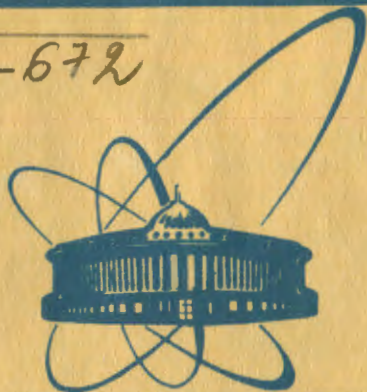


И-672



сообщения
объединенного
института
ядерных
исследований
дубна

57

2357/2-81

18/5-81

P17-81-97

Н.Г.Иноземцева, Б.И.Садовников

РАСХОДИМОСТЬ КОЭФФИЦИЕНТОВ БАРНЕТТА
В ТРЕХМЕРНОЙ ГИДРОДИНАМИКЕ
ТВЕРДЫХ СФЕР.

2. Нелинейные уравнения

1981

1. ВВЕДЕНИЕ

В данной работе мы продолжим изучение проблемы построения гидродинамических уравнений на основе кластерного разложения кинетической теории системы твердых тел, начатое нами в ^{1/}. В отличие от рассмотренных в ^{1/} линейризованных кинетических уравнений будем исследовать общую проблему перехода к гидродинамическому приближению в уравнениях цепочки БГКИ, замкнутых посредством предположения о малости трехчастичных корреляций ^{2/}. Используя обобщенный метод Чепмена-Энскога, аналогичный применявшемуся нами в ^{1/}, мы изучим зависимость искомого "гидродинамических" решений от параметра однородности ϵ , характеризующего малость изменения физических характеристик системы в предравновесном состоянии при пространственно-временных трансляциях. Противоречивость локальной картины гидродинамических процессов, соответствующей аналитическим по ϵ решениям, находит отражение в расходимостях, возникающих при определении коэффициентов Барнетта, и будет установлена нами путем непосредственного вычисления квадратичных по пространственным градиентам слагаемых в тензоре деформации и векторе потока тепла.

При проведении вычислений в основном будет сохранена примененная в ^{1/} схема, однако на каждом этапе основное внимание будет уделено нелинейным аспектам рассматриваемой проблемы.

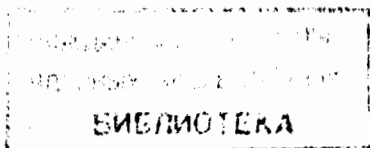
2. ПРИБЛИЖЕНИЕ НАВЬ-СТОКСА ДЛЯ КЛАСТЕРНОГО РАЗЛОЖЕНИЯ БГКИ

При обрыве цепочки уравнений БГКИ посредством соотношения ^{2,3/}, выражающего относительную малость трехчастичных корреляций:

$$G_3(t, x_1, x_2, x_3) = 0, \quad /1/$$

основным объектом исследования становится система нелинейных кинетических уравнений для одночастичной функции распределения $F_1(t, x_1)$ и бинарной корреляционной функции $G(t, x_1, x_2) \equiv F_2(t, x_1, x_2) - F_1(t, x_1)F_1(t, x_2)$:

$$\left[\frac{\partial}{\partial t} + \vec{v}_1 \frac{\partial}{\partial \vec{r}_1} \right] F_1(t, x_1) = n \int dx_2 T(1,2) \{ F_1(t, x_1) F_1(t, x_2) + G(t, x_1, x_2) \},$$



$$\left[\frac{\partial}{\partial t} + \vec{v}_1 \frac{\partial}{\partial \vec{r}_1} + \vec{v}_2 \frac{\partial}{\partial \vec{r}_2} \right] G(t, x_1, x_2) = T(1,2) [F_1(t, x_1) F_1(t, x_2) + G(t, x_1, x_2)] + n \mathcal{L} \{F_1, G\},$$

$$\mathcal{L} \{F_1, G\} = \int dx_3 [T(1,3) (F_1(t, x_3) G(t, x_1, x_2) + F_1(t, x_1) G(t, x_2, x_3)) + T(2,3) (F_1(t, x_3) G(t, x_1, x_2) + F_1(t, x_2) G(t, x_1, x_3))], \quad /2/$$

