

сообщения  
объединенного  
института  
ядерных  
исследований  
дубна

153 / 2-81

12/1-81

P11-80-669

Купенова Т.Н.

ПРОГРАММЫ  
ГЛАДКОЙ АППРОКСИМАЦИИ ДАННЫХ

1980

Во многих экспериментах измеряемые величины являются гладкими функциями некоторой переменной. Ясно, что измерения проводятся в конечном числе точек некоторого отрезка  $[a, b]$ , причем с известной погрешностью. Чтобы найти значения функции на всем отрезке, необходимо решать задачу ее интерполяции и сглаживания. При этом функция восстанавливается лишь приближенно.

В настоящей работе предложены три программы для аппроксимации данных. В них использован метод, предложенный в [1]. Этот метод решает задачу интерполяции и сглаживания данных на основе выбора самой гладкой аналитической кривой, аппроксимирующей экспериментальные данные. Он дает хорошую аппроксимацию не только функции, но и ее производных первого и более высокого порядка.

Программы написаны на языке фортран-IV. Имеются модификации этих программ, которые можно непосредственно применять на ЭВМ CDC-6500 /обычная точность/, и на ЭВМ серии ЕС и IBM /двойная точность/.

Программа SMAP дает возможность производить интерполяцию и сглаживание действительной физики, заданной на отрезке, и приближенно находить ее производные.

Программа SMAPC делает то же самое для комплексной функции, заданной на отрезке действительной оси.

Программа SPLIN производит сплайн-аппроксимацию порядка  $2k-1$  и является частным случаем предлагаемого в [1] метода.

## А. ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ И КРАТКОЕ ОПИСАНИЕ МЕТОДА

### 1. И н т е р п о л я ц и я

Задачу интерполяции можно сформулировать следующим образом:

Известны значения функции  $F(x)$  в  $N$  точках  $x_1, x_2, \dots, x_N$  на отрезке  $[a, b]$ . Требуется найти значения функции в точках  $x \neq x_j; j = 1, \dots, N$ . В более общем случае требуется найти и значения производных  $F^{(n)}(x)$ . Предложенный метод состоит в том, что аппроксимирующая функция выбирается как самая гладкая, проходящая через все заданные точки. Чтобы это сделать, вводят критерий гладкости следующим образом: пусть аналитическая функция  $F(x)$  определена на отрезке  $[a, b]$ , так

что  $|F(x)| < \infty$ ;  $|F^{(n)}(x)| < \infty$ ,  $x \in [a, b]$ . Можно сконструировать меру  $I(F)$ , в которую включены все производные  $F^{(n)}(x)$

$$I(F) = \sum_{n=0}^{\infty} |B_n| \int_a^b |F^{(n)}(x)|^2 dx \quad /1/$$

и требовать, чтобы  $I(F) = \min$ . /2/

В частном случае, когда  $B_k = 1$ ;  $B_j = 0$ ,  $j \neq k$ , получается сплайн порядка  $2k-1$ . Коэффициенты  $B_n$  выбирают таким образом, чтобы ряд /1/ был сходящимся.

Тогда задачу интерполяции можно сформулировать так:

- а/ построить ряд  $Z(x) = \sum_{k=1}^{\infty} A_k \phi_k(x)$ , такой, что
- б/  $Z(x_i) = F(x_i)$ ,
- в/  $I(z) = \min$ ,

где  $\phi_k(x)$  — полная система линейно-независимых функций. Удобно выбирать  $\phi_k(x)$  ортогональными в следующем смысле:

$$I(\phi_k, \phi_l) = \delta_{kl} I(\phi_k), \quad /3/$$

где

$$I(f, h) = \sum_{n=0}^{\infty} |B_n| \int_a^b f^{(n)}(x) h^{(n)}(x) dx, \quad /4/$$

$$I(f, f) = I(f).$$

Можно доказать, что эта задача имеет одно и только одно решение:

$$Z(x) = \sum_{j=1}^N \lambda_j R(x, x_j), \quad /5/$$

$$\text{где } R(x, y) = \sum_{k=1}^{\infty} \phi_k(x) \phi_k^*(y) / I(\phi_k), \quad /6/$$

