

1982

ОБЪЕДИНЕННЫЙ
ИНСТИТУТ
ЯДЕРНЫХ
ИССЛЕДОВАНИЙ

Дубна



P-1982

ЭКЗ. ЧИТ. ЗАЛА

А.Ф. Лукъянцев, В.И. Мороз, В.И. Никитина

Б.А. Шахбазян

ПРОГРАММА ИДЕНТИФИКАЦИИ РАСПАДА
V°-ЧАСТИЦ

(Программа 2-3)

ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫЙ ЦЕНТР
Лаборатория высоких энергий

1965

P-1982

А.Ф.Лукъянцев, В.И.Мороз, В.И.Никитина
Б.А.Шахбазян

ПРОГРАММА ИДЕНТИФИКАЦИИ РАСПАДА
V°-ЧАСТИЦ
(Программа 2-3)

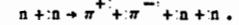


Оглавление

	Стр.
§ 1. Назначение программы	3
§ 2. Размещение исходного материала	5
§ 3. Предварительная обработка материала	9
§ 4. Составление таблицы для каждого из следов V^0 - события	15
§ 5. Формирование исследуемых гипотез и уравнений связи	19
§ 6. Минимизация функционала	23
§ 7. Формирование выдачи на печать и перфорацию	25
§ 8. Общие замечания	32

§ 1. Назначение программы

Взаимодействия частиц высоких энергий приводят в некоторых процессах к появлению Λ^0 , K^0 , Σ^0 , \bar{u} -частиц. Заряженный распад Λ^0 , K^0 -частиц имеет характерный вид V^0 -события; Σ^0 -гиперон быстро ($t < 1.10^{-14}$ сек) распадается на Λ^0 и \bar{u} . Энергичный \bar{u} -квант, взаимодействуя с веществом камеры, превращается в электрон-позитронную пару, имеющую в ряде случаев вид очень похожий на V^0 -событие. К фоновым процессам (т.е. процессам внешне похожим на V^0 -распады) можно отнести и взаимодействие нейтрона с квазисвободным нейтроном ядра углерода в пропановой камере, например,



V^0 -событие могут также вызываться распадами Λ^0 - и K^0 -частиц, рожденных в стенах камеры и т.д. Поэтому встает задача отличить фоновые процессы от истинных .

Истинным V^0 -событием мы назовем событие, удовлетворяющее следующим условиям (см. рис. 1):

1. V^0 -частица вылетела из той точки, где произошло исследуемое первичное взаимодействие.

2. Частица распалась по заряженному каналу (двухчастичный распад).

3. Масса распадающейся частицы M_{Λ^0} или M_{K^0} .

Математически эти условия могут быть выражены уравнениями, которым должны удовлетворять в пределах ошибок опыта измеренные величины. Для каждого следа будем считать известными:

\vec{r}_1 - орт направления в первой точке следа,

P - величину импульса,

\pm - знак заряда частицы, оставившей след.

Запишем законы сохранения импульса и энергии для распада V^0 -частицы,

$$\sqrt{M_V^2 + P_V^2} = \sqrt{M_+^2 + P_+^2} + \sqrt{M_-^2 + P_-^2} . \quad (1)$$

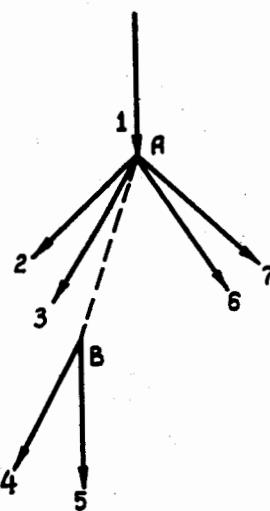


Рис. 1. 1 - след частицы, вызвавшей взаимодействие в точке А ; 2, 3, 6, 7 - следы заряженных частиц; В - точка распада V^0 -частицы; 4, 5 - продукты распада V^0 -частицы.

Здесь значком "+" ("−") отмечены характеристики положительно (отрицательно) заряженной частицы, индексом "v" - характеристики нейтрального следа (нейтральной V^0 -частицы).

