

P2 - 4367

В.М.Мальцев, Г.Н.Ремизов, С.К.Смирнов

ł

7793/2 m.

СТАТИСТИЧЕСКИЙ ВЕС СОСТОЯНИЯ С ПРОИЗВОЛЬНЫМ ЧИСЛОМ ОКТЕТОВ И ДЕКУПЛЕТОВ



В процессах множественного рождения адронов при высоких энергиях число частиц в конечном состоянии может быть очень большим. Каждая частица принадлежит унитарному мультиплету: октету или декуплету. Поэтому в общем случае физическое состояние представляет прямое произведение произвольного числа октетов и декуплетов.

Известно, что прямое произведение является приводимым и может быть разложено в ряд Клебша-Гордона по неприводимым представлениям, описываемым для трехмерной унимодулярной унитарной группы в схеме Гельфанда/1/ тройками чисел [h,h,20].

В некоторых теоретических моделях $^{/2/}$, связанных с рассмотрением подобных физических состояний, предполагается, что амплитуда реакции диагональна по $[h_1h_2 0]$ и не зависит от остальных унитарных индексов. Это обстоятельство вынуждает нас для вычисления проекций физического состояния, содержашего произвольное число октетов и декуплетов, предложить новый рецепт. Он состоит в записи статистического веса (квадрата проекции) состояния с произвольным числом октетов и декуплетов в виде восьмимерного интеграла по параметрическому пространству группы SU(3).

Воспользуемся известной в теории групп Ли теоремой 6 . Пусть G -элемент группы, $\hat{D}(g)$ – оператор какого-либо ее представления, а $\begin{bmatrix} h_1 & h_2 & 0 \end{bmatrix}$ – характер неприводимого представления $\begin{bmatrix} h_1 & h_2 & 0 \end{bmatrix}$. Тогда оператор $\hat{P}^{\lfloor h_1 & h_2 & 0 \rfloor}$, проецирующий векторы пространства, в котором действуют операторы $\hat{D}(g)$, на подпространство, преобразующееся по неприводимому. представлению $\begin{bmatrix} h_1 & h_2 & 0 \end{bmatrix}$, имеет вид:

$$P^{[h_1h_2^0]} = N^{[h_1h_2^0]} \int \chi^{*[h_1h_2^0]} (g) \hat{D}(g) dg, \qquad (1)$$

[h₁h₂0] где N – размерность представления [h₁h₂0]. В рассматриваемом случае векторы А являются физическими состояниями, содержащими прямые произведения октетов и декуплетов, т.е.

$$A = \prod_{i=1}^{m} \prod_{j=1}^{n} | [210]; I_{i} I_{iz} Y_{i} > | [300]; I_{j} I_{jz} Y_{j} >,$$
(2)

где І_к, І_{к z}, У_к - изоспин, его третья проекция и гиперзаряд К -ой частицы.

Следовательно, статистический вес вектора А в представлении [h, h, 0] равен

$$| < [h_1 h_2 0] | A > |^2 = < A | \hat{P}^{[h_1 h_2 0]} | A > .$$
 (3)

Подставляя (1) в (3), получаем для квадрата проекции вектора А на подпространство, преобразующееся по неприводимому представлению [h,h,0], основное соотношение

$$| < [h_{1}h_{2}0] | \prod_{i=1}^{m} \prod_{j=1}^{n} | [210]; I_{1}I_{iz} Y_{i} > | [300]; I_{j}I_{jz} Y_{j} > |^{2} = \frac{[h_{1}h_{2}0]}{\int dg \chi^{*} [h_{1}h_{2}0]} (g) D \frac{[210]}{\gamma_{1},\gamma_{1}} (g) \dots D \frac{[210]}{\gamma_{m},\gamma_{m}} (g) D \frac{[300]}{\xi_{1},\xi_{1}} (g) \dots (4)$$

$$\dots D \frac{[300]}{\xi_{n},\xi_{n}} (g), \qquad (4)$$

[300] октетные, а D_{ξ.,ξ} (g)-

где $D_{\gamma_k, \gamma_k}^{[210]}(g) = D_{I_k I_{kz} Y_k, I_k I_{kz} Y_k}^{[210]}$ -декуплетные диагональные D -функции.

