

С 344.1g
М-151

20/XII-67

ОБЪЕДИНЕННЫЙ
ИНСТИТУТ
ЯДЕРНЫХ
ИССЛЕДОВАНИЙ

Дубна

P10 - 3575



ЛАБОРАТОРИЯ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНОЙ ТЕХНИКИ
И АВТОМАТИЗАЦИИ

Г.И. Макаренко, В.И. Мороз, И.С. Саитов,
А.П. Стельмах

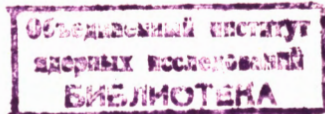
УПРОЩЕННЫЙ ВЫВОД УРАВНЕНИЙ СВЯЗИ,
ИСПОЛЬЗУЕМЫХ ПРИ НАХОЖДЕНИИ ПАРАМЕТРОВ
ЗАРЯЖЕННОЙ НЕИЗЛУЧАЮЩЕЙ ЧАСТИЦЫ МЕТОДОМ
МАКСИМУМА ПРАВДОПОДОБИЯ

1967.

P10 - 3575

Г.И. Макаренко, В.И. Мороз, И.С. Сайтов,
А.П. Стельмах

УПРОЩЕННЫЙ ВЫВОД УРАВНЕНИЙ СВЯЗИ,
ИСПОЛЬЗУЕМЫХ ПРИ НАХОЖДЕНИИ ПАРАМЕТРОВ
ЗАРЯЖЕННОЙ НЕИЗЛУЧАЮЩЕЙ ЧАСТИЦЫ МЕТОДОМ
МАКСИМУМА ПРАВДОПОДОБИЯ



1°. В работе /1/ рассматривается задача уточнения начальных оценок импульса P_0^* и угла β_0^* , имеющая целью получить наиболее эффективные оценки импульса и угла с учётом неоднородности магнитного поля, многократного рассеяния, ионизационных потерь и ошибок измерения координат.

Система уравнений для нахождения этих оценок получается путем разложения в ряд приращения $\Delta\beta$ отдельно на каждом интервале следа. Это приводит к довольно сложным выражениям, расчёт которых на ЭВМ требует большого объема вычислений.

Однако, используя малость поправочного члена к основной компоненте магнитного поля в уравнении траектории, (см. уравнение (2), описывающее зависимость угла поворота β от длины дуги), мы можем перейти к более простому дифференциальному уравнению, аппроксимируя след и магнитное поле полиномами по степеням S . Указанная замена дифференциальных уравнений, с одной стороны, достаточно точна, а с другой стороны, она позволяет резко сократить объем вычислений на ЭВМ при составлении системы уравнений, из которых получают наиболее эффективные оценки импульса P_0 и угла β .

В приводимом ниже выводе уравнений связи, необходимых для получения наиболее эффективных оценок P_0 и β , используются все предположения, принятые в /1/.

2°. Как показано в /1/ (Приложение 2), из уравнения Лоренца для тормозящей среды

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{e}{c} [\vec{v}, \vec{H}] + \frac{\vec{p}}{P} \frac{dP}{dt} \quad (1)$$

можно получить выражение для производной

$$\frac{d\beta}{dS} = \frac{e}{PC} [-N_x + \operatorname{tg} \alpha (N_x \cos \beta + N_y \sin \beta)] \quad (2)$$

(здесь и далее используются обозначения, принятые в [1]).

Сумма, стоящая в квадратных скобках, зависит только от геометрии следа (т.е. от координат измеренных точек) и может быть с достаточной точностью найдена до определения импульса частицы.

Выражая импульс в единицах МЭВ/С, магнитное поле в кГс и вводя обозначение $x/ \frac{1}{PC} = a$, запишем (2) в виде

$$\frac{d\beta}{dS} = 0,3 a [-N_x + \operatorname{tg} \alpha (N_x \cos \beta + N_y \sin \beta)]. \quad (3)$$

Второй член в квадратных скобках формулы (3) обычно мал по сравнению с первым, поэтому величины $\operatorname{tg} \alpha$, $\sin \beta$ и $\cos \beta$ можно определять с меньшей точностью, чем величину N_x .

