

ОБЪЕДИНЕННЫЙ Институт ядерных исследований дубна

1-247

P10-88-9

## Э.Д.Лапчик, В.А.Сенченко

# ДЕНСИТОМЕТРИЧЕСКАЯ КАЛИБРОВКА СКАНИРУЮЩИХ АВТОМАТОВ НА ЭЛТ

Направлено в журнал "Автометрия"



I. Введение .

При обработке фотоснимков с полутоновой информацией на сканирующих автоматах часто возникает задача согласования динамического диапазона видеотракта автомата с диапазоном оптической плотности (коэффициента пропускания) обрабатываемого снимка. В частности, это относится и к автоматам на ЭЛТ.

Независимо от того, имеет ли видеотракт амплитудную характеристику, близкую к линейной <sup>/I,2</sup>/ или логарифмической <sup>/3</sup>, его динамический диапазон может оказаться недостаточным. В этом случае имеется возможность расширить этот диапазон увеличением чувствительности сигнального ФЗУ. При этом каждому значению чувствительности будет соответствовать свой поддиапазон, а их переключение можно производить программным способом.

Возможность управления чувствительностью  $\Phi \exists \forall$  путем изменения напряжения на последнем диноде рассмотрена в<sup>/4/</sup>, а ее реализация – в<sup>/1/</sup>.

Практически неизбежное перекрытие поддиапазонов приводит к неоднозначности результатов измерений, что затрудняет их пересчет в значения оптической плотности или коэффициента пропускания фотоснимка. Эта трудность преодолевается предварительной калибровкой автомата по стандартному ступенчатому клину, применяемому в денситометрической аппаратуре.

В настоящей работе приводятся методика и результаты денситометрической калибровки сканирующего автомата АЭЛТ-2/I60<sup>/2/</sup> на линии с ЭВМ MERA - САМАС/SM 4A.

### 2. Методика калибровки

Особенности оптической схемы автомата АЭЛГ-2/160 и погрешности динамической коррекции формы пятна сканирующей ЭЛГ приводят к зависимости амплитуды видеосигнала от координат точки, в которой идет измерение, т.е. к пространственным амплитудным искажениям. Для последующей коррекции результатов амплитудных измерений эта зависимость строится по точкам, координаты которых имеют постоянный шаг вдоль

обеих осей координат. Измерения идут в отсутствие какого-либо фотоснимка в рабочем окне автомата. В результате получают значения апликат в узловых точках некоторой поверхности, характеризующей оптические свойства автомата и качество настройки блока динамической коррекшии. Узловыми точками служат координаты пентров крестов калибровочной решетки, измеренные для калибровочных преобразований нелинейной системы координат автомата в прямоугольную декартову систему <sup>5</sup> и скорректированные по динамическим сдвигам <sup>6</sup>. Эти координаты вместе со служебной информацией хранятся на диске в файле ежедневной калибровки (условно DF1).

Массив апликат, нормированный по максимальному значению, также записывается в файл DF1. На этом заканчивается первый этап калибровочных амплитудных измерений, результаты которых характеризуют свойства "прозрачности" измерительной системы автомата для световых импульсов сканирующей ЭЛТ.

На втором этапе измерения ведутся на ступенчатом клине, помещенном в центре рабочего окна автомата. Отметим, что в большинстве задач обработки полутоновых фотоизображений существенна контрастность их информативной части относительно фона (вуали), т.е. разность оптических плотностей (ОП) этих частей фотоизображений. Поэтому для лучшего согласования диапазона контрастности с динамическим диапазоном видеотракта автомат нуждается в предварительной настройке. При калибровке эта настройка проводится по первому полю ступенчатого клина, имеющему наименьшую ОП, подбором напряжения на сигнальном ФЗУ. Его чувствительность при этом устанавливается минимальной. Затем на каждом из 20 полей ступенчатого клина измеряются амплитуды сигналов, после чего чувствительность ФЗУ дискретно увеличивается, цикл измерений повторяется, и так до максимального значения чувствительности.