где, как и в^{1/}, использованы обозначения $x_i = \{ \vec{r}_i, \vec{v}_i \}; dx_i = d\vec{r}_i d\vec{v}_i$,

$$T(1,2) Q(x_1, x_2) = a^2 \int_{(\vec{v}_1 - \vec{v}_2) \vec{\sigma} \geq 0} [(\vec{v}_1 - \vec{v}_2) \vec{\sigma}] \cdot \{ Q(x_1^*, x_2^*) - Q(x_1, x_2) \} \delta(\vec{r}_1 - \vec{r}_2) d\vec{\sigma},$$

$$x_{1,2}^* = \{ \vec{r}_{1,2}, \vec{v}_{1,2} \} \vec{\sigma} (\vec{v}_1 - \vec{v}_2) \vec{\sigma} \}.$$

Введение в систему /2/ параметра однородности ϵ для поиска гидродинамических решений, близких к однородным относительно пространственно-временных трансляций системы как целого, может быть характеризовано соотношениями:

$$\frac{\partial}{\partial t} + \vec{v}_1 \frac{\partial}{\partial \vec{r}_1} \rightarrow \epsilon \left(\frac{\partial}{\partial t} + \vec{v}_1 \frac{\partial}{\partial \vec{r}_1} \right);$$

$$\frac{\partial}{\partial t} + \vec{v}_1 \frac{\partial}{\partial \vec{r}_1} + \vec{v}_2 \frac{\partial}{\partial \vec{r}_2} \rightarrow \epsilon \left(\frac{\partial}{\partial t} + (\vec{v}_1 + \vec{v}_2) \frac{\partial}{\partial \vec{R}} \right) + \frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}}, \quad /3/$$

$$\vec{R} = \frac{\vec{r}_1 + \vec{r}_2}{2}, \quad \vec{r} = \vec{r}_1 - \vec{r}_2.$$

Решение нулевого приближения выбираем в виде

$$F_1^{(q)}(t, x_1) = \left(\frac{m\rho}{2\pi\theta} \right)^{3/2} \exp \left\{ - \frac{m(\vec{v}_1 - \vec{u})^2}{2\theta} \right\}, \quad /4/$$

$$G_2^{(q)}(t, x_1, x_2) \equiv 0, \quad /5/$$

где $\rho(\vec{r}_1, t)$, $\theta(\vec{r}_1, t)$, $\vec{u}(\vec{r}_1, t)$ - макроскопические характеристики системы. Отметим, что уравнение /5/ является следствием использованного в /2/ пренебрежения в операторе столкновения слагаемыми, соответствующими конечным размерам области двухчастичного взаимодействия.

Нашей целью является построение замкнутых выражений для величин

$$P_{ik} = \int (v_i - u_i)(v_k - u_k) F_1(t, \vec{r}, \vec{v}) d\vec{v}, \quad /6/$$

$$q_i = \frac{1}{2} \int (v_i - u_i)(\vec{v} - \vec{u})^2 F_1(t, \vec{r}, \vec{v}) d\vec{v}.$$

Искомые гидродинамические уравнения при известных P_{ik}, q_k имеют стандартный вид "законов сохранения" /4/ для инвариантов двухчастичного соударения:

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial \vec{r}} (\rho \vec{u}) = 0; \quad \rho \left(\frac{\partial u_i}{\partial t} + u_k \frac{\partial u_i}{\partial r_k} \right) = - \frac{\partial P_{ik}}{\partial r_k}; \quad /7/$$

$$\frac{3}{2} \rho \left(\frac{\partial}{\partial t} + u_k \frac{\partial}{\partial r_k} \right) \theta = - \frac{1}{2} (P_{ik} \left(\frac{\partial u_i}{\partial r_k} + \frac{\partial u_k}{\partial r_i} \right) + \frac{\partial q_k}{\partial r_k}).$$