а константы  $\lambda_j$  определяются как решения линейной системы уравнения

$$Z(x_i) = \sum_{j=1}^N \lambda_j R(x_i, x_j) = F(x_i), \quad /7/$$

Для  $I(z)$  получается

$$I(z) = \sum_{i,j=1}^N \lambda_i \lambda_j^* R(x_j, x_i). \quad /8/$$

Можно показать, что ошибка  $|t(x)|^2 = |Z(x) - F(x)|^2$  ограничена сверху. Эта граница убывает с ростом  $N$  и является произведением двух множителей. Один из них  $I(F)$ , а другой,  $\eta$ , зависит только от значений  $x_i$  и ограничен сверху величиной, убывающей экспоненциально с ростом  $N$ . Такая граница существует и для производных:

$$|t(x)|^2 \leq I(F) \eta(x) \quad /9/$$

$$|t^{(n)}(x)|^2 = |Z^{(n)}(x) - F^{(n)}(x)|^2 \leq I(F) \eta_n(x). \quad /10/$$

В случае, когда  $B_n = \frac{D^{2n}}{(an)!}$  и функция задана в  $N$  равноудаленных точках,

$$\eta \approx \sin^2(Nx_0) O(1) \exp(-(ND/2)^{2/a}) \quad /11/$$

$$\eta_n \approx (N/2+1)^{2n} O(1) \exp(-(ND/2)^{2/a}). \quad /12/$$

## 2. СГЛАЖИВАНИЕ

Значения  $F(x_i)$ ,  $i=1, \dots, N$  измеряются с некоторой погрешностью. Пусть функция, описывающая изучаемый процесс, является гладкой. В этом случае естественно сделать попытку сгладить экспериментальные данные и тем самым снизить уровень шумов и извлечь больше информации. При этом надо позаботиться о том, чтобы функция была гладкой на всем отрезке и не имела резких осцилляций в промежутках между соседними измерениями.

Задача сглаживания состоит в нахождении такой функции  $Z(x)$ , которая должна проходить вблизи каждой заданной точки и в то же время должна быть как можно более гладкой. Эти условия противоположны. Их можно объединить в одно:

$$\sum_{j=1}^N |Z(x_j) - F(x_j)|^2 w_j + w_0 I(z) = \min, \quad /13/$$

где  $F(x_j)$ ,  $j=1, \dots, N$  — экспериментальные данные, а  $Z(x)$  есть искомая функция.

Решение этой проблемы:

$$Z(x) = \sum_{j=1}^N \lambda_j R(x, x_j), \quad /14/$$

где константы  $\lambda_j$  определяются из условий

$$\sum_{j=1}^N \lambda_j [R(x_i, x_j) + w_0 / w_j \delta_j^1] = F(x_i), \quad /15/$$

Существует некоторый произвол в выборе  $w_0$  и  $w_j, j=1, \dots, N$ . Обычно выбирают  $w_j = |\Delta Z_j|^{-2}$ ,  $w_0$  - параметр сглаживания. Если  $w_0$  очень мало, то в  $Z(x)$  могут появиться осцилляции из-за экспериментального шума в  $F(x_i)$ , а если  $w_0$  слишком велико, получается очень гладкая кривая, но  $Z(x_i)$  удаляются от  $F(x_i)$ .

## Б. ПРОГРАММНАЯ РЕАЛИЗАЦИЯ АЛГОРИТМА

В программах SMAP, SMAPC, SPLIN реализован алгоритм гладкой аппроксимации для случая, когда  $|F(\infty)| = 0, |F^{(n)}(\infty)| = 0$ . Полный набор функций  $\phi_k(x)$  задается как

$$\phi_k(x) = e^{ikx} \quad k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots \quad /16/$$

Этот набор ортогонален по отношению к  $I(g, h)$ .

В зависимости от выбора коэффициентов  $B_n$  реализованы три модификации алгоритма.

