{-1}$ ,  $p_2 \oplus V^{-1}$  и  $p_3 \oplus V^{-1}$ :

$$U'_L = \frac{\Lambda_L^M (V^{-1}) (p_{1M} + p_{2M} + p_{3M})}{\sqrt{-(p_{1K} + p_{2K} + p_{3K})^2}} = \Lambda_L^M (V^{-1}) U_M, \quad (5.6)$$

или

$$U' = U \oplus V^{-1} \quad (5.7)$$

Поскольку

$$\begin{aligned} \int d\Omega_Y W(p_1 \oplus V^{-1} \oplus Y^{-1}, p_2 \oplus V^{-1} \oplus Y^{-1}, p_3 \oplus V^{-1} \oplus Y^{-1}) &= \\ &= \int d\Omega_Y W(p_1 \oplus Y^{-1}, p_2 \oplus Y^{-1}, p_3 \oplus Y^{-1}), \end{aligned}$$

а

$$\delta^{(4)}(U) \int d\Omega_V \delta^{(4)}(U \oplus V^{-1}) = \delta^{(4)}(U),$$

то соотношение (5.5) эквивалентно (5.1).

Таким образом, на примере функции Вейтмана  $W(p_1, p_2, p_3)$  мы убедились в том, что можно вполне однозначно перейти к описанию в терминах неевклидовых относительных импульсов, сохраняя диагональность по обычному суммарному импульсу. Оказывается, аналогичная процедура существует и для произвольных матричных элементов, взятых от произведений операторов полей.

В частности, нетрудно развить соответствующее обобщение формализма Бете-Солпитера.

Наша следующая задача - связать данный подход с лагранжевым формализмом в квантовой теории поля.

Л И Т Е Р А Т У Р А :

1. H. Snyder, *Phys. Rev.*, 71, 38 (1947) 72, 68 (1947).
2. Ю.А.Гольфанд, *ЖЭТФ*, 37, 504 (1959)  
43, 256 (1962)  
44, 1248 (1963)
3. В.Г.Кедышевский, *ЖЭТФ*, 41, 1885 (1961)  
ИАН ССР, 147, 588 (1962)  
147, 1336 (1962)
4. И.Е.Тамм. Труды XII Международной конференции по физике  
высоких энергий, т. II, стр. 229, Атомиздат (1964).  
*Proc. of the Intern Conference on Elementary Particles, Kyoto, 1965.*
5. Р.М.Мир-Касимов, *ЖЭТФ*, 49, 905 (1965)  
49, 1161 (1965)  
52, 533 (1967).

Рукопись поступила в издательский отдел  
26 марта 1971 года.