Таким образом, необходимо найти приближенное решение системы /2/, /3/ с учетом условий нулевого приближения /4/, /5/. Это решение, как и в предыдущей работе^{1/}, будем искать в виде

$$F_1(t, x_1) = F_1^{(q)}(t, x_1) (1 + \epsilon \phi_1(t, x_1) + \epsilon^2 \phi_2(t, x_1) + \dots), \quad /8/$$

$$G(t, x_1, x_2) = F_1^{(q)}(t, x_1) F_1^{(q)}(t, x_2) (\epsilon \psi_1(t, x_1, x_2) + \epsilon^2 \psi_2(t, x_1, x_2) + \dots).$$

Однако, в отличие от^{1/}, здесь мы не будем делать никаких предположений об относительной величине отклонений макроскопических параметров ρ , \vec{u} , θ от их равновесных значений. Оставляя в /2/, /3/ при подстановке разложения /8/ лишь слагаемые, соответствующие первой степени ϵ , найдем

$$\frac{1}{F_1^{(q)}(x_1)} \left[\frac{\partial}{\partial t} + \vec{v}_1 \frac{\partial}{\partial \vec{r}_1} \right] F_1^{(q)}(x_1) = n \Lambda_q^{(1)} \phi_1(t, x_1) + n \int dx_2 T(1,2) \psi(t, x_1, x_2), \quad /9a/$$

$$\frac{1}{F_1^{(q)}(x_1) F_1^{(q)}(x_2)} \left[\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \right] F_1^{(q)}(x_1) F_1^{(q)}(x_2) \psi_1(t, x_1, x_2) = T(1,2) (\phi_1(t, x_1) + \phi_1(t, x_2) + \psi_1(t, x_1, x_2)) + n (\Lambda_q^{(q)} + \Lambda_q^{(2)}) \psi_1(t, x_1, x_2), \quad /9b/$$

где

$$\Lambda_q^{(1)} \psi(x_1, x_2) = a^2 \int dx_3 F_1^{(q)}(t, x_3) T(1,3) (\psi(x_1, x_2) + \psi(x_3, x_2)). \quad /10/$$

Следует подчеркнуть, что, в отличие от оператора Λ_0 в^{1/}, введенный здесь оператор Λ_q не совпадает с линеаризованным больц-

мановским оператором вследствие явной зависимости функции $F_1^{(q)}(t, x_3)$ от макроскопических параметров, являющихся, в свою очередь, функциями координат и времени. Одним из следствий этого факта является то обстоятельство, что операторы $\Lambda_q(1)$

и $\frac{\partial}{\partial \vec{r}_1}$ не коммутируют:

$$\left[\frac{\partial}{\partial \vec{r}_1}, \Lambda_q(1) \right] = - \frac{\partial \Lambda_q(1)}{\partial \vec{r}_1} \quad /11/$$

Перейдем теперь к решению системы /9/. В первую очередь заметим, что слагаемым $T(1,2)\psi_1(t, x_1, x_2)$ можно пренебречь, поскольку в соответствии с /2,3/ оно приводит к эффектам высшего порядка по плотности частиц в системе /включение этого слагаемого лишь усложняет анализ, не изменяя его принципиальных следствий /1/. С учетом этого замечания получим

$$\left[\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2)) \right] \psi_1(t, x_1, x_2) = T(1,2)(\phi_1(t, x_1) + \phi_1(t, x_2)) + \psi_1(t, x_1, x_2) \frac{1}{F_1^{(q)}(x_1)F_1^{(q)}(x_2)} \frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \{ F_1^{(q)}(x_1) F_1^{(q)}(x_2) \} \quad /12/$$

Поскольку согласно /7/ пространственные градиенты величин $F_1^{(q)}(x_1)$, $F_1^{(q)}(x_2)$ уже содержат степень ϵ , допустимо пренебрежение последним слагаемым в правой части /12/, после чего получим

$$\psi_1(t, x_1, x_2) = \left[\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2)) \right]^{-1} T(1,2)(\phi_1(t, x_1) + \phi_1(t, x_2)),$$

$$\phi_1(t, x_1) = \{ n(\Lambda_q(1) + \int dx_2 T(1,2) \left[\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2)) \right]^{-1} T(1,2)(1 +$$

$$+ P_{1,2}) \}^{-1} \frac{1}{F_1^{(q)}(x_1)} \left[\frac{\partial}{\partial t} + \vec{v}_1 \frac{\partial}{\partial \vec{r}_1} \right] F_1^{(q)}(x_1), \quad /13/$$