Степень согласия экспериментальных величин с системой уравнений (1) может быть оценена величиной X_{\min}^2 , определенной на ГМТ^{x)}, которое задано системой (1).

$$X_{\min}^2 = \sum_i \frac{(P_{\theta i} - P_i')^2}{(\Delta P_i)^2},$$

где θ - индекс экспериментальных величин,

i' - индекс набора, обращающего X^2 в X_{\min}^2 .

P_i' - экспериментальная величина (угол, импульс),

ΔP_i - среднеквадратичная ошибка экспериментальной величины.

^{x)} ГМТ - геометрическое место точек величин P_i , удовлетворяющих системе (1).

Величины P_i' точно удовлетворяют системе уравнений (1). В дальнейшем будет показано вычисление набора P_i' и X_{\min}^2 .

Настоящая программа заменяет ранее работавшую программу 2-2^{1/} и входит, таким образом, в схему обработки материалов с пузырьковых камер, изложенную в ^{2/}.

Основное отличие настоящей программы от 2-2 состоит в использовании другого минимизируемого функционала, за счет чего:

1) Направление полета V^0 -частицы (\vec{r}_V) определяется из функционала, в отличие от ранее принятого определения \vec{r}_V по направлению AB . (Принятое в программе 2-2 определение \vec{r}_V становится совершенно неудовлетворительным для малых расстояний AB).

2) Определение компланарности V^0 -события включено в общий функционал, что позволяет более единообразно производить выделение искомых V^0 -событий из фона .

3) Построенный в настоящей программе функционал не содержит сильно коррелированных членов с $\theta_+, \theta_-, \theta_{+-}$, использованных при построении программы 2-2.

В дальнейшем, с включением в программу № 123^{3/} всей исходной матрицы ошибок, в настоящей программе можно будет учесть и корреляции между параметрами каждого из следов.

§ 2. Размещение исходного материала

Исходный материал программы размещен на перфокартах 3-х типов:

а) управляющей перфокарте события - выдача программы 1-1, 1-2, 1-3;

б) перфокартах следов заряженных частиц - выдача любой из программ 1-1, 1-2, 1-3;

в) перфокарте набора констант.

Перейдем к характеристике каждой из этих групп.

а) Управляющая перфокарта

Признаком, отличающим управляющую перфокарту (см. стр. 7) от перфокарт следов, может служить то, что число, стоящее в 1-2 адресе первой строки равно 0.

Во второй строке управляющей перфокарты стоит № пленки - № кадра, в восьмой строке пробиваются признаки V^0 -событий следующим кодом: на каждую V^0 частицу отводится

пара цифр, первая из них означает № следа "вилки", вторая - номер следа входящего в звезду; при этом предполагается, что номера следов "вилки" идут последовательно.

"Вилка," изображенная на рис. 1, может быть записана одним из следующих способов:

"41", "42", "43", "46", "47".

б) Перфокарты следов заряженных частиц

Перфокарты следов заряженных частиц приведены в "Перечне программ"; одна из них (1-13) прилагается (см. стр. 8). Используемые в настоящей программе характеристики неизменны для выдачи всех геометрических программ.

в) Перфокарта набора констант

На перфокарту набора констант (см. стр. 10) заносятся следующие величины:

k - характеристика облучения;

$k=1$ - камера облучалась заряженными частицами;

$k=0$ - камера облучалась нейтральными частицами;

ℓ_k } - направляющие косинусы канала нейтрального пучка ($k=0$);

m_k } (если $k=0$, то пробиваются три произвольных числа);

n_k }
} -

P_k - средний импульс первичной заряженной частицы ($k=1$)

(если $k=0$, то на месте P_k пробивается произвольное число);

ΔX } - среднеквадратичные ошибки измерения координат первых точек следов;
 ΔY }
 ΔZ }
}

N_1 - номер набора констант ΔX , ΔY , ΔZ (присваивается физиком).

ϵ - константа проверки постоянства магнитного поля (см. § 3 п. 3).

H - магнитное поле (в Гс).

γ_c - характеристика движения системы ЦИ первичного взаимодействия в л.системе.