Чтобы использовать соотношение (4) для конкретных расчётов, необходимо иметь определенную параметризацию группы SU(3) выражения для $D_{1,i}^{[210]}(g)$ и $D_{i,i}^{[300]}(g)$ - функций, характеров $\chi^{[h_1h_2]}(g)$ и элемента объема dg.

Мурнаганом/3/ предложен способ параметризации любой п -мерной унитарной группы. Используя этот метод, легко записать типичный элемент группы SU(3) в 8-параметрическом пространстве в виде

$$U(g) = d(\delta_{1}, \delta_{2}) U_{23}(\Phi_{2}, \sigma_{3}^{*}) U_{12}(\theta_{1}, \sigma_{2}) U_{13}(\Phi_{1}, \sigma_{1}),$$
(5)

где

 $d(\delta_{1}, \delta_{2}) = \begin{pmatrix} e^{i\delta_{1}} & 0 & 0 \\ 0 & e^{i\delta_{2}} & 0 \\ 0 & 0 & e^{-i(\delta_{1} + \delta_{2})} \end{pmatrix},$

(7)

(6)

$$U_{12}(\theta_{1},\sigma_{2}) = \begin{pmatrix} \cos\theta_{1} & -e^{-i\sigma_{2}}\sin\theta_{1} & 0\\ e^{i\sigma_{2}}\sin\theta_{1} & \cos\theta_{1} & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

а преобразования U_{13} и U_{23} выражены через U_{12} и перестановочные матрицы

$$(1,2) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad (2,3) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad (8)$$

(9)

(10)

следующим образом:

$$U_{13} (\Phi_1, \sigma_1) = (2,3) U_{12} (\Phi_1, \sigma_1)(2,3),$$

 $U_{23}(\Phi_{2},\sigma_{3}) = (1,2)(2,3)U_{12}(\Phi_{2},\sigma_{3})(2,3)(1,2).$

Из восьми параметров, задающих точку в параметрическом пространстве группы SU(3), три: Φ_1 , θ_1 , Φ_2 имеют смысл полярных углов с областью определения (0, $\pi/2$); оставшиеся пять: δ_1 , δ_2 , σ_1 , σ_2 , σ_3 могут быть отождествлены с азтмутальными углами и областью изменения (0, 2π).

Общий элемент группы в соотношении (5) записан в виде произведения нескольких сомножителей. Это значит, что для нахождения неприводимого представления элемента группы достаточно определить матрицы, представляющие каждый из сомножителей, и затем их перемножить.

Рецепт вычисления матричных элементов перестановочных матриц (1,2) и (2,3), а также диагональной матрицы дан Чакон и Мошинским^{/4/}. Элементы типа $U_{42}(\theta,\sigma)$ принадлежат подгруппе SU(2), поэтому их представления совпадают с представлениями этой подгруппы

$$\begin{array}{c} 1/2(p-q) \\ U_{12}(\theta,\sigma) \longrightarrow D_{m',m} \quad (-\sigma,-2\theta,\sigma), \end{array}$$
(11)

где I = $\frac{1}{2}(p-q)$ – изотопический спин, а m = r – $\frac{1}{2}(p+q)$ – третья проекция изотопического спина в состоянии | p q > в схеме Гельфанда.

Проделав несложные, но утомительные вычисления, можно получить диагональные октетные и декуплетные D-функции. Они приведены в приложениях I, II

Задача о вычислении характеров неприводимых представлений [h₁h₂0] решается довольно просто. Известно, что характер суммы представлений равен сумме характеров, а прямого произведения – произведению. Поэтому для интересующего нас представления достаточно знать разложение его на элементарные представления и выражение для характера элементарного представления – триплета.

