

сообщения
объединенного
института
ядерных
исследований
дубна

4623/2-80

22/9-80
P11-80-417

И.Байла, Г.А.Ососков

ОБ ИСПОЛЬЗОВАНИИ
ПРЕОБРАЗОВАНИЯ УОЛША-АДАМАРА
ДЛЯ ВЫЧИСЛЕНИЯ БЫСТРОГО
СЛЭНТ-ПРЕОБРАЗОВАНИЯ

1980

Байла И., Осоков Г.А.

P11-80-417

Об использовании преобразования Уолша-Адамара
для вычисления быстрого слэнт -преобразования

Рассматривается функциональная связь между быстрым слэнт-преобразованием /БСП/ и быстрым преобразованием Уолша-Адамара /БПУА/ размерности $N = 2^n$, $n = \underline{2,6}$ для разработки алгоритмов вычисления коэффициентов перехода между ними. Приводится текст и описание программы HASLAN, вычисляющей матрицы перехода в случае прямого и обратного преобразований. Излагаются результаты тестовых вычислений по программе TEST. Расчеты показали выгодность применения БПУА для аппаратной реализации прямого БСП и нецелесообразность этого метода для обратного БСП.

Работа выполнена в Лаборатории вычислительной техники и автоматизации ОИЯИ.

Сообщение Объединенного института ядерных исследований. Дубна 1980

Bajla I., Ososkov G.A.

P11-80-417

On Utilization of Walsh-Hadamard Transform
for Fast Slant Transform Computation

The functional relation between the Fast Slant Trans-

ВВЕДЕНИЕ

Одной из целей построения быстрых алгоритмов дискретных ортогональных преобразований /ДОП/, предназначенных для обработки цифровых сигналов, является использование этих алгоритмов в некоторой он-лайн системе сжатия данных. Благодаря своей простоте и быстродействию особое место среди существующих аппаратных реализаций быстрых алгоритмов ДОП принадлежит алгоритму преобразования Уолша-Адамара^{/1-3/} /ПУА/.

В работе^{/4/} были рассмотрены вопросы построения быстрых алгоритмов и программ прямого и обратного слэнт-преобразования /СП/ произвольной размерности $N = 2^n$, которое успешно используется при цифровой обработке двумерных изображений^{/1,2,5-7/}. Предложенные в этой работе программы служат непосредственной основой для аппаратной реализации СП. Однако, поскольку между ПУА и СП можно при помощи некоторых матриц перехода установить функциональную связь, возможна реализация также и другого подхода к созданию аппаратной системы быстрого СП, основанного на использовании вышеупомянутых преимуществ быстрого ПУА.

Если располагать аппаратной версией быстрого ПУА, построенной, например, на основе параллельного алгоритма, предложенного в работе^{/8/}, или алгоритма, приведенного в работе^{/9/}, то для получения слэнт-спектра любого исходного вектора данных достаточно:

1/ заранее вычислить /при помощи некоторой офф-лайн программы/ матрицу перехода между ПУА и СП и

2/ реализовать аппаратно только блоки умножения и сложения преобразованных данных /спектра Уолша-Адамара/ на коэффициенты перехода.

В предлагаемой работе выводятся соотношения между матрицами H_N для ПУА и S_N для СП / $N = 2^n$, $n = \underline{2,6}$ / и на их основе построена программа HASLAN, вычисляющая коэффициенты перехода от ПУА к СП для прямого и обратного случаев.

ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ

A. Прямые преобразования

Пусть X есть вектор-столбец входных данных, подлежащих преобразованию. Пусть через S и S^{-1} обозначены соответственно матрицы прямого и обратного СП, а через H обозначена мат-

рица ПУА. Рассматриваемые преобразования запишем следующим образом:

$$X \rightarrow S X = Y_S, \quad /1/$$

$$X \rightarrow \frac{1}{N} H X = Y_H, \quad /2/$$

где Y_S - слэнт-спектр, а Y_H -спектр Уолша-Адамара вектора X .