Зная топографию магнитного поля и координаты измеренных точек на следе, можно определить величины N_x , N_y , N_z в каждой измеренной точке и с необходимой точностью аппроксимировать их многочленами по степеням S :

$$N_x = \sum_{k=0}^4 l_k S^k, \quad N_y = \sum_{k=0}^4 g_k S^k, \quad N_z = \sum_{k=0}^4 h_k S^k. \quad (4)$$

Из координат измеренных точек можно найти в виде многочленов также и величины

$$\begin{aligned} \cos \alpha &= \sum_{k=0}^4 c_k S^k, \quad \operatorname{tg} \alpha = \sum_{k=0}^4 d_k S^k, \\ \cos \beta &= \sum_{k=0}^4 m_k S^k, \quad \sin \beta = \sum_{k=0}^4 n_k S^k \end{aligned} \quad (5)$$

$x/$ Обращаем внимание читателя на то, что в [1] $a_0 = -\frac{e}{P_0 c} \frac{N_{z_0}}{\cos \alpha_0}$, здесь же будет $a_0 = \frac{1}{P_0 c}$.

коэффициенты в разложениях (4) и (5) определяем по методу наименьших квадратов, а порядки многочленов, вообще говоря, следует выбирать с помощью какого-либо критерия качества приближения, например, критерия Гаусса. В случае, если многочлены четвертой степени не обеспечивают необходимой точности, следует взять многочлены других степеней (более высоких или, может быть, даже более низких) и провести вычисления, аналогичные приводимым ниже.

Если известно точное значение a_0 (a в начальной точке) для данного следа, то интегрируя ионизационные потери, можно найти значение величины " a' " в любой точке следа и аппроксимировать ее многочленом вида

$$a = a_0 + \sum_{k=1}^4 b_k S^k, \quad (6)$$

где коэффициенты b_k зависят от a_0 , массы частицы и тормозной способности рабочего вещества пузырьковой камеры.

Четвертая степень полинома (6) дает достаточно хорошую аппроксимацию для подавляющего большинства треков. Обозначая $a_0 - a_0^* = A$, $a_0^* = \frac{1}{P^* c}$, считая, что $|A| \ll |a_0^*|$, и поэтому ограничиваясь линейными членами в разложении величин b_k в окрестности точки a_0^* , получим

$$b_k = b_k \Big|_{a_0 = a_0^*} + A \frac{d b_k}{d a_0} \Big|_{a_0 = a_0^*} \quad a = a_0^* + A + \sum b_k \Big|_{a_0 = a_0^*} S^k + A \sum \frac{d b_k}{d a_0} \Big|_{a_0 = a_0^*} S^k \quad (6')$$

В дальнейшем во всех формулах величины b_k и $\frac{d b_k}{d a_0}$ берутся в точке $a_0 = a_0^*$ и для краткости знак $\Big|_{a_0 = a_0^*}$ опускаем.

Подставляя (4), (5) и (6') в (3), раскрывая скобки и пренебрегая членами выше четвертой степени по S , получим выражение для $\frac{d\beta}{dS}$ в виде многочлена.

Таким образом, производится замена нелинейного относительно $\beta(S)$ дифференциального уравнения (3), интегрирование которого требует большого числа операций на ЭВМ, на уравнение вида

$$\frac{d\beta}{dS} = F(S). \quad (7)$$

Очевидно, что (7) интегрируется достаточно легко. Мы считаем, что решение упрощенного уравнения (7) достаточно близко к решению точного уравнения (3). Близость решений обеспечивается тем, что для построения аппроксимирующих полиномов (4) и (5) мы использовали точки, измеренные на следе, которые могут отклоняться от кривой – решения точного уравнения – только за счёт многократного рассеяния частицы и ошибок измерения. Однако влияние многократного рассеяния и ошибок измерения на решение упрощенного уравнения (7) существенно ослабляется из-за малости второго слагаемого в правой части (3).