Поскольку чувствительность ФЭУ регулируется изменением напряжения на последнем диноде через цифро-аналоговый преобразователь (ЦАП), в результате измерений получают апликаты некоторой поверхности в координатах "оптическая плотность поля- код управления ФЭУ".

Полученный массив амплитуд, коды управления ФЭУ и денситометрические параметры ступенчатого клина вместе со служебной информацией записываются в файл ежедневной калибровки DF2. На этом калибровочные амплитудные измерения заканчиваются.

Согласно принятой математической модели денситометрической калибровки поверхность "прозрачности" а(I,Y) аппроксимируется полиномом степени N1<sub>124</sub>:

$$\mathbf{a}(\mathbf{X},\mathbf{Y}) = \sum_{k=0}^{d-1} \sum_{i=0}^{d} c_{\ell} \cdot \mathbf{X}^{k-i} \cdot \mathbf{Y}^{i} , \qquad (I)$$

где  $l = 1 + \frac{k(k+1)}{2}$ . Амплитуды  $A_n(X_n, Y_n, D_n, C_m)$ , измеренные на **n** — м поле ступенчатого клина (n = 1,....,20), зависят от четырех переменных:

- координат точек поля X, Y,

- оптической плотности поля D<sub>n</sub>,

- текущего значения кода управления ФЭУ C<sub>m</sub> .

Для устранения зависимости от  $x_n$ ,  $Y_n$  эти амплитуды корректируются:

$$\mathbf{A}_{\mathbf{n}}(\mathbf{D}_{\mathbf{n}},\mathbf{C}_{\mathbf{n}}) = \frac{\mathbf{A}_{\mathbf{n}}(\mathbf{X}_{\mathbf{n}},\mathbf{Y}_{\mathbf{n}},\mathbf{D}_{\mathbf{n}},\mathbf{C}_{\mathbf{n}})}{\mathbf{a}(\mathbf{X}_{\mathbf{n}},\mathbf{Y}_{\mathbf{n}})}, \qquad (2)$$

после чего обновляются данные файла DF2. Считая скорректированные амплитуды и коды управления ФЗУ независимыми переменными, получим поверхность оптической плотности d(A,C), заданную в узловых точках  $A_n$ ,  $C_m$  апликатами  $D_n$ . Назовем ее D-поверхностью. Она аппроксимируется полиномом степени N2 :

$$d(A,C) = \sum_{k=0}^{N_2} \sum_{i=0}^{k} b_i \cdot A^{k-i} \cdot C^i, \qquad (3)$$

где  $l = 1 + \frac{k(k+1)}{2}$ .

Калибровочные коэффициенты е, ы из (I),(3) рассчитываются по данным файлов DF1, DF2 с использованием быстрого алгоритма построения ортонормированных полиномов, разработанного в<sup>/7/</sup>. Результаты записываются в файлы CF1, CF2 соответственно.

Таким образом, при обработке снимков с полутоновой информацией результаты измерений амплитуд корректируются по (2) и затем пересчитываются в значения оптической плотности по (3) при данном значении кода управления чувствительностью ФЭУ. В случае, когда диапазон оптической плотности снимка укладывается в динамический диапазон видеотракта и не требуется пересчет результатов измерений в оптическую плотность, достаточно провести коррекцию по (2).

Калибровочные коэффициенты преобразования нелинейной системы координат автомата в прямоугольную декартову систему рассчитываются по данным файла DP1 и записываются в файл CF3. При этом в отличие от стандартной калибровки<sup>/5/</sup> расчет ведется по координатам, скорректированным на величину динамического сдвига<sup>/6/</sup>, поскольку при измерении амплитуды в точке этот сдвиг отсутствует.

Полученные коэффициенты не имеют прямого отношения к денситометрической калибровке, однако они необходимы для пересчета результатов обработки в идеальную систему координат.

#### 3. Результаты калибровки

Перед калибровочными измерениями необходимо добиться максимального диапазона регулировки чувствительности ФЗУ и определить величину этого диапазона. Для этого управляющее напряжение ФЗУ-97, применяемого в АЭЛТ-2/160, подбиралось по динодным характеристикам, полученным при различных напряжениях питания и постоянном световом потоке.