где

$$P_{1,2} \phi(x_1) = \phi(x_2).$$

Для интерпретации соотношений /13/ необходимо определить действие оператора

$$Q(1,2) = \left[\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2)) \right]^{-1} \quad /14/$$

на функции координат и скоростей \vec{r}_1 , \vec{r}_2 , \vec{v}_1 , \vec{v}_2 . Введем новый оператор $Q^{(0)}(1,2)$, определив его следующим образом:

$$Q^{(0)}(1,2) \Phi(\vec{r}, \vec{R}; \vec{v}_1, \vec{v}_2) = \int \frac{d\vec{q}}{(2\pi)^3} \frac{e^{i\vec{q} \cdot \vec{r}}}{i\vec{q}(\vec{v}_1 - \vec{v}_2) - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))} \tilde{\Phi}(\vec{q}, \vec{R}; \vec{v}_1, \vec{v}_2), \quad /15/$$

где $\tilde{\Phi}(\vec{q}, \vec{R}; \vec{v}_1, \vec{v}_2)$ - фурье-образ Φ по переменной \vec{r} . Поскольку величины $\Lambda_q(1)$, $\Lambda_q(2)$, зависящие от \vec{r} , не подвергаются в /15/ фурье-преобразованию, ясно, что оператор /15/ не совпадает с $Q(1,2)$.

Заметим далее, что во всех выражениях, с которыми нам придется встречаться, функция $\Phi(\vec{r}, \vec{R}; \vec{v}_1, \vec{v}_2)$ имеет вид $\delta(\vec{r})\psi(\vec{r}_1, \vec{r}_2; \vec{v}_1 - \vec{u}(\vec{r}_1, t), \vec{v}_2 - \vec{u}(\vec{r}_2, t)) \equiv \delta(\vec{r})\psi(\vec{R}, \vec{v}_1 - \vec{u}(\vec{R}, t), \vec{v}_2 - \vec{u}(\vec{R}, t))$.

С учетом этого обстоятельства мы можем переопределить операторы $\Lambda_q(1)$, $\Lambda_q(2)$, вводя новые переменные:

$$\vec{c}_1 = \vec{v}_1 - \vec{u}(\vec{R}, t); \quad \vec{c}_2 = \vec{v}_2 - \vec{u}(\vec{R}, t). \quad /16/$$

При этом

$$\Lambda_q(1)\psi(\vec{R}, \vec{r}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) = a^2 \int d\vec{r}_3 d\vec{v}_3 \delta(\vec{r}_1 - \vec{r}_2) F_1^{(q)}(t; \vec{v}_3 - \vec{u}(\vec{r}_3, t), \vec{r}_3) \times \\ \times \tilde{T}(1,3)(\psi(\vec{r}_1, \vec{r}_2; \vec{c}_1, \vec{c}_2) + \psi(\vec{r}_3, \vec{r}_2, \vec{v}_3 - \vec{u}(\vec{r}_3, t), \vec{c}_2)), \quad /17/$$

где $\tilde{T}(1,3)$ определен посредством $T(1,3) = \delta(\vec{r}_1 - \vec{r}_3) \tilde{T}(1,3)$. Учитывая в /17/ δ -функцию под знаком интеграла и инвариантность оператора $\tilde{T}(1,3)$ при замене переменных $\vec{v}_1 \rightarrow \vec{v}_1 - \vec{u}(\vec{r}_1, t) = \vec{c}_1$, $\vec{v}_3 \rightarrow \vec{v}_3 - \vec{u}(\vec{r}_3, t) = \vec{c}_3$, найдем

$$\Lambda_q(1)\psi(\vec{R}, \vec{r}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) = a^2 \int d\vec{c}_3 F_1^{(q)}(t, \vec{c}_3, \vec{r}_1) \tilde{T}(1,3) \times \\ \times (\psi(\vec{R}, \vec{r}; \vec{c}_1, \vec{c}_2) + \psi(\vec{R}, \vec{r}, \vec{c}_2, \vec{c}_3)). \quad /18/$$