Матрицу перехода ПУА \rightarrow СП определим как некоторую матрицу A , для которой справедливо

$$Y_S = A \cdot Y_H. \quad /3/$$

Если в /3/ подставить /2/, то

$$Y_S = \frac{1}{N} A \cdot H \cdot X, \quad /4/$$

и следовательно, на основе /1/

$$S = \frac{1}{N} A \cdot H. \quad /5/$$

Поскольку элементы $N \times N$ матриц S и H в /5/ можно вычислить на основе их определений /2/, равенство /5/ можно рассматривать как матричное уравнение для неизвестной матрицы A , i -той строке которой $[a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{iN}]$ ($i = 1, N$) соответствует система линейных уравнений:

$$\begin{aligned} a_{i1} h_{11} + a_{i2} h_{21} + \dots + a_{iN} h_{N1} &= N \cdot s_{i1}, \\ a_{i1} h_{12} + a_{i2} h_{22} + \dots + a_{iN} h_{N2} &= N \cdot s_{i2}, \\ \vdots & \\ a_{i1} h_{1N} + a_{i2} h_{2N} + \dots + a_{iN} h_{NN} &= N \cdot s_{iN}. \end{aligned} \quad /6/$$

Следовательно, решив все N системы /6/, получим элементы матрицы A_N .

Располагая матрицей перехода A_N и значениями компонент вектора $Y_H = [y_{H1}, y_{H2}, \dots, y_{HN}]'$ - образа исходного вектора X при преобразовании Уолша-Адамара, слэнт-образ $Y_S = [y_{S1}, y_{S2}, \dots, y_{SN}]'$ вектора X получаем следующим образом:

$$y_{S1} = a_{11} y_{H1} + a_{12} y_{H2} + \dots + a_{1N} y_{HN},$$

$$y_{S2} = a_{21} y_{H1} + a_{22} y_{H2} + \dots + a_{2N} y_{HN},$$

$$\vdots \quad /7/$$

$$y_{SN} = a_{N1} y_{H1} + a_{N2} y_{H2} + \dots + a_{NN} y_{HN}$$

/через $[]'$ будем обозначать вектор-столбец, соответствующий вектор-строке $[]$ /.

Эти формулы служат непосредственной основой для создания блоков, дополняющих аппаратуру быстрого преобразования Уолша-Адамара для получения на выходе компонент слэнт-спектра Y_S . Следует, однако, отметить, что с точки зрения быстродействия такой он-лайн версии слэнт-преобразования очень важной является структура матрицы перехода A_N .

Формулы /7/, выведенные в /7/ для частного случая $N = 4, 8$, показывают, что матрицы A_4, A_8 состоят в основном из нулей, и ответить на вопрос, как ведут себя матрицы A_N для $N > 8$, можно только, решив матричное уравнение /5/ для соответствующих значений N . Сказанное относится в равной степени и к матрице B_N для перехода между обратными ПУА и СП, тем более, что, насколько известно авторам, коэффициенты матрицы обратного перехода еще не исследовались.

Б. Обратные преобразования

Для матрицы H преобразования Уолша-Адамара имеют место /2/ следующие соотношения:

$$\begin{aligned} H'_N &= H_N, \\ H_N H'_N &= H'_N H_N = N \cdot I_N, \end{aligned} \quad /8/$$

где I_N - единичная $N \times N$ матрица, и

$$H^{-1} = \frac{1}{N} H. \quad /9/$$

Исходя из формулы $Y_H = \frac{1}{N} H \cdot X$, определяющей прямое ПУА, с учетом /8/ и /9/ для обратного ПУА получаем $X = H \cdot Y_H$, где Y_H -спектр Уолша-Адамара.

Вычисление элементов матрицы B_N перехода от обратного ПУА к обратному СП желательно провести при помощи уже вычисленной матрицы A_N , избегая тем самым решения отдельного матричного уравнения.

Обозначая через X_H вектор, полученный в результате обратного ПУА вектора Y_S , т.е. $[x_{h1}, x_{h2}, \dots, x_{hN}] = X_H = H \cdot Y_S$ имеем для обратного СП вектора Y_S

$$X = B_N X_H = B_N H Y_S \quad (X = [x_1, x_2, \dots, x_N]') \quad /10/$$

В то же время для обратного СП справедливо

$$X = S' Y_S \quad /11/$$

поскольку $S' = S^{-1}$.

Сравнение /10/ и /11/ дает соотношение

$$S' = B_N H \quad /12/$$

С другой стороны, транспонированием матрицы S в /5/ получаем $S' = \frac{1}{N} H' A'_N = \frac{1}{N} H A'_N$, откуда с учетом /12/ имеем окончательную формулу:

$$B_N = \frac{1}{N^2} H A'_N H \quad /13/$$

ПРОГРАММНАЯ РЕАЛИЗАЦИЯ

Назначение

Программа HASLAN, построенная на основе формул /5/ и /13/, а также формул, при помощи которых определены слэнт-преобразование и преобразование Уолша-Адамара $^{(2)}$, предназначена главным образом для вычисления коэффициентов перехода между этими преобразованиями для $N = 2^n$, $n = 2, 6$.