### 1. Программа SMAP

Программа SMAP позволяет делать интерполяцию и сглаживание действительной функции, заданной на отрезке, а также находить приближенно ее производные. В этом случае

$$B_n = \frac{D^{2n}}{(2n)!}, \quad /17/$$

$$R(x, y) = 1/2D \operatorname{ch}(\pi(x-y)/2D), \quad /18/$$

$$Z(x) = \sum_{k=1}^N \lambda_k R(x, x_k), \quad /19/$$

$\lambda_j$  определяются из условия

$$\sum_{j=1}^N \lambda_j [R(x_i, x_j) + w_0 \lambda_j^{-1} \delta_j^1] = F(x_i), \quad /20/$$

Программа SMAP работает в комплексе с другими подпрограммами. Блок-схема этого комплекса показана на рис. 1

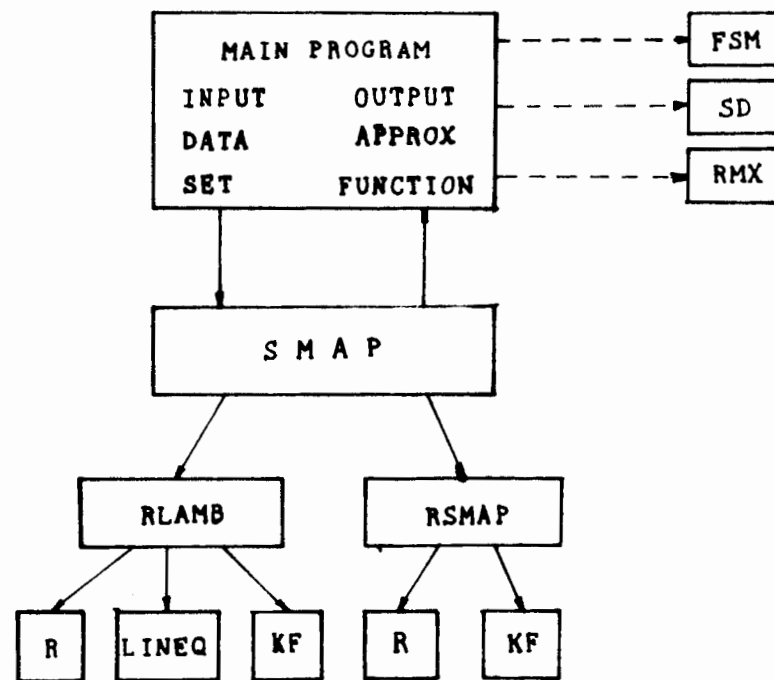


Рис. 1

- RLAMB - осуществляет вычисление коэффициентов  $\lambda_j, j=1, 2, \dots, N$ .
- RSMAP - вычисляет значения аппроксимирующей функции и ее производных.
- R - вычисляет значения функции  $R(x, y)$ .
- KF - находит коэффициенты, необходимые при вычислении производных аппроксимирующей функции.
- LINEQ1 - стандартная программа для решения линейной системы уравнения.
- FSM - вычисляет норму  $I(Z)$ .
- SD - вычисляет среднеквадратичное отклонение двух функций.

RMX - вычисляет максимальное отклонение между двумя функциями.

Последние три модуля можно подключать при желании пользователя.

Обращение:

CALL SMAP (F,OM,X,N,SMF,SDER,Z,NZ,ND,OMO,SLAM,D2,A,NDIM).

Значения параметров:

- X - массив значений аргумента заданной функции [REAL] с размерностью N.
- F - массив значений заданной функции [REAL] с размерностью N.
- OM - массив значений квадратов модуля экспериментальной ошибки [REAL] с размерностью N.
- N - число точек, в которых задана функция [INTEGER].
- SMF - массив значений аппроксимирующей функции [REAL] с размерностью NZ.
- SDER - массив значений производных аппроксимирующей функции [REAL] с размерностью NDIM×NZ. В SDER(K,J) записывается k-тая производная в точке Z(J).
- Z - массив значений аргумента аппроксимирующей функции [REAL] с размерностью NZ.
- NZ - число точек, в которых вычисляется аппроксимирующая функция [INTEGER].
- ND - число производных, которые вычисляются в программе [INTEGER]:
  - ND=0 - вычисляются только  $\lambda_j, j=1, \dots, N$ .
  - ND=1 - вычисляется SMF.
  - ND=k > 0 - вычисляется SMF и производные от 1 до k-того порядка.
- OMO - параметр сглаживания [REAL].
- SLAM - массив значений коэффициентов  $\lambda_j$  [REAL] с размерностью N.
- D2 - D2=1/2D [REAL].
- A - рабочий массив [REAL] с размерностью M1×M2, где M1 > N, M2 > N+1.
- NDIM - первая размерность массива SDER, задаваемая в вызывающей программе.