В качестве примера на рис. I приведены динодные характеристики для трех значений напряжения питания ФЗУ-97: 780, 740 и 700 В (графики I,2,3 соответственно). По осям координат отложены код управления с<sub>р</sub> и код амплитуды с<sub>а</sub> (ЦАП управления ФЗУ и АЦП измерительного канала восьмиразрядные).

Диапазон регулировки, измеренный по кодам амплитуд, составил 25,2, 27,1 и 30,9 дБ для графиков I,2,3 соответственно. Напряжение на последнем диноде ФЗУ-97 изменялось от 7,5 В (с<sub>р</sub>=0) до -2,5 В (с<sub>р</sub>=255), что соответствует минимальной и максимальной чувствительности ФЗУ. В дальнейшем измерения велись при напряжении 780 В.

Для практического применения динодные карактеристики аппроксимируются параболами. При этом остаточная среднеквадратичная ошибка (с.к.о.) не превышает двух единиц кода амплитуды.

Необходимо было также проверить качество ступенчатого клина как эталона оптической плотности, измеряемой при малых апертурах (диаметр пятна сканирующей ЭЛТ около 20 мкм). Для этого сначала была получена оценка средних значений и дисперсий измерения амплитуд на АЭЛТ-2/I60 во всем диапазоне изменения чувствительности ФЭУ. Оценка проводилась в сериях из 256 измерений по той же программе, что и измерения на ступенчатом клине, но без него. Результаты представлены на рис.2 где по осям координат отложены код амплитуд ба и отножение зд (в децибелах) среднего значения измеренных амплитуд к их с.к.о. Графики I,2 показывают изменение верхней и нижней границ этого отножения соответственно.

Затем ступенчатый клин помещался в рабочее окно автомата, и измерения повторялись. При анализе результатов заметного уменьшения величины за обнаружено не было, что свидетельствует о возможности применения стандартного ступенчатого клина для денситометрической калибровки автоматов типа АЭЛТ-2/160.

Первый этап калибровочных измерений проводился на рабочем поле 72x114 мм<sup>2</sup> в 13x20 = 260 узловых точках, расположенных равномерно с шагом 6 мм по обеим осям координат. В каждой точке вычислялось среднее по 64 измерениям амплитуды, и затем нормированием по максимальному значению были найдены апликаты поверхностя "прозрачности" в этих точках.



4



В качестве иллюстрации на рис.З представлена поверхность "прозрачности", построенная по результатам измерений на более редкой сетке узловых точек. По осям координат отложены расстояния между узловыми точками Lx (вдоль фотопленки), Ly (поперек нее) в мм и нормированная амплитуда AN. Как следует из рис.З, "прозрачность" изменяется более чем в два раза.

На втором этапе в центральной части каждого поля ступенчатого клина амплитуда измерялась в 256 точках и результаты усреднялись.Код управления ФЗУ изменялся от 0 до 255 с шагом 15. Приращение оптической плотности между соседними полями клина, измеренное на денситометре ДФЭ-I, равно 0.150 + 0.005.

На рис.4 представлена D -поверхность, построенная по результатам измерений. По осям абсцисс и ординат отложены код амплитуды C<sub>a</sub> и код управления ФЗУ C<sub>p</sub>, а по оси апликат - оптическая плотность D. Тонкими линиями на рис.4 нанесены уровни D = const. Их проекция на горизонтальную плоскость координат дает семейство кривых, аналогичных представленным на рис.1.

Как следует из рис.4, значительная часть кодов амплитуд равна О и 255, что соответствует зонам нечувствительности и насыщения измерительного канала. Поэтому для аппроксимации следует выделить определенную рабочую область D -поверхности. Разумеется, границы области задаются при решении конкретной задачи обработки, но можно предложить и некоторые общие критерии.

Например, верхнюю границу рабочей области можно рассчитать по данным рис.2, определив с.к.о. в области больших амплитуд и отступив от границы зоны насьщения на удвоенную или утроенную величину с.к.о.