Таким образом, переопределенный оператор $\Lambda_q(1)$ содержит зависимость от величин \vec{R}, \vec{r} лишь в виде $\rho(\vec{r}, t), \theta(\vec{r}_1, t)$ в $F_1^{(q)}(t, \vec{c}_3, \vec{r}_1)$, а также в виде \vec{c}_1 -зависимости оператора $\tilde{T}(1,3)$. окончательно имеем

$$Q^{(0)}(1,2) \delta(\vec{r}) \psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) = \int \frac{d\vec{q}}{(2\pi)^3} \frac{e^{i\vec{q} \cdot \vec{r}}}{i\vec{q}(\vec{c}_1 - \vec{c}_2) - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))} \psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2),$$

где $\Lambda_q(1)$ определен посредством /18/. Оценим далее разность $Q(1,2) - Q^{(0)}(1,2)$, то есть определим, насколько точное решение уравнения

$$\left[\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2)) \right] \psi(t, \vec{R}, \vec{r}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) = \delta(\vec{r}) \psi(\vec{r}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) \quad /19/$$

отличается от выражения

$$\psi^{(0)} = Q^{(0)}(1,2)\delta(\vec{r})\psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2). \quad /20/$$

Рассмотрим действие оператора $[\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))]$ на функцию $\psi^{(0)}$:

$$\begin{aligned} & [\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))] Q^{(0)}(1,2)\delta(\vec{r})\psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) = \\ & = [\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))] \int \frac{e^{i\vec{q}\cdot\vec{r}}}{(2\pi)^3} d\vec{q} \times \frac{1}{i\vec{q} \frac{\vec{c}_1 - \vec{c}_2}{2} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))} \psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) = \\ & = \int \frac{e^{i\vec{q}\cdot\vec{r}}}{(2\pi)^3} d\vec{q} \{ 1 + [\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))] \frac{1}{i\vec{q} \frac{\vec{c}_1 - \vec{c}_2}{2} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))} \} \psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) = \\ & = \delta(\vec{r})\psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) + \int \frac{e^{i\vec{q}\cdot\vec{r}}}{(2\pi)^3} d\vec{q} \frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \frac{1}{i\vec{q} \frac{\vec{c}_1 - \vec{c}_2}{2} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))} \psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2). \end{aligned} \quad /21/$$

Для оценки второго слагаемого в /21/ воспользуемся представлением

$$\frac{\partial}{\partial \lambda} \frac{1}{\hat{A} + \hat{B}(\lambda)} = - \frac{1}{\hat{A} + \hat{B}(\lambda)} \frac{\partial \hat{B}(\lambda)}{\partial \lambda} \frac{1}{\hat{A} + \hat{B}(\lambda)}, \quad /22/$$

справедливым для любых операторов $\hat{A}, \hat{B}(\lambda)$. Следовательно,

$$\begin{aligned} & [\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))] Q^{(0)}(1,2)\delta(\vec{r})\psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) = \delta(\vec{r})\psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) + \\ & + \int \frac{d\vec{q}}{(2\pi)^3} \frac{\vec{c}_1 - \vec{c}_2}{2} \frac{1}{i\vec{q} \frac{\vec{c}_1 - \vec{c}_2}{2} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))} n \frac{\partial}{\partial \vec{r}} (\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2)) \frac{1}{i\vec{q} \frac{\vec{c}_1 - \vec{c}_2}{2} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))} \psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2). \end{aligned} \quad /23/$$

Итак, второе слагаемое в /23/ содержит градиенты макроскопических параметров ρ, \vec{u}, θ и имеет высшую степень по ϵ . Поэтому с точностью до членов $\sim \epsilon$ имеем

$$\begin{aligned} & [\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))] Q^{(0)}(1,2)\delta(\vec{r})\psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) = \delta(\vec{r})\psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2), \\ & \text{и решение уравнения /19/ может быть представлено в форме} \\ & \psi = Q^{(0)}(1,2)\delta(\vec{r})\psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2) + (Q^{(1,2)} - Q^{(0)}(1,2))\delta(\vec{r})\psi(\vec{R}, \vec{c}_1, \vec{c}_2), \quad /24/ \end{aligned}$$