Программа HASLAN реализована на языке FORTRAN IV, снабжена развернутой программной печатью результатов и опробована на ЭВМ CDC-6500.

Инструкция по использованию

Кроме быстрого алгоритма вычисления элементов слэнт-матрицы S_N , взятого из работы $^{(4)}$, и алгоритма вычисления матрицы H_N для ПУА, программа HASLAN включает в себя и алгоритмы, реализующие ПУА исходного вектора /массив X / и обратное ПУА некоторого вектора-образа /массив Y / . Результаты этих преобразований - выходной спектр или первоначальный вектор засыпаются в те же массивы X и Y .

Вычисляемые коэффициенты перехода помещаются в массивы SC /матрица A_N / и SCIN /матрица B_N /, параметрам N и p соответствуют в программе переменные MM и M.

Выбор соответствующих значений параметров печати: INM , IPR1 , IPR2 , IPR3 , пояснение к которым дано в комментариях программы, позволяет печатать коэффициенты перехода для промежуточных значений N /подпрограмма TPRINT /.

Для решения матричного уравнения /5/ программа HASLAN использует библиотечную подпрограмму LINEQ1.

Обращение

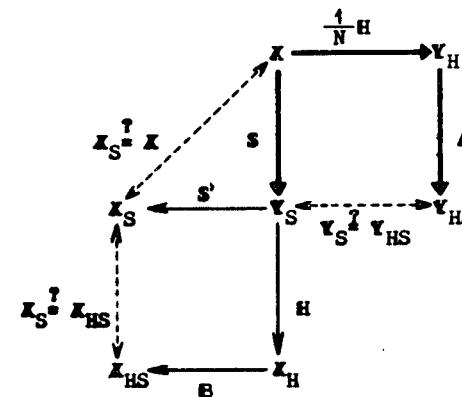
CALL HASLAN (X,Y,SC,SCIN, M,MM,IT,INM,INV,IPR1,IPR2,IPR3).

Ресурсы и быстродействие

Общий объем оперативной памяти ЭВМ CDC-6500, необходимый для счета по программе HASLAN, составляет 41175₈ слов. Отметим, что при этом основная часть памяти отводится массивам SS , H /8192 слов/ и массиву P /8192 слов/, необходимому для вызова подпрограммы LINEQ1. Поэтому, если это необходимо для $N < 64$, пользователь может резко сократить упомянутые ресурсы при помощи соответствующей небольшой модификации размеров этих массивов и модификации оператора вызова LINEQ1. Быстродействие программы HASLAN на ЭВМ CDC-6500, вычисленное в тестовых примерах для $N = 64$, составляет 23 с.

ТЕСТОВОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ И РЕЗУЛЬТАТЫ ВЫЧИСЛЕНИЙ