Замечание

Если $k=1$, то за направляющие косинусы канала принимаем ℓ_1 , m_1 , n_1 - направляющие косинусы первого следа (№ сл. = 1) в точке первичной звезды. Эти величины автоматически выбираются с перфокарты первого следа.

г) Компоновка материала

Настоящая программа может обрабатывать не более трех V° -частич в одном событии, при этом след i , определяющий звезду, должен быть один и тот же для всех V° -частич данного события.

Управляющая перфокарта
(10-ий код)

№ зоны	№ зоны	№ плёнки - № кадра	
			2
			4
			5
			6
			7
			8
			9
			10
			11
			12
		$K\Sigma$	$K\Sigma$ - контрольная сумма
			2
			3
			4
			5
			6
			7
			8
			9
			10
			11
			12

i - № следа, входящего в первичную звезду;

j_1 - номер следа, входящего в первое V° -событие;

j_2 - номер следа, входящего во второе V° -событие;

В 8-ой строке отмечены три зечки для записи V° -событий.

Стандартная перфокарта следа, обсчитанного по программе I-I3.

# пл.	# к.	# пленки, # кадра
# сл.	# зоны	
III	P	# 3.
ΔP_x	I, II	$(\Delta \beta)^2$
ΔP_y	I, II	$(\Delta \alpha)^2$
ℓ		
m		
n		
IV	X	
y		
Z		
# пл.	# к.	0I3
$(\frac{\epsilon \alpha}{\alpha})$	# 3	"0I3" - признак программы
# сл.	0 II, L	
R		
$t g \alpha$		
x_c		
y_c		
z_0		
φ_0	I, II	n_1 Начальн. угол. Число использ. точек.
W^2		α_5 Вертикальный разброс точек.
φ_{00}	n_2	α_5 Горизонтальный разброс точек.
KΣ		n_2 Начальн. угол. Число пересечений
		Контрольная сумма

I - знак порядка, цифра "4" означает "-", цифра "0" означает "+"
II - порядок (машинный)

III - признак измерения импульса ("1" в 45 р -" по пробегу").

IV - признак наличия первой точки ("1" в 45р -"первая точка есть")

В программу может вводится не более одиннадцати следов, принадлежащих одному событию.

Для работы программы материал должен быть скомпанован в две группы (см.рис.2).

I. На всю партию массивов перфокарт данного эксперимента прилагается одна перфокарта набора констант, которая операторами ЭВМ вводится в программу.

II. Массив событий начинается с управляющей перфокарты первого по порядку события, затем идут в произвольном порядке следу заряженных частиц первого по порядку события, признак конца события - перфокарта "семерка", управляющая перфокарта второго события и следы второго события и т.д. Программы, анализируя номера следов во введенном событии и признаки, которые стоят на управляющей перфокарте, выделяют следы, относящиеся к V^o - событиям и звезде.

§ 3. Предварительная обработка материала

Предварительная обработка состоит из нескольких этапов.

3-1. Проверка правильности формирования события

Весь введенный в машину материал перфокарт следов (их не более 11) и управляющей карты проверяется на совпадение номеров пленки и кадра.

$$\text{Вычисляются: } \epsilon_q = |N_{20} - N_{1q}|$$

где N_{20} - вторая строка управляющей перфокарты^{x)}
 N_{1q} - первая строка перфокарты q ^{того} следа

a) Если все $\epsilon_q = 0$, то событие обрабатывается дальше, а на печать выдаем соответствующий признак.

b) Если хотя бы одна величина $\epsilon_q \neq 0$, то на печать отправляем все величины N_{1q} , $q = 1, 2, \dots$ и N_{20} и переходим к обработке следующего события.

x) Первый индекс указывает номер строки исходной перфокарты, с которой берется данная величина, второй индекс указывает, к какому следу относится эта перфокарта; если второй индекс 0, то это управляющая карта.