где второе слагаемое в правой части согласно /23/ имеет вид

$$\begin{aligned} & -Q(1,2) \int \frac{d\vec{q}}{(2\pi)^3} \frac{\vec{c}_1 - \vec{c}_2}{2} \frac{1}{i\vec{q} \frac{\vec{c}_1 - \vec{c}_2}{2} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))} \times \\ & \times n \frac{\partial}{\partial \vec{r}} (\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2)) \frac{1}{i\vec{q} \frac{\vec{c}_1 - \vec{c}_2}{2} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2))}, \end{aligned}$$

то есть действительно содержит лишь члены высшего порядка по ϵ . Таким образом, в интересующем нас приближении

$$\psi_1(t, x_1, x_2) = Q^{(0)}(1,2)T(1,2)(1 + P_{1,2})\phi_1(t, x_1);$$

$$\phi_1(t, x_1) = \{ n(\Lambda_q(1) + \int dx_2 T(1,2) Q^{(0)}(1,2) T(1,2) (1 + P_{1,2}) \}^{-1} \times \quad /25/$$

$$\times \frac{1}{F_1^{(0)}(x_1)} \left[\frac{\partial}{\partial t} + \vec{v}_1 \frac{\partial}{\partial \vec{r}_1} \right] F_1^{(0)}(x_1).$$

При подстановке этих выражений в /6/, /7/ мы получим искомые нелинейные уравнения Навье-Стокса, не содержащие каких-либо расходимостей.

3. ПРИБЛИЖЕНИЕ БАРНЕТТА И РАСХОДИМОСТЬ В НЕЛИНЕЙНОЙ ГИДРОДИНАМИКЕ

Перейдем теперь к учету величин второго порядка по ϵ в уравнениях /2/, /3/. Сначала обратимся ко второму из этих уравнений. Подставляя в /2/, /3/ разложения /8/, имеем, оставляя члены, имеющие формальные порядки ϵ, ϵ^2 :

$$\begin{aligned} & \frac{1}{F_1^{(0)}(x_1) F_1^{(0)}(x_2)} \left[\epsilon \left(\frac{\partial}{\partial t} + (\vec{v}_1 + \vec{v}_2) \frac{\partial}{\partial \vec{R}} \right) + \frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \cdot \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \right] (\epsilon \psi_1(t, x_1, x_2) + \\ & + \epsilon^2 \psi_2(t, x_1, x_2)) F_1^{(q)}(x_1) F_1^{(q)}(x_2) T(1,2) \{ 2\epsilon^2 \phi_1(t, x_1) \phi_1(t, x_2) + \epsilon^2 (\phi_2(t, x_1) + \phi_2(t, x_2)) + \\ & + \epsilon^2 \psi_2(t, x_1, x_2) + \epsilon (\phi_1(t, x_1) + \phi_1(t, x_2) + \psi_1(t, x_1, x_2)) \} + \\ & + n \{ \epsilon (\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2)) \psi_1(t, x_1, x_2) + \epsilon^2 (\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2)) \psi_2(t, x_1, x_2) + \\ & + \epsilon^2 \tilde{\mathcal{L}}(\phi_1(t, x_1), \psi_1(t, x_1, x_2)) \}, \end{aligned} \quad /26/$$

где

$$\begin{aligned} \tilde{\mathcal{L}}(\phi_1(t, \mathbf{x}_1), \psi_1(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2)) = \\ = \int d\mathbf{x}_3 F_1^{(q)}(\mathbf{x}_3) [T(1,3)(\phi_1(t, \mathbf{x}_3) \psi_1(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) + \\ + \phi_1(t, \mathbf{x}_1) \psi_1(t, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3) + T(2,3)(\phi_1(t, \mathbf{x}_3) \psi_1(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) + \\ + \phi_1(t, \mathbf{x}_2) \psi_1(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_3))] . \end{aligned}$$