Если выражение для характера триплета χ в параметрическом пространстве группы известно⁵⁷, то, используя разложения

 $8 = 3 \times \overline{3} - 1,$ $10 = 3 \times 3 \times 3 - 2(3 \times \overline{3}) + 1,$ $\overline{10} = \overline{3} \times \overline{3} \times \overline{3} - 2(3 \times \overline{3}) + 1,$ $27 = 3 \times 3 \times \overline{3} \times \overline{3} - 3 \times 3 \times 3 - \overline{3} \times \overline{3} \times \overline{3} = 4 \times 7.4.,$ (12)

легко получить параметризованные выражения для характеров соответствующих представлений

$$\begin{array}{l} \begin{bmatrix} 2 & 10 \\ \chi \end{bmatrix} = \chi \cdot \chi^* - 1, \\ \chi \begin{bmatrix} 3 & 00 \end{bmatrix} = \chi^3 - 2 \cdot \chi \cdot \chi^* + 1, \end{array}$$

$$\chi$$
 [330] = $(\chi^*)^3 - 2 \cdot \chi \cdot \chi^* + 1$,

 $\chi^{[420]} = \chi^{2} (\chi^{*})^{2} - \chi^{3} - (\chi^{*})^{3}.$

Чтобы вычислить элемент объема группы, используем метод Мурнагана^{/3/}. Пусть в окрестности данного элемента введены такие параметры ф, что

$$U^{+} \frac{\partial U}{\partial \phi_{i}} = \lambda_{i}, (i = 1, ..., 8),$$

где λ_1 – матрицы Гелл-Манна. Тогда элемент объема группы

$$\lg = \prod_{i=1}^{8} d\phi_i .$$

Для любой другой параметризации Ф₁ (j = 1,..,8) имеем

$$dg = \frac{D(\phi_i)}{D(\Phi_j)} \prod_{j=1}^{8} d\Phi_j .$$
(16)

Определитель $D(\phi_i)/D(\Phi_i)$ является определителем матрицы перехода от $\partial U/\partial \Phi_i$ к $\partial U/\partial \phi_i$ и, следовательно, от $U^+ \frac{\partial U}{\partial \Phi_i}$ к $U^+ \frac{\partial U}{\partial \phi_i} = \lambda_i$. Поэтому в дальнейшем нам остается вычислить 8 матриц $U^+ \frac{\partial U}{\partial \Phi_i}$ (j=1,...,8), разложить их по λ_i

(13)

(14)

(15)

и найти определитель матрицы а

Однако, если действовать указанным способом, то конечный результат является очень сложной 8-мерной матрицей, определитель которой невозможно получить. Для упрощения расчёта было использовано следующее обстоятельство: преобразование

(17)

(18)

$$\mathbf{U}^{+} \frac{\partial \mathbf{U}}{\partial \Phi_{\mathbf{i}}} \rightarrow \mathbf{V} \mathbf{U}^{+} \frac{\partial \mathbf{U}}{\partial \Phi_{\mathbf{i}}} \mathbf{V}^{+}$$

 $U^{+}\frac{\partial U}{\partial \Phi} = \alpha_{j}^{i} \lambda_{i},$

где V – любая унитарная матрица, хотя и меняет матрицу a_{j}^{1} , но не меняет определитель. Мы выбрали V матрицу таким образом, а именно, V = U d, чтобы максимально упростить вычисления. В этом случае элемент объема группы можно вычислить. Он имеет вид

 $dg = \sin 2\theta_1 \cdot \cos^2 \theta_1 \cdot \sin 2\Phi_1 \cdot \sin 2\Phi_2 \cdot d\delta_1 d\delta_2 \cdot d\Phi_1 \cdot d\theta_1 \cdot d\Phi_2 \cdot d\sigma_1 \cdot d\sigma_2 \cdot d\sigma_3 \quad .$

Итак, в 8-параметрическом пространстве группы SU(3) нам известны диагональные октетные и декуплетные D -функции (приложения I и II), выражения для характеров представлений (13) и вычислен элемент объема группы (19). Следовательно, задача о вычислении статистического веса состояния, содержащего произвольное число октетов и декуплетов, приведена к вычислению 8-мерного интеграла (4) по параметрическому пространству 3-мерной унимодулярной унитарной группы, т.е. полностью решена.

За обсуждение затронутых здесь вопросов авторы благодарны В.С.Барашенкову и участникам руководимого им семинара.