После интегрирования и учёта многократного кулоновского рассеяния на пути S_{i-1} получим

$$\beta(S) = \beta_{i-1}^* + \Delta_{i-1}, \quad (8)$$

где

$$\beta_{i-1}^* = \beta_0^* + \sum_{j=1}^5 k_{1j} S_{i-1}^j, \quad (9)$$

$$\Delta_{i-1} = B + \sum_{j=1}^{i-1} \delta_j + A \sum_{j=1}^5 m_{1j} S^j + \sum_{j=1}^5 k_{1j} (S^j - S_{i-1}^j), \quad (10)$$

$B = \beta_0 - \beta_0^*$ – искомая поправка начального угла β_0 , $S_{i-1} \leq S \leq S_i$,

δ_j – изменение угла β за счёт многократного рассеяния на интервале от $(j-1)$ до j -ой точки. Дисперсия величины δ_j равна

$$D_{\delta_j} = \left(\frac{10}{P V} \right)^2 \frac{\Lambda S_j}{X_0} \frac{1}{\cos^2 \alpha_j}, \quad (11)$$

где V – скорость частицы, а P – импульс в единицах Мэв/с.

$$k_{1j} = 0,3 \sum_{i=0}^{j-1} \frac{1}{i+1} b_{j-i-1} \left[\sum_{r=0}^i d_r \sum_{\kappa=0}^{i-r} (\ell_{\kappa} m_{i-r-\kappa} + g_{\kappa} n_{i-r-\kappa}) - h_i \right], \quad (12)$$

$$m_{1j} = 0,3 \sum_{i=0}^{j-1} \frac{1}{i+1} \frac{d}{d a_0} (b_{j-i-1}) \left[\sum_{r=0}^i d_r \sum_{\kappa=0}^{i-r} (\ell_{\kappa} m_{i-r-\kappa} + g_{\kappa} n_{i-r-\kappa}) - h_i \right],$$

(j = 1 + 5.),

(b₀ = 0, см. ф-лу (6))

Заметим, что $|\Delta_{i-1}| \ll 1$, а β_{i-1}^* есть величина угла β в (i-1)-ой точке при $a_0 = a_0^*$, $\beta_0 = \beta_0^*$, $\delta_j = 0$ (j = 1, 2, ..., i-1).

3°. Уравнения связи в общем виде можно записать так:

$$y_i - \epsilon_i = y_{i-1} - \epsilon_{i-1} + \xi_i \cos \beta_i + \int_{s_{i-1}}^{s_i} \sin \beta(S) \cos \alpha dS, \quad (13)$$

где интеграл дает приращение координаты y, обусловленное магнитным полем при наличии торможения, на интервале от (i-1)-ой до i-той точки, а $\xi_i \cos \beta_i \approx \frac{1}{2} \Delta s_i \delta_i \cos \beta_{i-1}^*$ (см. /1/, стр. 11) - приращение, обусловленное многократным рассеянием на том же интервале. Так как

$$\sin \beta(S) = \sin(\beta_{i-1}^* + \Delta_{i-1}) \approx \sin \beta_{i-1}^* \left(1 - \frac{\Delta_{i-1}^2}{2}\right) + \Delta_{i-1} \cos \beta_{i-1}^*, \quad (14)$$

то (13) принимает вид

$$y_i - \epsilon_i = y_{i-1} - \epsilon_{i-1} + \xi_i \cos \beta_i + \cos \beta_{i-1}^* \int_{s_{i-1}}^{s_i} \Delta_{i-1} \cos \alpha dS + \\ + \sin \beta_{i-1}^* \int_{s_{i-1}}^{s_i} \cos \alpha dS - \frac{1}{2} \sin \beta_{i-1}^* \int_{s_{i-1}}^{s_i} \Delta_{i-1}^2 \cos \alpha dS. \quad (15)$$

Учитывая (5) и (10), находим произведения $\Delta_{i-1} \cos \alpha$ и $\Delta_{i-1}^2 \cos \alpha$, отбрасывая при этом члены выше пятой степени по S и выше первой степени по A, B, δ_i . После интегрирования получим

$$y_i = y_{i-1} + \epsilon_i - \epsilon_{i-1} + \frac{1}{2} \delta_i \Delta s_i \cos \beta_i + A \tilde{C}_i + B \tilde{D}_i + \sum_{j=1}^{i-1} \delta_j \tilde{D}_j + \tilde{\Phi}_i, \quad (16)$$

где, в соответствии с^{/1/}, ξ_1 заменено на $\frac{1}{2} \delta_1 \Delta s_1$,

$$\Delta s_1 = \sqrt{(x_1 - x_{1-1})^2 + (y_1 - y_{1-1})^2}.$$

Далее

$$\bar{C}_1 = \bar{m}_{4,1} \cos \beta_{1-1}^* + [\bar{m}_{4,1} (\beta_{1-1}^* - \beta_0^*) - \bar{m}_{5,1}] \sin \beta_{1-1}^*,$$

$$\bar{D}_1 = \bar{q}_1 \cos \beta_{1-1}^* + [\bar{q}_1 (\beta_{1-1}^* - \beta_0^*) - \bar{k}_{4,1}] \sin \beta_{1-1}^*,$$