Будем теперь использовать в /26/ в качестве ψ_1, ϕ_1 решения /25/. При этом получим, отбрасывая, как и при анализе первого приближения, слагаемое $T(1,2)\psi_2(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2)$:

$$\begin{aligned} \epsilon^2 \left[\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} \psi_2(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) + \left(\frac{\partial}{\partial t} + (\vec{v}_1 + \vec{v}_2) \frac{\partial}{\partial \vec{R}} \right) \psi_1(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) - \right. \\ \left. - T(1,2) \{ 2\phi_1(t, \mathbf{x}_1) \phi_1(t, \mathbf{x}_2) + \phi_2(t, \mathbf{x}_1) + \phi_2(t, \mathbf{x}_2) \} - n(\Lambda_q(1) + \Lambda_q(2)) \psi_2(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) - \right. \\ \left. - n \tilde{\mathcal{L}}(\phi_1(t, \mathbf{x}_1), \psi_1(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2)) \right] + \epsilon \left\{ \left[\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n\Lambda_q(1) - n\Lambda_q(2) \right] \psi_1(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) - \right. \\ \left. - T(1,2)(\phi_1(t, \mathbf{x}_1) + \phi_1(t, \mathbf{x}_2)) \right\} + \\ + \epsilon \psi_1(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) \frac{1}{F_1^{(0)}(\mathbf{x}_1) F_1^{(0)}(\mathbf{x}_2)} \frac{(\vec{v}_1 - \vec{v}_2)}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} F_1^{(q)}(\mathbf{x}_1) F_1^{(q)}(\mathbf{x}_2) = 0. \end{aligned} \quad /27/$$

Последние слагаемые в /27/ имеют в действительности при учете уравнений первого приближения степень по ϵ , поскольку они содержат градиенты макроскопических параметров.

Поэтому, вводя обозначения

$$\begin{aligned} \epsilon^2 P(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) = \epsilon \left\{ \left[\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n\Lambda_q(1) - n\Lambda_q(2) \right] \psi_1(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) - T(1,2)(\phi_1(t, \mathbf{x}_1) + \right. \\ \left. + \phi_1(t, \mathbf{x}_2)) + \psi_1(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) \frac{1}{F_1^{(0)}(\mathbf{x}_1) F_1^{(0)}(\mathbf{x}_2)} \left(\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} F_1^{(q)}(\mathbf{x}_1) F_1^{(q)}(\mathbf{x}_2) \right) - \right. \\ \left. - \epsilon^2 n \tilde{\mathcal{L}}(\phi_1(t, \mathbf{x}_1), \psi_1(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2)) - 2\epsilon^2 T(1,2) \phi_1(t, \mathbf{x}_1) \phi_1(t, \mathbf{x}_2) \right\} \end{aligned} \quad /28/$$

представим искомое уравнение второго порядка в виде

$$\begin{aligned} \left[\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n\Lambda_q(1) - n\Lambda_q(2) \right] \psi_2(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) = \\ = - \left(\frac{\partial}{\partial t} + (\vec{v}_1 + \vec{v}_2) \frac{\partial}{\partial \vec{R}} \right) \psi_1(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) + T(1,2)(1 + P_{1,2}) \phi_2(t, \mathbf{x}_1) - P(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2). \end{aligned} \quad /29/$$

Отметим, что вклад величины $P(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2)$ в выражения для тензора напряжений и вектора потока тепла имеет вид $\left(\frac{\partial z}{\partial x_\lambda} \frac{\partial z'}{\partial x_\mu} \right)$, где z, z' - любые из макроскопических параметров ρ, \vec{u}, θ ; все соответствующие коэффициенты Барнетта не содержат расходимостей.

Поэтому сосредоточим внимание на вкладах типа $\frac{\partial^2 z}{\partial x_\lambda \partial x_\mu}$, что формально соответствует образованию величины $P(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2)$ в /29/.