Приложение І

Диагональные октетные D -функции

 $D_{p,p}^{[210]} = e^{i(2\delta_1 + \delta_2)} \{\cos\theta_1 \cos^2 \Phi_1 \cos\Phi_2 - \frac{1}{4}e^{-i(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin 2\theta_1 \sin 2\Phi_1 \sin\Phi_2 \},$ $D_{n,n}^{[210]} = e^{i(\delta_1 + 2\delta_2)} \{\cos\theta_1 \cos\Phi_1 \cdot \cos^2 \Phi_2 - \frac{1}{4}e^{-i(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin 2\theta_1 \sin\Phi_1 \sin 2\Phi_2 \},$

 $D \frac{[210]}{\Xi^{0}, \Xi^{0}} = D_{n,n}^{*[210]} , D \frac{[210]}{\Xi^{-}, \Xi^{-}} = D_{p,p}^{*[210]} ,$

 $D_{\Sigma^{+}, \Sigma^{+}}^{[210]} = e^{i(\delta_{1} - \delta_{2})} \cos^{2}\theta_{1} \cos \Phi_{1} \cos \Phi_{2} , D_{\Sigma^{-}\Sigma^{-}}^{[210]} = D_{\Sigma^{+}, \Sigma^{+}}^{[210]}$

 $D_{\Sigma^{0}, \Sigma^{0}}^{[210]} = \frac{1}{4} \{ \cos(\sigma_{3} + \sigma_{2} - \sigma_{1}) \sin\theta_{1} \sin 2\phi_{1} \sin 2\phi_{2} - 3\sin^{2}\phi_{1} \sin^{2}\phi_{2} + 6\cos^{2}\phi_{1} \sin^{2}\phi_{2} + 6\cos^{2}\phi_{1} \sin^{2}\phi_{2} + 6\cos^{2}\phi_{1} \sin^{2}\phi_{1} + 6\cos^{2}\phi_{1} \sin^{2}\phi_{2} + 6\cos^{2}\phi_{1} \sin^{2}\phi_{1} + 6\cos^{2}\phi_{1} \sin^{2}\phi_{1} + 6\cos^{2}\phi_{1} \sin^{2}\phi_{1} + 6\cos^{2}\phi_{1} + 6\cos^{2$

+
$$\cos 2\theta_1 (1 + \cos^2 \Phi_1) (1 + \cos^2 \Phi_2)$$
 }

 $D_{\Lambda,\Lambda}^{[210]} = -\frac{1}{4} \{ 3\cos(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)\sin\theta_1 \cdot \sin 2\Phi_1 \cdot \sin 2\Phi_2 + 3\cos 2\theta_1 \cdot \sin 2\Phi_1 \cdot \sin 2\Phi_2 + 3\cos 2\theta_1 \cdot \sin 2\Phi_1 \cdot \sin 2\Phi_2 + 3\cos 2\theta_1 \cdot \sin 2\Phi_1 \cdot \sin 2\Phi_1$

•
$$\sin^2 \Phi_1 \cdot \sin^2 \Phi_2 - (3\cos^2 \Phi_1 - 1)(3\cos^2 \Phi_2 - 1)$$
.

Приложение II

Диагональные декуплетные D -функции
D
$$\begin{bmatrix} 1300 \\ N^{*++}, N^{*++} \end{bmatrix} = e^{3i\delta_1} \cos^3 \theta_1 \cdot \cos^3 \Phi_1$$
,
D $\begin{bmatrix} 1300 \\ N^{*+}, N^{*+} \end{bmatrix} = e^{K(2\delta_1 + \delta_2)} \{\cos \theta_1 (1 - 3\sin^2 \theta_1) \cos^2 \Phi_1 \cos \Phi_2 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin 2\theta_1 \sin 2\Phi_1 \sin \Phi_2 \}$,
D $\begin{bmatrix} 1300 \\ N^{*0}, N^{*0} \end{bmatrix} = e^{1(\delta_1 + 2\delta_2)} \{\cos \theta_1 (1 - 3\sin^2 \theta_1) \cos \Phi_1 \cos^2 \Phi_2 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin 2\theta_1 \cdot \sin \Phi_1 \cdot \sin 2\Phi_2 \}$,
D $\begin{bmatrix} 1300 \\ N^{*-}, N^{*-} \end{bmatrix} (g) = e^{3i\delta_2} \cos^3 \theta_1 \cdot \cos^3 \Phi_2$,
D $\begin{bmatrix} 1300 \\ N^{*-}, N^{*-} \end{bmatrix} (g) = e^{1(\delta_1 - \delta_2)} \{-3e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \cdot \cos^2 \theta_1 \sin \Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_2 + \cos^2 \theta_1 \cos \Phi_1 (1 - 3\sin^2 \Phi_1) \cos \Phi_2 \}$,
D $\begin{bmatrix} 1300 \\ \Sigma^{*+}, \Sigma^{*+} \end{bmatrix} (g) = e^{1(\delta_1 - \delta_2)} \{-3e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \cdot \cos^2 \theta_1 \sin \Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \cos^2 \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \cos^2 \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \cos^2 \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \cos^2 \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 - \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 - \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 - \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 - \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin 2\Phi_1 + \frac{1}{2} e^{-1(\sigma_3 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin$