Перфокарта набора констант
(10-ый код)

00	100	∂e ($\partial e=1$)
000		∂e Направляющие
01	100	M_x косинусы нейтрального
000		M_x канала (для $\partial e = 0$)
04	406	P_k ($P_k = 4060 \frac{m}{c}$)
-	01	ΔX ($\Delta X = 0,01 \text{ см}$)
-	01	ΔY ($\Delta Y = 0,01 \text{ см}$)
-	01	ΔZ ($\Delta Z = 0,05 \text{ см}$)
00	300	N_1 ($N_1 = 3$)
01	100	E ($E = 10^6$)
05	153 700	H (15 153)
01	230	X_c ($X_c = 2,3$)
		2
		3
		4
		5
		6
		7
		8
		9
		10
		11
		12
∂e { 1 (заряженный канал)		
0 (нейтральный канал)		
Если геометрическая программа учитывает неоднородность магнитного поля, то $E_{\text{эл}}/(\Delta H)_{\text{ макс}}$.		

Предусматривается возможность с пульта заблокировать эту проверку.

Признак 8.3, п.1, а

			23N ₁	
			№ пл.	№ к.

(N₂₀)

(№ пленки; № кадра) = N₂₀

Признак 8.3, п. 1, б

		23N ₁		
		№ пл.	№ к.	(N ₂₀)
		№ пл.	№ к.	(N ₁₁)
		-	-	-
		№ пл.	№ к.	(N ₁₄)

3-2. Проверяем, что все следы события сосчитаны при одном значении магнитного поля.

Для каждого из следов, имеющих "+" в 45-ом разряде 4-ой строки (признак изменения импульса при кривизне), вычисляем H_q и ϵ_{1q} .

$$H_q = -10^6 \frac{P_q \sqrt{1 - n_q^2}}{300 R_q}$$

$$\epsilon_{1q} = |H - H_q|.$$

Если все величины $\epsilon_{1q} \leq \epsilon$, то событие обрабатываем дальше. Если хотя бы одно $\epsilon_{1q} > \epsilon$, то выдаем на печать N_{1q} , N_{2q} , N_{3q} — первую, вторую и третью строки перфокарт всех следов с номерами q , для которых вычислялось H_q , и саму величину H_q .

Если следов, для которых вычислялось H_q нет, то для таких событий ϵ_{1q} не вычисляется. Величина ϵ приведена на перфокарте констант.

Признак 8.3 п. 2

		№ пл.	№ к.	(N ₁₁)
				для первого
				следа
			№ зоны	(N ₂₁)
				(N ₃₁)
		№ сл.		(H ₁)
			H	(H ₁)
		-	-	-

Признак § 3, п.3, б.

			6 6 6	6 6 6	6 6 6
			№ сл.		

(N₃₁)

Если в 45-ом разряде 10-ой строки стоит "-", то из следов звезды выделяем те, которые удовлетворяют условию:

$$\delta_{i'} < 0,02 \quad (\text{см}^2),$$

где $\delta_{i'} = (X_{i'} - X_i)^2 + (Y_{i'} - Y_i)^2 + (Z_{i'} - Z_i)^2$,
 $i \neq i'$.

Значком i отмечаем номер следа звезды, указанный в признаком "вилки".

Вычисляем величины

$$X^o = \frac{X_1 + \sum_{i' \neq i} X_{i'}}{1 + q'},$$

$$Y^o = \frac{Y_1 + \sum_{i' \neq i} Y_{i'}}{1 + q'},$$

$$Z^o = \frac{Z_1 + \sum_{i' \neq i} Z_{i'}}{1 + q'}.$$

Здесь X₁, Y₁, Z₁ - координаты первых точек следов. Суммирование ведется только по тем i', для которых выполнено $\delta_{i'} < 0,02$, q' - число таких i'.

в. Проверяем наличие 1-ой точки хотя бы у одного из следов первой "вилки".

Если ни один из следов не имеет "-" в 45-ом разряде 10-ой строки, то это событие не обрабатывается, а на печать выдается специальный признак.

Признак § 3, пп.3, в

			6 6 6	6 6 6	6 6 6
			№ сл.		
			№ сл.		