Параметры F, X, OM, N, OMO, D2, ND, Z, NZ, NDIM задаются пользователем.

Пользователь может обратиться к следующим подпрограммам:

FUNCTION FSM (SLAM,X,N,D2),

FUNCTION SD (F,G,M),

FUNCTION RMX (F,G,M).

которые вычисляют соответственно  $I(Z), \sqrt{(\sum_{i=1}^M |F_i - G_i|^2) / N}$   $\max_{i=1, \dots, M} |F_i - G_i|$ .

F, G - массивы значений двух функций [REAL] с размерностью M.

M - число точек, в которых заданы эти функции.

2. П р о г р а м м а S M A P C

Эта программа является версией SMAP для комплексной функции. Блок-схема SMAPC показана на рис. 2. CLAMB, CSMAP, R, KF, CSM, CD, CMX имеют те же значения, что и RLAMB, RSMAP, R, KF, FSM, SD, RMX в программе SMAP. CMLIN решает систему уравнений с комплексными коэффициентами.

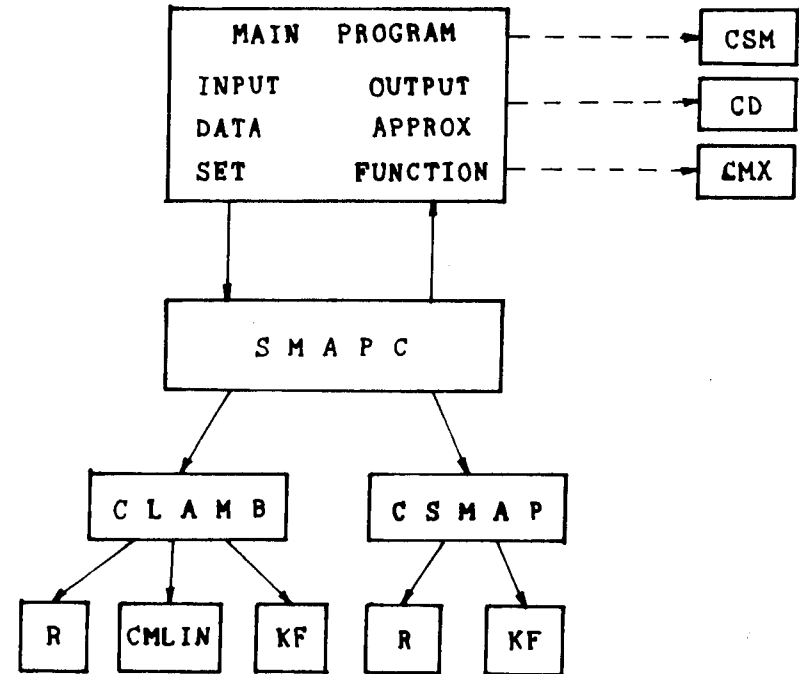


Рис. 2

Обращение:

CALL SMAPC (F,OM,X,N,SMF,SDER,Z,NZ,ND,OMO,SLAM,D2,A,NDIM).

Значения параметров те же самые, что и в SMAP, со следующими отличиями:

Массивы F, SMF, SDER, SLAM, A имеют тип COMPLEX.  
 Пользователь может обратиться к подпрограммам  
 FUNCTION CSM (SLAM, X, N, D2),

FUNCTION CD (F, G, M),

FUNCTION CMX (F, G, M),

которые вычисляют соответственно  $I(Z) = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^M |F_i - G_i|^2}{M}}$ ,

$$\max_{i=1, \dots, M} |F_i - G_i|.$$

### 3. Программа SPLIN

В этом случае коэффициенты  $B_n$  выбираются таким образом:

$$B_k = 1, \quad B_n = 0, \quad n \neq k$$

$$I(z) = \int_a^b |F^{(k)}(x)|^2 dx$$

$$R(x, y) = \frac{(-1)^k}{2(2k-1)!} |x-y|^{2k-1}$$

Это сплайн порядка  $2k-1$ .