Полученное в результате уравнение имеет решение, формально совпадающее с соотношением /14/ из работы /1/. Однако, поскольку введенные в работе /1/ операторы $\Lambda_0(i)$ и присутствующие в /29/ операторы $\Lambda_q(i)$, $i=1,2$, не совпадают, то с учетом соотношений /24/, выведенных выше, искомое решение нужно искать в форме

$$\begin{aligned} \psi_2(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) = Q^{(0)}(1,2) \{ T(1,2)(1 + P_{1,2}) \phi_2(t, \mathbf{x}_1) - \\ - \left(\frac{\partial}{\partial t} + (\vec{v}_1 + \vec{v}_2) \frac{\partial}{\partial \vec{R}} \right) Q^{(0)}(1,2) T(1,2)(1 + P_{1,2}) \phi_1(t, \mathbf{x}_1) \} = \\ = \hat{R} \phi_2(t, \mathbf{x}_1) + \psi_2^{(0)}(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2), \end{aligned} \quad /30/$$

где

$$\psi_2^{(0)}(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) = -Q^{(0)}(1,2) \left(\frac{\partial}{\partial t} + (\vec{v}_1 + \vec{v}_2) \frac{\partial}{\partial \vec{R}} \right) Q^{(0)}(1,2) T(1,2)(1 + P_{1,2}) \phi_1(t, \mathbf{x}_1).$$

Заметим теперь, что, как и в линеаризованном случае, величины $\psi_2^{(0)}(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2)$ входят в уравнения для функции $\phi_2(t, \mathbf{x}_1)$ лишь в комбинации

$$\begin{aligned} I(t, \mathbf{x}_1) = n \int d\mathbf{x}_2 T(1,2) \psi_2^{(0)}(t, \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2) = \\ = - \int d\mathbf{x}_2 T(1,2) Q^{(0)}(1,2) \left(\frac{\partial}{\partial t} + (\vec{v}_1 + \vec{v}_2) \frac{\partial}{\partial \vec{R}} \right) Q^{(0)}(1,2) T(1,2)(1 + P_{1,2}) \phi_1(t, \mathbf{x}_1). \end{aligned} \quad /31/$$

Поскольку согласно определению /15/ действие оператора $Q^{(0)}(1,2)$ в фурье-представлении полностью аналогично действию оператора $\left[\frac{\vec{v}_1 - \vec{v}_2}{2} \frac{\partial}{\partial \vec{r}} - n(\Lambda_0(1) + \Lambda_0(2)) \right]$, отличаясь лишь формальной заменой $\Lambda_0 \rightarrow \Lambda_q$, все остальные этапы доказательства расходимости коэффициентов Барнетта в точности соответствуют линеаризованной проб-

леме, рассмотренной нами в ^{1/}. Действительно, с помощью замены $\Lambda_0 \rightarrow \Lambda_q$ расходящиеся слагаемые в выражении /22/ работы ^{1/} целиком воспроизводят величины, содержащие расходимости в /31/.

Таким образом, мы завершили доказательство невозможности построения аналитического по ϵ "гидродинамического" решения исходных нелинейных кинетических уравнений. Этот результат показывает, что для последовательного перехода к гидродинамике в уравнениях /2/ оказывается некорректным стандартный метод Чепмена-Энскога, предполагающий возможность отбрасывания на каждом этапе слагаемых, содержащих малый параметр при старшей производной ^{4,5/}.

Авторы глубоко благодарны академику Н.Н.Боголюбову за ценные советы и указания.

ЛИТЕРАТУРА

1. Иноземцева Н.Г., Садовников Б.И. ОИЯИ, P17-81-9, Дубна, 1981.
2. Ernst M.H., Dorfman J.R. Physica, 1972, 61, p.157; J.Stat. Phys., 1975, 12, p.311.
3. Боголюбов Н.Н. ЭЧАЯ, 1979, 9, вып.4, с.501-579.
4. Уленбек Дж., Форд Дж. Лекции по статистической механике. "Мир", М., 1965.
5. Иноземцева Н.Г., Садовников Б.И. ДАН СССР, 1980, т.252, №4, с.852.

Рукопись поступила в издательский отдел
10 февраля 1981 года.