$$\begin{split} & D_{\Sigma^{*-}, \Sigma^{*-}}^{[ao0]}(\mathfrak{g}) = e^{-\mathfrak{t}(\delta_{1}-\delta_{2})} = -3e^{-\mathfrak{t}(\sigma_{3}+\sigma_{2}-\sigma_{1})} \sin\theta_{1} \cos^{2}\theta_{1} + \sin-\Phi_{1} \times \\ & \times \sin\Phi_{2}\cos^{2}\Phi_{2} + \cos^{2}\theta_{1} - \cos\Phi_{1} + \cos\Phi_{2} (1-3\sin^{2}\Phi_{2})\}, \\ & D_{\Xi^{*0}, \Xi^{*0}}^{[ao0]}(\mathfrak{g}) = e^{-\mathfrak{t}(\delta_{1}+2\delta_{2})} \{3e^{-2\mathfrak{t}(\sigma_{3}+\sigma_{2}-\sigma_{1})} \sin^{2}\theta_{1} \cos\theta_{1} \sin^{2}\Phi_{1} \times \\ & \times \cos\Phi_{1} + \sin^{2}\Phi_{2} + \frac{1}{2}e^{-\mathfrak{t}(\sigma_{3}+\sigma_{2}-\sigma_{1})} \sin^{2}\theta_{1} + \sin\Phi_{1}(1-3\cos^{3}\Phi_{1}) \sin^{2}\Phi_{2} + \\ & + \cos\theta_{4} + \cos\theta_{4} (1-3\sin^{2}\Phi_{1}) \cos^{2}\Phi_{2} \}, \\ & D_{\Xi^{*-}, \Xi^{*-}}^{[ao0]}(\mathfrak{g}) = e^{-\mathfrak{t}(2\delta_{1}+\delta_{2})} \{3e^{-2\mathfrak{t}(\sigma_{3}+\sigma_{2}-\sigma_{1})} \sin^{2}\theta_{1} + \cos\theta_{1} \times \\ & \times \sin^{2}\Phi_{1} + \sin^{2}\Phi_{2} + \cos\Phi_{2} + \frac{1}{2}e^{-\mathfrak{t}(\sigma_{3}+\sigma_{2}-\sigma_{1})} \sin^{2}\theta_{1} \sin\Phi_{2}(1-3\cos^{2}\Phi_{2}) \} \\ & + \cos\theta_{1}\cos^{2}\Phi_{1} \cos\Phi_{2}(1-3\sin^{2}\Phi_{2}) \} \\ & D_{\Omega, \Omega}^{[ao0]}(\mathfrak{g}) = e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\delta_{1}+\delta_{2})} \{-e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\sigma_{3}+\sigma_{2}-\sigma_{1})} \sin^{3}\theta_{1}\sin^{3}\Phi_{1} + \sin^{3}\Phi_{2} + \\ & D_{\Omega, \Omega}^{[ao0]}(\mathfrak{g}) = e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\delta_{1}+\delta_{2})} \{-e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\sigma_{3}+\sigma_{2}-\sigma_{1})} \sin^{3}\theta_{1}\sin^{3}\Phi_{1} + \sin^{3}\Phi_{2} + \\ & D_{\Omega, \Omega}^{[ao0]}(\mathfrak{g}) = e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\delta_{1}+\delta_{2})} \{-e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\sigma_{3}+\sigma_{2}-\sigma_{1})} \sin^{3}\theta_{1}\sin^{3}\Phi_{1} + \sin^{3}\Phi_{2} + \\ & D_{\Omega, \Omega}^{[ao0]}(\mathfrak{g}) = e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\delta_{1}+\delta_{2})} \{-e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\sigma_{3}+\sigma_{2}-\sigma_{1})} \sin^{3}\theta_{1}\sin^{3}\Phi_{1} + \sin^{3}\Phi_{2} + \\ & D_{\Omega, \Omega}^{[ao0]}(\mathfrak{g}) = e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\delta_{1}+\delta_{2})} \{-e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\sigma_{3}+\sigma_{2}-\sigma_{1})} + 2\theta_{1}\cos^{3}\theta_{1}\sin^{3}\theta_{1}\sin^{3}\Phi_{1} + \theta_{2}\sin^{3}\Phi_{2} + \\ & D_{\Omega, \Omega}^{[ao0]}(\mathfrak{g}) = e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\delta_{1}+\delta_{2})} \{-e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\sigma_{3}+\sigma_{2}-\sigma_{1})} + \theta_{1}\cos^{3}\theta_{1}\sin^{3}\theta_{1}\sin^{3}\Phi_{1} + \theta_{2}\sin^{3}\Phi_{2} + \\ & D_{\Omega, \Omega}^{[ao0]}(\mathfrak{g}) = e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\delta_{1}+\delta_{2})} \{-e^{-\mathfrak{s}\mathfrak{t}(\delta_{1}+\delta_{2}-\sigma_{1})} + \theta_{1}\cos^{3}\theta_{1}\sin^{3}\theta_{1}\sin^{3}\Phi_{1} + \theta_{2}\sin^{3}\Phi_{1} + \theta_{2}\cos^{3}\Phi_{1} + \theta$$