(j₁)

(j₁₊₁)

			№ пл.	№ к.	(N _{1d})
					(N _{2d})
					(N _{3d})
					(H _q)

для q -го следа

3-3. Выделение следов, образующих V^o -событие и звезду

а. По признаку V^o -событий на управляемой карте выделяем номера следов, образующих "вилки"^{x)} и номер следа, который входит в звезду.

Дальнейшая обработка ведется, как показано на схеме программы (см. рис.2), для первого V^o -события, а по ее окончании для второго V^o -события, если оно указано на управляемой перфокарте.

Если среди массива события нет хотя бы одного из следов с номерами i', j₁, j₁₊₁, то такое V^o -событие далее не обрабатывается, программа выдает специальный признак и переходит к обработке следующего V^o -событий
(j₁ - для первого V^o -события, если обрабатывается второе событие, то j₁ заменяется на j₂).

Признак § 3, п. 3, а

			777	777	777
			№ сл.		
			№ сл.		
			№ сл.		

для всех следов,
которые есть
в массиве

б. Проверяем наличие 1-ой точки следа звезды, в которую "смотрит" V^o -событие.

Если этой точки нет (на перфокарте следа с номером i в 10-ой строке стоит "+" в 45 разряде), то данное событие дальше не обрабатываем, а на печать выдаем специальный признак.

^{x)} Номера следов, входящих в первую по порядку "вилку": j₁ и j₁₊₁, во вторую - j₂ и j₂₊₁.

Если хотя бы один след вилки имеет “-” в 45 разряде 10-ой строки, то вычисляем:

$$X_v = \frac{\sum X_\mu}{q_v}$$

$$Y_v = \frac{\sum Y_\mu}{q_v}$$

$$Z_v = \frac{\sum Z_\mu}{q_v}$$

Суммирование ведется по тем следам вилки, у которых стоит “-” в 45 разряде строки, q_v – число таких следов (т.е. q_v может быть либо 1, либо 2).

3-4. Вычисление направляющих углов и их ошибок в нулевом приближении для “вилки”. (В § 6 и 7 эти величины отмечаются индексом “ v ”).

$$\left. \begin{array}{l} \ell_v \\ m_v \\ n_v \end{array} \right\} \text{– направляющие косинусы “вилки”}$$

$$\left. \begin{array}{l} V_v \\ \beta_v \end{array} \right\} \text{– тангенс угла подъема и азимутальный угол направления полета “вилки”}.$$

$$\left. \begin{array}{l} (\Delta V_v)^2 \\ (\Delta \beta_v)^2 \end{array} \right\} \text{– ошибки тангенса угла подъема и азимутального угла.}$$

$$\ell_v = \frac{X_v - X^o}{L_v}$$

$$m_v = \frac{Y_v - Y^o}{L_v}$$

$$n_v = \frac{Z_v - Z^o}{L_v}$$

$$L_v = \sqrt{(X_v - X^o)^2 + (Y_v - Y^o)^2 + (Z_v - Z^o)^2}$$

$$(\Delta V_v)^2 = \left[\frac{1}{1+q_v} + \frac{1}{q_v} \right] \frac{1}{(1-n_v^2)^2} [n_v^2 \ell_v^2 (\Delta X)^2 + m_v^2 n_v^2 (\Delta Y)^2 + (\ell_v^2 + m_v^2)^2 (\Delta Z)^2]$$

$$(\Delta \beta_v)^2 = \left[\frac{1}{1+q_v} + \frac{1}{q_v} \right] \left[\frac{m_v^2}{(m_v^2 + \ell_v^2)^2} \left(\frac{\Delta X}{L_v} \right)^2 + \frac{\ell_v^2}{(m_v^2 + \ell_v^2)^2} \left(\frac{\Delta Y}{L_v} \right)^2 \right]$$

$$V_v = \frac{n_v}{\sqrt{1-n_v^2}}, \quad -\infty < V_v < +\infty$$

$$\sin \beta_v = \frac{m_v}{\sqrt{1-n_v^2}}, \quad 0 \leq \beta_v \leq 2\pi$$

$$\cos \beta_v = \frac{\ell_v}{\sqrt{1-n_v^2}}$$

§ 4. Составление таблицы для каждого из следов V^o -события

Учитывая, что настоящая программа предназначена для идентификации

$$\begin{aligned} \Lambda^o &\rightarrow p \pi^- \\ K^o &\rightarrow \pi^+ \pi^- \end{aligned}$$

присвоим продуктам распада номера,

частица	p	π^+	π^-
	1	2	3

и определим правила заполнения таблицы 1 (см. стр. 16).