Для проверки работы программы HASLAN была специально разработана программа TEST, которая после вычисления модельных векторов данных ($N = 64$) реализует следующую схему преобразований:



```

SUBROUTINE HASLAN(X,Y,SC,SCIN,M,NM,IT,INN,INV,IPR1,IPR2,IPR3)
***** THIS ROUTINE CALCULATES THE COEFFICIENT MATRIX FOR MAPPING*
***** THE WALSH-HADAMARD TRANSFORM VECTOR TO SLANT TRANSFORM ONE*
***** X- INPUT VECTOR, ON THE OUTPUT MAY BE WHT-VECTOR
***** Y- INPUT SLANT TRANSFORM VECTOR
***** ON THE OUTPUT MAY BE THE INVERSE WHT-VECTOR
SC- FOUNDED COEFFICIENT MATRIX OF RANGE 64 X 64
SCIN- FOUNDED INVERSE COEFFICIENT MATRIX OF RANGE 64 X 64
NM- EXPONENT NM=2**M
MM- NEEDED MATRIX RANGE
IT- WHT TEST PARAMETER
IF IT.EQ.0 NO CALCULATION
IF IT.NE.0 THE WHT-TRANSFORM OF VECTOR X IS CALCULATED
INH- INTERMEDIATE PRINTING PARAMETER
IF INH.EQ.0 INTERMEDIATE PRINTINGS OMITTED
IF INH.NE.0 INTERMEDIATE PRINTINGS ACCEPTED
INV- PARAMETER OF THE INVERSE TRANSFORMATION
IF INV.EQ.0 NO INVERSE MATRIX CALCULATION
IF INV.NE.0 INVERSE COEFFICIENT MATRIX IS CALCULATED
IPR1,IPR2,IPR3- PRINTINGS PARAMETER
IPR1 IPR2 IPR3
1 1 1 PRINTED- 1) HEADLINE 2) TRANSFORM
1 1 0 PRINTED- 1) HEADLINE,2) TRANSFORM
1 0 0 PRINTED- ONLY HEADLINE
0 0 0 NO PRINT
0 1 1 PRINTED- 1) TRANSFORM MATRICES
2) COEF MATRIX SC
4 0 1 PRINTED- 1) HEADLINE, 2) SC MATRIX
0 1 0 PRINTED- TRANSFORM MATRICES
SS- SLANT MATRIX OF RANGE 64 X 64
H- WALSH-HADAMARD MATRIX OF RANGE 64 X 64
***** DIMENSION SC(64,64),SCIN(64,64),SS(64,64),H(64,64)
* X(64),Y(64),Z(64),HL(64),P(64,128),PS(64,2),INDEX(64)
* SQ=1./SQRT(2.)
A=1.
PRINT 10
10 FORMAT(1H1)
PRINT 20,NM
20 FORMAT(/2X,*TOTAL TRANSFORM RANGE MM = *,I3)
SS(1,1)=SQ $ SS(1,2)=SQ
SS(2,1)=SQ $ SS(2,2)=-SQ
H(1,1)=1. $ H(1,2)=1.
H(2,1)=1. $ H(2,2)=-1.
DO 30 NM=1,M
NM=2**NM
IF(NM.EQ.2) GO TO 40
NM=NM/2 $ N1=NM+1
N2=N1+1 $ N3=N2+1
SQ1=SORT(1.+4.*TA+52.) $ A=2.*8**A
***** CALCULATE THE (NM X NM) SLANT MATRIX
***** DO 50 K=1,NM
PS(1,1)=SQ*SS(1,K) $ PS(1,2)=PS(1,1)
PS(2,1)=SQ*(A*SS(1,K)+B*SS(2,K))
PS(2,2)=SQ*(-B*SS(1,K)+A*SS(2,K))
IN16,L=33 GO TO 60
DO 70 J=3,NM
PS(J,1)=SQ*SS(J,K) $ PS(J,2)=PS(J,1)
CONTINUE
CONTINUE
PS(M1,1)=SQ*SS(2,K)
PS(M1,2)=PS(M1,1)
PS(M2,1)=SQ*(-B*SS(1,K)+A*SS(2,K))
PS(M2,2)=SQ*(B*SS(1,K)+A*SS(2,K))
IF(N.LT.3) GO TO 80
DO 90 J=M3,NM
JN=J-NM
PS(J,1)=PS(JN,1)
PS(J,2)=-PS(J,1)
CONTINUE