(17)

$$\bar{\Phi}_1 = [\bar{k}_{4,1} - (\beta_{1-1}^* - \beta_0^*) \bar{q}_1] \cos \beta_{1-1}^* +$$

$$+ \{ [1 - \frac{1}{2} (\beta_{1-1}^* - \beta_0^*)^2] \bar{q}_1 + (\beta_{1-1}^* - \beta_0^*) \bar{k}_{4,1} - \frac{1}{2} \bar{k}_{5,1} \} \sin \beta_{1-1}^*,$$

где

$$\bar{m}_{4,1} = \sum_{j=2}^6 \frac{1}{j} m_{2,j} (S_1^j - S_{1-1}^j),$$

$$\bar{m}_{5,1} = \sum_{j=3}^6 \frac{1}{j} m_{3,j-1} (S_1^j - S_{1-1}^j),$$

$$\bar{q}_1 = \sum_{j=1}^5 \frac{1}{j} c_{j-1} (S_1^j - S_{1-1}^j),$$

$$\bar{k}_{4,1} = \sum_{j=2}^6 \frac{1}{j} k_{2,j} (S_1^j - S_{1-1}^j),$$

$$\bar{k}_{5,1} = \sum_{j=3}^6 \frac{1}{j} k_{3,j-1} (S_1^j - S_{1-1}^j),$$

$$m_{2,j} = \sum_{i=1}^{j-1} m_{1,i} c_{j-i-1}, \quad (j=2+6),$$

$$m_{3,j} = \sum_{i=2}^j c_{j-i} \sum_{\ell=1}^{i-1} m_{1,\ell} k_{1,i-\ell}, \quad (j=2+5),$$

$$k_{2,j} = \sum_{i=1}^{j-1} k_{1,i} c_{j-i-1}, \quad (j=2+6),$$

$$k_{3,j} = \sum_{i=2}^j c_{j-i} \sum_{\ell=1}^{i-1} k_{1,\ell} k_{1,i-\ell}, \quad (j=2+5)$$

(18)

Тильдой помечены величины, вычисляемые для каждого интервала в отдельности, без тильды - величины, вычисляемые для всего следа в целом.

Заметим, что в (16) \bar{C}_1 и \bar{D}_1 умножаются на малые величины А и В. Учитывая, кроме того, малость вторых слагаемых по сравнению с первыми, в выражениях (17) для \bar{C}_1 и \bar{D}_1 вторыми слагаемыми можно пренебречь. Однако получающееся при этом упрощение формул приводит лишь к небольшому сокращению вычислений.

Рассматривая (16) как рекуррентную формулу, получим уравнение связи

$$y_1 = \epsilon_1 + T_0 + A \sum_{j=1}^i \bar{C}_j + B \sum_{j=1}^i \bar{D}_j + \sum_{j=1}^i \delta_j \bar{M}_j + \sum_{j=1}^i \bar{\Phi}_j, \quad (19)$$

где

$$\bar{M}_j = \sum_{k=j+1}^i (\bar{D}_k + \frac{1}{2} \Delta s_k \cos \beta_k). \quad (20)$$

Итак, по сравнению с^{/1/} достигается уменьшение объема вычислений за счёт того, что, во-первых, интегрирование уравнения (7) выполняется сразу для всего следа, а в^{/1/} приближенное интегрирование соответствующего уравнения проводилось путем разложения в ряд приращения $\Delta \beta_1$ на каждом интервале в отдельности. Во-вторых, интегрирование на всем следе (здесь) заметно проще, чем вычисление величины $\Delta \beta_1$ в^{/1/} на отдельном интервале.

Л и т е р а т у р а

1. Г.А.Емельяненко, К.П.Ломов, Г.И.Макаренко, В.И.Мороз, И.С.Сайтов, А.П.Стельмах. Определение методом максимума правдоподобия параметров заряженной частицы, движущейся в тормозящей рассеивающей среде, помещенной в неоднородное магнитное поле. Преприят ОИЯИ, Р-2829, Дубна, 1966 г.

Рукопись поступила в издательский отдел

1 ноября 1967 года.