а) Если в 45-ом разряде 4-ой строки стоит “-”, величина $P < 0$ (это π^- -мезон, импульс которого измерен по пробегу), то полагаем:

$$\begin{aligned} t_3 &= 1 \\ t'_3 &= 1 \\ t_1 = t_2 = t'_1 = t'_2 = t''_v &= 0 \end{aligned}$$

В этом пункте и остальных заполняются только те столбцы таблицы 1, для которых $t_v = 1$.

Заполняем:

$$P_3 = |P|$$

$$\Delta P_3 = \Delta P \left(\frac{\Delta P_c}{\pi} \right. \text{5-ой строки перфокарты этого следа})$$

Угловые характеристики.

$$\left. \begin{array}{l} \ell \\ m \\ n \end{array} \right\}$$

берутся непосредственно с перфокарты,

$$V = \frac{n}{\sqrt{1-n^2}}, \quad (\Delta V)^2 = \frac{(\Delta \alpha)^2}{\sqrt{1-n^2}}$$

х) Знак электрического заряда частицы условно приписывается импульсу P при формировании выдачи в геометрических программах.

Величины	Гипотезы	$\nu=1$	$\nu=2$	$\nu=3$
Масса	M	938,2	139,6	139,6
Направляющие косинусы следа	l m n			
Тангенс угла подъема	V			
Ошибка ΔV	$(\Delta V)^2$			
Азимутальный угол	β			
Ошибка $\Delta \beta$	$(\Delta \beta)^2$			
Импульс	$ P $			
Ошибка	$(\Delta P)^2$			
Кривизна	K			
Ошибка	$(\Delta K)^2$			
Корреляция или	$\Delta \beta \Delta K$ $\Delta \beta \Delta P$			
Корреляция или	$\Delta V \Delta K$ $\Delta V \Delta P$			
Корреляция	$\Delta V \Delta \beta$			
Признак гипотезы	t_ν			
Признак измерения	t'_ν			
Признак точности	t''_ν			

Таблица 1

Основные данные заряженных следов, образующих ν° -событие

обозначения:

- $\nu=1$ - протон,
 $\nu=2$ - мезон,
 $\nu=3$ - мезон.
- $t_\nu=1$ - признак гипотезы, что данный след оставлен частицей ν ,
 t'_ν - признак измерения импульса частицы,
 $t'_\nu=1$ - по пробегу,
 $t'_\nu=0$ - по кривизне,
 t''_ν - признак точности определения знака электрического заряда частицы, оставившей данный след,
 $t''_\nu=0$ - знак установлен надежно,
 $t''_\nu=1$ - знак не установлен.
- * * * - отмечены недиагональные члены матрицы ошибок (вводятся в данную программу после начала эксплуатации новых геометрических программ).

$$2\pi > \beta \geq 0$$

$$\sin \beta = \frac{m}{\sqrt{1-n^2}}$$

$$\cos \beta = \frac{l}{\sqrt{1-n^2}}$$

правило для определения β
по стандартной программе

Угловые характеристики определяются по приведенным выше формулам для всех пунктов настоящего параграфа.

б) Если в 45-ом разряде 4-ой строки стоит "-", величина $P > 0$, 1-ая цифра 1-го адреса 5-ой строки $\neq 0$ (π^+ -мезон, "измеренный" по пробегу), то

$$t_2 = t''_2 = 1$$

$$t_1 = t_3 = t'_1 = t'_3 = t''_1 = t''_3 = 0$$

В таблицу записываем:

$$P_2 = |P|$$

$$\Delta P_2 = \Delta P \quad (\Delta P - с 5-ой строки).$$

Угловые характеристики, аналогично § 4, п.в).