```

```

DO 100 J=1,NN
SS(J,K)=PS(J,1)
100 SS(J,K+NM)=PS(J,2)
CONTINUE
***** CALCULATE THE (NM X NM) - WALSH-HADAMARD MATRIX
***** DO 110 J=1,NM
DO 110 K=N1,NM
L=K-NM
H(J,K)=H(J,L) $ H(K,J)=H(L,J)
110 CONTINUE
DO 120 J=N1,NM
DO 120 K=N1,NM
JJ=J-NM $ KK=K-NM
H(J,K)=H(JJ,KK)
120 CONTINUE
IF(N.NE.M) GO TO 130
IF(IT.EQ.0) GO TO 140
***** CALCULATE THE W-H TRANSFORM OF VECTOR X
***** AND INVERSE W-H TRANSFORM OF VECTOR Y
***** DO 125 IK=1,2
DO 150 I=1,NM
SUM=0
DO 160 IJ=1,NM
IF(IK.EQ.1) SUM=SUM+H(I,IJ)*X(IJ)
IF(IK.EQ.2) SUM=SUM+H(I,IJ)*Y(IJ)
160 CONTINUE
IF(IK.EQ.1) Z(I)=SUM/FLOAT(NM)
IF(IK.EQ.2) Z(I)=SUM
150 CONTINUE
DO 170 I=1,NM
IF(IK.EQ.1) X(I)=Z(I)
IF(IK.EQ.2) Y(I)=Z(I)
170 CONTINUE
125 CONTINUE
150 CONTINUE
130 CONTINUE
40 CONTINUE
IF(IPR1.EQ.0) GO TO 180
IF(INH.EQ.0.AND.N.LT.M) GO TO 180
PRINT 190,NM
190 FORMAT(///2X,*SLANT TRANSFORM RANGE NM = *,I2)
PRINT 200,A,B
200 FORMAT(/2X,*COEFFICIENTS A = *, F8.6,*, B= *, F8.6//)
180 CONTINUE
IF(NM.LE.1) NT=NM
IF(NM.GT.0) NT=0
NT=NM/NT
IF(IPR2.EQ.0) GO TO 210
IF(INH.EQ.0.AND.N.LT.M) GO TO 210
PRINT 220
220 FORMAT(/2X,*SLANT TRANSFORM MATRIX //)
CALL TPRINT1(SS,NM,NT,NT)
PRINT 230
230 FORMAT(/2X,* WALSH-HADAMARD TRANSFORM MATRIX //)
CALL TPRINT1(H,NM,NT,NT)
210 CONTINUE
***** CALCULATE THE W-H COEFFICIENT MATRIX SC
***** NM=2**NM $ NL=NM+1
DO 240 I=1,NM
DO 240 J=1,NM
P(I,J)=H(J,I)/FLOAT(NM)
240 CONTINUE
DO 250 I=1,NM
DO 250 J=N1,NM
JJ=J-NM
P(J,J)=SS(JJ,I)
250 CONTINUE
CALL LINE01(P,64,NM,64,NM,INDEX,NER,DET)
DO 260 I=1,NM
DO 260 J=1,NM
SC(I,J)=P(J,I)
260 CONTINUE

```

```

IF(IPR3.EQ.0) GO TO 275
IF(INH.EQ.0.AND.N.LT.M) GO TO 275
280 PRINT 280
FORMAT(//2X,* HADAMARD-SLANT COEFFICIENT MATRIX A *//)
CONTINUE
275 IF(INV.EQ.0) GO TO 255
DO 265 I=1,NN
DO 265 J=1,NN
SCIN(I,J)=SC(J,I)
CONTINUE
DO 310 K=1,NN
DO 320 I=1,NN
SUM=0
DO 330 J=1,NN
SUM=SUM+H(I,J)*SCIN(J,K)
330 CONTINUE
HL(I)=SUM
320 CONTINUE
DO 340 I=1,NN
SCIN(I,K)=HL(I)
340 CONTINUE
DO 350 K=1,NN
DO 360 I=1,NN
SUM=0
DO 370 J=1,NN
SUM=SUM+SCIN(I,J)*H(J,K)
370 HL(I)=SUM/FLOAT(NN**2)
360 CONTINUE
DO 380 I=1,NN
IF(N.EQ.M) SC(I,K)=HL(I)
IF(N.EQ.M) H(I,K)=HL(I)
380 CONTINUE
350 CONTINUE
DO 285 I=1,NN
DO 285 J=1,NN
IF(N.EQ.M) SCIN(I,J)=SC(I,J)
IF(N.EQ.M) SCIN(I,J)=H(I,J)
285 CONTINUE
CONTINUE
255 IF(INV.EQ.0) GO TO 270
IF(IPR3.EQ.0) GO TO 270
IF(INH.EQ.0.AND.N.LT.M) GO TO 270
PRINT 300
FORMAT(//2X,* INVERSE HADAMARD-SLANT COEFFICIENT MATRIX B *//)
300 CALL TPRINT(SCIN,NN,NT,NTR)
CONTINUE
30 CONTINUE
RETURN
END

SUBROUTINE TPRINT(SC,M,NT,NTR)
DIMENSION SC(64,64)
DO 10 K=1,NTR
KL=K*NT
KP=KL-NT+1
DO 20 I=1,M
PRINT 30,(SC(I,J),J=KP,KL)
FORMAT(12X,B(2X,F12.0))
20 CONTINUE
IF(NT.GT.1.AND.K.LT.NTR) PRINT 40
FORMAT(//2X,5H* *//)
40 CONTINUE
RETURN
END