$$+ 3e^{2i(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} + \sin^2 \theta_1 \sin^2 \theta_1 \cos \Phi_1 \sin^2 \Phi_2 \cos \Phi_2 - \frac{\sin^2 \theta_2 \cos \Phi_2}{\sin^2 \theta_1 \sin^2 \theta_2} \cos \Phi_2 - \frac{\sin^2 \theta_2 \cos \Phi_2}{\sin^2 \theta_1 \sin^2 \theta_2} \sin^2 \theta_1 \sin^2 \theta_2 \cos \Phi_2 - \frac{\sin^2 \theta_2 \sin^2 \theta_2}{\sin^2 \theta_1 \sin^2 \theta_1 \sin^2 \theta_2} \sin^2 \theta_1 \sin^2 \theta_2 \sin$$

 $- 3e^{i(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} - 3e^{i(\sigma_3 + \sigma_2 - \sigma_1)} \sin \theta_1 \sin \Phi_1 \cos^2 \Phi_1 \sin \Phi_2 \cos^2 \Phi_2 + \cos^3 \Phi_1 \cdot \cos^3 \Phi_2 \}$

Литература

1. И.М.Гельфанд, М.А.Цетлин. ДАН СССР <u>71</u>, 825 (1950).

- В.С.Барашенков, Г.М.Зиновьев, В.М.Мальцев, Препринт ОИЯИ Р2-2956, P2-2969, P2-3007, Дубна, 1967; В.С.Барашенков, Г.М.Зиновьев. Препринт ОИЯИ Р2-3879, Дубна, 1968. V.S.Barashenkov, V.M.Maltsev, G.M.Zinovjev. Acta Phys. Polonica, <u>33</u>, 315 (1968).
- 3. F.D.Murnaghan. The unitary and rotation groups, Spartan Books, Washington (1962).
- 4. E.Chacon, M.Moshinsky. Phys. Lett., 23, 567 (1966).
- 5. В.М.Мальцев. Препринт ОИЯИ Р5-4352, Дубна, 1969.
- 6. F.Cerulus. Nuovo Cimento, <u>19</u>, 528 (1961).

Рукопись поступила в издательский отдел 21 марта 1969 года.