В правой части рис.4 нанесена пунктирная линия, рассчитанная таким способом ( $C_{a} = const = 255 - 2x7,5$ ).

Нижнюю границу также можно рассчитать по рис.2, задавшись минимально допустимым значением SN. Однако более определенным представляется критерий, выделяющий область D -поверхности, в пределах которой вероятность разрешения между соседними полями ступенчатого клина не меньше, например, 0,95.

Нижняя граница рабочей области, рассчитанная по этому критерию, нанесена пунктиром в левой части рис.4. Вероятность разрешения рассчитывалась по минимуму среднего риска<sup>/8</sup> в предположении о нормальном распределении ошибок измерений.

Таким образом, методику денситометрической калибровки следует дополнить операцией маскирования данных файла DP2 по результатам расчета границ рабочей области.





8

9

Согласно этой методике были рассчитаны коэффициенты полинома, аппроксимирующего поверхность "прозрачности", а после коррекции по (2) маскированных данных файла DF2 — также и коэффициенты полинома, аппроксимирующего D -поверхность. Гистограммы остаточных ошибок представлены соответственно на рис.5 и 6, где по оси абсцисс отложено отношение текущего отклонения б к среднеквадратичному б, а по оси ординат – относительная частота). Остаточная с.к.о. для рис.5 равна 0,013 (апликаты поверхности "прозрачности" безразмерны), а для рис.6 – 0,014 единиц оптической плотности. Максимальные остаточные ошибки равны 0,037 и=0,045 соответственно. В обоих случаях поверхности аппроксимировались полиномами пятой степени. Объясняется это тем, что отношения дисперсий остаточных ошибок для полиномов выше пятой степени незначимо отличаются от единицы при уровне значимости 0,05.

Это было установлено предварительно по распределению Фишера<sup>/9/</sup> при расчете коэффициентов полиномов, степень которых изменялась от 3 до 7.

#### Заключение

Результаты денситометрической калибровки автомата АЭЛТ-2/160 позволяют сделать следующие выводы:

- пространственные амплитудные искажения скорректированы с остаточной ошибкой, не превышающей 3,7% при с.к.о. I,3 %;

- расширен диапазон измеряемой оптической плотности до

D = 2,25 (рис.4);

- точность измерения оптической плотности в диапазоне

D = 0,16 + 2,25 равна 0,014 единиц D ;

- вероятность разрешения перепадов оптической плотности величиной D = 0,15 не меньше 0,95 в диапазоне D = 0,16 + 2,10;

- показана возможность применения автоматов на ЭЛТ в качестве автоматизированных денситометров с программно-управляющими параметрами.

В целом можно утверждать, что применение полученных результатов расширит возможности автоматов на ЭЛТ по обработке фотоснимков с полутоновой информацией.

#### ЛИТЕРАТУРА

I. Anders H.et al. Description and Status Report of the <u>BRASME</u> System. CERN, DD-74-15, D.FH. II/Inst. 74-5, May, 1974.

- 2. Burov A.S.et al.AELT-1 and AELT-2 CRT Scanning Devices. Oxford Conference on Computer Scanning. England, 1974.
- 3. Bogert D.et al.The NAL SAMM Device. Oxford Conference on Computer Scanning. England, 1974.
- 4. Rosental J.A. and Fiehrer M. Automatic Gain Control for Photomultiplier Tubes. The Review of Scientific Instruments, Vol. 35, No.11, Nov. 1964.
- 5. Байла И. и др. ОИЯИ, РІО-12990, Дубна, 1980.
- 6. Лапчик Э.Д., Шкунденков В.Н. ОИЯИ, РІО-80-872, Дубна, 1980.
- 7. Сенченко В.А. ОИЯИ, Р5-85-724, Дубна, 1985.
- 8. Уилкс С. Математическая статистика. М., Наука, 1967.
- 9. Справочник по специальным функциям (под ред. М.Абрамовица, М.Стигана). М., Наука, 1979.

Рукопись поступила в издательский отдел 6 января 1988 года.