Обращение:

CALL SPLIN(F, X, OM, N, OMO, ND, FSM, SDER, Z, NZ, SLAM, A, NDIM)

Параметры имеют те же значения, что и в программе SMAP.  
 NM - значение NM должно быть  $NM = N + (NS+1) / 2$ , где  
 NS - порядок сплайна. Для кубического сплайна, например,  
 $NS = 3, NM = N+2$ .

### 4. Примеры применения и результаты численных расчетов

Действие программы SMAPC проиллюстрируем на примере интерполяции и нахождения производных однополюсной функции

$F(x) = \frac{A}{x-iB}$ , где  $A=B=\frac{1}{4}$ , заданной в N равноудаленных точках на отрезке  $[-1, 1]$ , а действие программ SMAP и SPLIN - на примере интерполяции и нахождения производных  $G(x) = \text{Im } F(x) = \frac{1}{1+16x^2}$ .

В программах SMAP и SMAPC выбираем  $D=1/2, 2$ . Программу SPLIN применяем в случае кубического сплайна пятого порядка. Для

сравнения функцию  $G(x)$  интерполируем при помощи другой программы кубического сплайна '3' и получаем те же самые результаты. Интерполяцию вычисляем в  $M=8 \cdot N$  точках. Максимальное отклонение функции, интерполирующей от заданной, показано в табл. 1 и 2. Видно, что с ростом N точность решения возрастает как для функции, так и для ее производных.

Таблица 1

Ошибка интерполяции  $G(x) = \text{Im } F(x) = \frac{1}{1+16x^2}$

	$\frac{2^{2n}}{(2n)!}$	11	21	31	41	51
$\max  G-Z $	$\frac{2^{2n}}{(2n)!}$	$0,131 \cdot 10^{-1}$	$0,281 \cdot 10^{-3}$	$0,150 \cdot 10^{-4}$	$0,580 \cdot 10^{-6}$	$0,152 \cdot 10^{-6}$
	$\frac{1}{0} \begin{matrix} n=3 \\ n=5 \end{matrix}$	$0,478 \cdot 10^{-2}$	$0,165 \cdot 10^{-2}$	$0,355 \cdot 10^{-3}$	$0,111 \cdot 10^{-3}$	$0,444 \cdot 10^{-4}$
	$\frac{1}{0} \begin{matrix} n=5 \\ n=5 \end{matrix}$	$0,107 \cdot 10^{-1}$	$0,326 \cdot 10^{-3}$	$0,491 \cdot 10^{-4}$	$0,576 \cdot 10^{-5}$	$0,211 \cdot 10^{-5}$
$\max  G^{(1)}-Z^{(1)} $	$\frac{2^{2n}}{(2n)!}$	0,229	$0,907 \cdot 10^{-2}$	$0,143 \cdot 10^{-2}$	$0,728 \cdot 10^{-4}$	$0,301 \cdot 10^{-4}$
	$\frac{1}{0} \begin{matrix} n=3 \\ n=3 \end{matrix}$	$0,937 \cdot 10^{-1}$	$0,532 \cdot 10^{-1}$	$0,165 \cdot 10^{-1}$	$0,661 \cdot 10^{-2}$	$0,353 \cdot 10^{-2}$
	$\frac{1}{0} \begin{matrix} n=5 \\ n=5 \end{matrix}$	0,202	$0,925 \cdot 10^{-2}$	$0,228 \cdot 10^{-2}$	$0,518 \cdot 10^{-3}$	$0,327 \cdot 10^{-3}$
$\max  G^{(2)}-Z^{(2)} $	$\frac{2^{2n}}{(2n)!}$	$0,432 \cdot 10^1$	0,284	$0,831 \cdot 10^{-1}$	$0,534 \cdot 10^{-2}$	$0,379 \cdot 10^{-2}$
	$\frac{1}{0} \begin{matrix} n=3 \\ n=3 \end{matrix}$	$0,302 \cdot 10^1$	$0,426 \cdot 10^1$	$0,229 \cdot 10^1$	$0,131 \cdot 10^1$	0,835
	$\frac{1}{0} \begin{matrix} n=5 \\ n=5 \end{matrix}$	$0,402 \cdot 10^1$	0,359	0,123	$0,384 \cdot 10^{-1}$	$0,304 \cdot 10^{-1}$
$\max  G^{(3)}-Z^{(3)} $	$\frac{2^{2n}}{(2n)!}$	$0,106 \cdot 10^3$	$0,985 \cdot 10^1$	$0,204 \cdot 10^1$	0,162	0,265
	$\frac{1}{0} \begin{matrix} n=5 \\ n=5 \end{matrix}$	$0,955 \cdot 10^2$	$0,143 \cdot 10^2$	$0,835 \cdot 10^1$	$0,362 \cdot 10^1$	$0,175 \cdot 10^1$
$\max  G^{(4)}-Z^{(4)} $	$\frac{2^{2n}}{(2n)!}$	$0,298 \cdot 10^4$	$0,368 \cdot 10^3$	$0,325 \cdot 10^2$	$0,437 \cdot 10^1$	$0,113 \cdot 10^2$
	$\frac{1}{0} \begin{matrix} n=5 \\ n=5 \end{matrix}$	$0,224 \cdot 10^4$	$0,140 \cdot 10^4$	$0,112 \cdot 10^4$	$0,668 \cdot 10^3$	$0,421 \cdot 10^3$
$\max  G^{(5)}-Z^{(5)} $	$\frac{2^{2n}}{(2n)!}$	$0,747 \cdot 10^5$	$0,155 \cdot 10^5$	$0,157 \cdot 10^4$	$0,342 \cdot 10^3$	$0,249 \cdot 10^3$