```

- Тест I - проверяет работу программ FSLANT и ISLANT^{/4/} для прямого и обратного СП соответственно.
- $(X_S \stackrel{?}{=} X)$
- Тест II - проверяет правильность полученных коэффициентов перехода - элементов матрицы A_N , причем в качестве модели он-лайн версии быстрого преобразования Уолша-Адамара вектора X используется программа WHT^{/2/}.
- Тест III - проверяет правильность вычисленных коэффициентов перехода для обратного случая /элементы матрицы $B_N/$, причем для моделирования он-лайн версии обратного быстрого ПУА использована опять-таки программа WHT.
- Все эти тесты дали верные результаты. В качестве примера приведем формулы перехода для прямого и обратного случаев, полученные в результате вычислений по программе HASLAN (N=2,4,8,16).

1. ПУА → СП

N = 2

$$y_{s1} = 1.41421356 \cdot y_{h1}, \quad y_{s1} = 2.00000000 \cdot y_{h1},$$

$$y_{s2} = 1.41421356 \cdot y_{h2}, \quad y_{s2} = 0.89442719 \cdot y_{h2} + 1.78885438 \cdot y_{h3},$$

$$y_{s3} = 2.00000000 \cdot y_{h4},$$

$$y_{s4} = 1.78885438 \cdot y_{h2} - 0.89442719 \cdot y_{h3}.$$

N = 8 *

$$y_{s1}=2.82842712 \cdot y_{h1},$$

$$y_{s2}=0.61721340 \cdot y_{h2}+1.23442680 \cdot y_{h3}+2.46885360 \cdot y_{h5},$$

$$y_{s3}=2.82842712 \cdot y_{h4},$$

$$y_{s4}=2.52982213 \cdot y_{h2}-1.26491106 \cdot y_{h3},$$

$$y_{s5}=1.26491106 \cdot y_{h6}+2.52982213 \cdot y_{h7},$$

$$y_{s6}=1.10410489 \cdot y_{h2}+2.20820979 \cdot y_{h3}-1.38013112 \cdot y_{h5},$$

$$y_{s7}=2.82842712 \cdot y_{h8},$$

$$y_{s8}=2.52982213 \cdot y_{h6}-1.26491106 \cdot y_{h7}.$$

* Отметим, что приведенные здесь значения коэффициентов, проверенные по всем тестам, отличаются от приведенных в работе^{/10/}.

N = 16

$$\begin{aligned}
 y_{s1} &= 4.0000000 \cdot y_{h1}, \\
 y_{s2} &= 0.43386092 \cdot y_{h2} + 0.86772183 \cdot y_{h3} + 1.73544366 \cdot y_{h5} + 3.47088733 \cdot y_{h9}, \\
 y_{s3} &= 4.0000000 \cdot y_{h4}, \\
 y_{s4} &= 3.57770876 \cdot y_{h2} - 1.78885438 \cdot y_{h3}, \\
 y_{s5} &= 1.78885438 \cdot y_{h6} + 3.57770876 \cdot y_{h7}, \\
 y_{s6} &= 1.56144012 \cdot y_{h2} + 3.12288023 \cdot y_{h3} - 1.95180015 \cdot y_{h5}, \\
 y_{s7} &= 4.0000000 \cdot y_{h8}, \\
 y_{s8} &= 3.57770876 \cdot y_{h6} - 1.78885438 \cdot y_{h7}, \\
 y_{s9} &= 0.87287156 \cdot y_{h10} + 1.74574312 \cdot y_{h11} + 3.49148624 \cdot y_{h13}, \\
 y_{s10} &= 0.75740971 \cdot y_{h2} + 1.51481942 \cdot y_{h3} + 3.02963884 \cdot y_{h5} - 1.98820049 \cdot y_{h9}, \\
 y_{s11} &= 4.0000000 \cdot y_{h12}, \\
 y_{s12} &= 3.57770876 \cdot y_{h10} - 1.78885438 \cdot y_{h11}, \\
 y_{s13} &= 1.78885438 \cdot y_{h14} + 3.57770876 \cdot y_{h15}, \\
 y_{s14} &= 1.56144012 \cdot y_{h10} + 3.12288023 \cdot y_{h11} - 1.95180015 \cdot y_{h13}, \\
 y_{s15} &= 4.0000000 \cdot y_{h16}, \\
 y_{s16} &= 3.57770876 \cdot y_{h14} - 1.78885438 \cdot y_{h15}.
 \end{aligned}$$

2. Инверсное ПУА \rightarrow Инверсное СПN = 2

$$\begin{aligned}
 x_1 &= 0.70710678 \cdot x_{h1}, \\
 x_2 &= 0.70710678 \cdot x_{h2}.
 \end{aligned}$$

N = 4

$$\begin{aligned}
 x_1 &= 0.47360680 \cdot x_{h1} + 0.02639320 \cdot x_{h2} + 0.11180340 \cdot x_{h3} - 0.11180340 \cdot x_{h4}, \\
 x_2 &= -0.11180340 \cdot x_{h1} + 0.11180340 \cdot x_{h2} + 0.47360680 \cdot x_{h3} + 0.02639320 \cdot x_{h4}, \\
 x_3 &= 0.11180340 \cdot x_{h1} - 0.11180340 \cdot x_{h2} + 0.02639320 \cdot x_{h3} + 0.47360680 \cdot x_{h4}, \\
 x_4 &= 0.02639320 \cdot x_{h1} + 0.47360680 \cdot x_{h2} - 0.11180340 \cdot x_{h3} + 0.11180340 \cdot x_{h4}.
 \end{aligned}$$

Проведенные для всех $n = 2, 6$ вычисления показывают, что, хотя все соответствующие матрицы A_N содержат в основном нули, матрицы B_N являются полными матрицами. Это означает, что умножение на матрицу перехода B_N не будет окупаться выигрышем в простоте и быстродействии, полученным за счет перехода от СП к ПУА.

Числа дополнительных арифметических операций / a_N - суммирование, m_N - умножение/, которые необходимо реализовать для перехода в прямом случае, приведены в таблице.

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Программа HASLAN позволяет получить коэффициенты перехода между преобразованием Уолша-Адамара и слэнт-преобразованием, необходимые для расширения некоторой существующей аппаратной реализации преобразования Уолша-Адамара до спецпроцессора, осуществляющего ПУА и СП. Кроме того, HASLAN может служить как тестовое обеспечение для проверки других алгоритмов ПУА и СП.

Проведенные по программе HASLAN вычисления показали, что методику аппаратной реализации СП при помощи соответствующей системы ПУА и регистров с коэффициентами перехода можно рекомендовать только в случае прямого слэнт-преобразования. Для большинства случаев практического применения /например, к сжатию данных/ этого достаточно, так как обратное СП выполняется уже в режиме офф-лайн. Но в случае адаптивного он-лайн сжатия /4/, когда с помощью немедленного он-лайн обращения урезанного спектра и быстрого сравнения реконструкции с оригиналом можно выбрать локально-оптимальную отсечку спектра, для реализации обратного слэнт-преобразования целесообразнее использовать алгоритм и программу, предложенную в работе /4/.

ЛИТЕРАТУРА

- Ярославский Л.П. Введение в цифровую обработку изображений. "Советское радио", М., 1979.
- Ahmed N., Rao K.R. Orthogonal Transform for Digital Signal Processing. Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg-New York, 1975.

3. Elliott A.R., Shum Y.Y. In:Proceedings of Applications of Walsh Functions Symposium and Workshop /Ed. R.W.Zeek et al./. Washington, March 1972.
4. Байла И., Осоков Г.А. ОИЯИ,Р10-80-237,Дубна,1980.
5. Pratt W.K. Digital Image Processing. A Wiley-Interscience Publication. John Wiley and Sons, New York-Chichester-Brisbane-Toronto, 1978.
6. Pratt W.K., Wen-Hsiung Chen, Welch L.R. IEEE Transactions on Communications, vol. COM-22, No 8, Aug. 1974.
7. Enomoto H., Shibata K. IEEE Transactions on Electromagnetic Compatibility, vol.EMC-13, pp.11-17,Aug.1971.
8. Elliott A.R., Shum Y.Y. In:Proceedings of Applications of Walsh Functions Symposium and Workshop /Ed. R.W.Zeek et al./. Washington, March 1972.
9. Kunt M. IEEE Transactions on Computers, vol. C-24, No 11, Nov. 1975.
10. Enomoto H.,Shibata K. In: Proceedings of Applications of Walsh Functions Symposium and Workshop /Ed. R.W.Zeek et al./. Washington, March 1972.

Рукопись поступила в издательский отдел
17 июня 1980 года.