Таблица 2

Ошибка интерполяции  $F(x) - \frac{0,25}{x-0,25i}$

$N$	11	21	31	41	51
$\max  F-Z $	$0,405 \cdot 10^{-1}$	$0,868 \cdot 10^{-3}$	$0,199 \cdot 10^{-4}$	$0,419 \cdot 10^{-5}$	$0,328 \cdot 10^{-6}$
$\max  F^{(1)}-Z^{(1)} $	0,702	$0,280 \cdot 10^{-1}$	$0,216 \cdot 10^{-2}$	$0,658 \cdot 10^{-3}$	$0,687 \cdot 10^{-4}$
$\max  F^{(2)}-Z^{(2)} $	$0,562 \cdot 10^1$	0,440	$0,749 \cdot 10^{-1}$	$0,316 \cdot 10^{-1}$	$0,484 \cdot 10^{-2}$
$\max  F^{(3)}-Z^{(3)} $	$0,392 \cdot 10^2$	$0,501 \cdot 10^1$	0,915	0,542	0,124
$\max  F^{(4)}-Z^{(4)} $	$0,180 \cdot 10^3$	$0,409 \cdot 10^2$	$0,440 \cdot 10^1$	$0,392 \cdot 10^1$	$0,163 \cdot 10^1$
$\max  F^{(5)}-Z^{(5)} $	$0,941 \cdot 10^3$	$0,300 \cdot 10^3$	$0,384 \cdot 10^2$	$0,129 \cdot 10^2$	$0,104 \cdot 10^2$

Автор выражает глубокую благодарность В.Ц.Банчеву и Г.Е.Георгиеву за полезные обсуждения.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Talmi A., Gilat G., J. of Comp. Physics. 1977. 23. p.93-123.
2. Алберг Дж., Нильсон Э., Уолш Дж. Теория сплайнов и ее приложения, "Мир", М., 1972.
3. Reinsch C.H. Numerical Mathematics, 1967, No 10, p. 177-183.

Рукопись поступила в издательский отдел  
16 октября 1980 года.