в) Если в 45-ом разряде 4-ой строки стоит "+", величина $P > 0$, 1-ая цифра 1-го адреса 5-ой строки есть ноль (это протон, "измеренный" по пробегу), то полагаем:

$$t_1 = t'_1 = 1$$

$$t_2 = t_3 = t'_2 = t'_3 = t''_2 = t''_3 = 0$$

В таблицу записываем:

$$P_1 = |P|$$

$$\Delta P_1 = \Delta P \quad (\Delta P - с 6-ой строки).$$

Угловые характеристики аналогично § 4 п.а).

г) Если в 45-ом разряде 4-ой строки стоит "+", величина $|\frac{\Delta P}{P}| < \Gamma^x$ (ΔP берется с 5-ой строки), $P < 0$ $|P| > P_\pi (L')$ (это точно измеренный по кривизне π^- -мезон), то полагаем,

$$t_3 = 1, \quad t_2 = t_1 = t'_1 = t'_2 = t'_3 = t''_1 = t''_2 = t''_3 = 0$$

В таблицу записываем:

$$K = \left| \frac{300 H}{P \sqrt{1-n^2}} \right| \cdot 10^{-6}$$

$$(\Delta K)^2 = K^2 \left(\frac{\Delta P}{P} \right)^2 \quad (\Delta P \text{ берется из 5-ой строки})$$

Угловые характеристики аналогично § 4 п. а).

х) Величина $\Gamma = \frac{K}{H}$ подлежит уточнению.

д) Если в 45-ом разряде 4-ой строки стоит "+", величина $|\frac{\Delta P}{P}| < \Gamma$, $P < 0$,

$|P| < P_\pi(L')$ (это точно измеренный по кривизне π^- -мезон), то полагаем:

$$t_1 = t_2 = t'_1 = 1,$$

$$t_3 = t_4 = t'_2 = t''_3 = 0.$$

В таблицу записываем:

$$P = P_\pi(L') \quad (P_\pi > 0)$$

$$\Delta P = \Delta P \quad (\Delta P - с 5-ой строки).$$

Угловые характеристики аналогично § 4 п. а).

е) Если в 45-ом разряде 4-ой строки стоит "+", величина

$$|\frac{\Delta P}{P}| < \Gamma; \quad P > 0, \quad P > P_p(L')$$

(это точно измеренные по кривизне протон или π^+ -мезон), то полагаем:

$$t_1 = t_2 = 1, \quad t_3 = t'_1 = t''_2 = 0.$$

В таблицу заносим для значения величины

$$\nu = 1$$

$$K_1 = \frac{1}{|R|}$$

$$(\Delta K_1)^2 = K_1^2 \left(\frac{\Delta P}{P} \right)^2 \quad (\Delta P - с 6-ой строки)$$

для $\nu = 2$

$$K_2 = K_1$$

$$(\Delta P - с 5-ой строки)$$

$$\Delta K_2 = K_2^2 \left(\frac{\Delta P}{P} \right)^2$$

Угловые характеристики аналогично § 4 п.а.).

ж) Если в 45-ом разряде 4-ой строки стоит "+", величина $|\frac{\Delta P}{P}| < \Gamma$, $P > 0$,

$P_\pi(L') < P < P_p(L')$ (это точно измеренные по кривизне протон или π^+ -мезон), то полагаем:

$$t_1 = t_2 = t'_1 = 1, \quad t_3 = t'_2 = t''_3 = t''_4 = 0.$$

В таблицу заносим:

для $\nu = 1$, $P_1 = P_p(L')$

$$\Delta P_1 = \Delta P \quad (\Delta P - с 6-ой строки)$$

x) L' - длина дуги следа, вычисляется через длину пространственной хорды L по формуле $L' = L [1 + (1 - \frac{n}{\mu})^2 (\frac{L}{R})^2]$.

$P_p(L')$, $P_\pi(L')$ соотношение импульс-пробег для протона и π -мезона соответственно.

для $\nu = 2$

$$K_2 = \frac{1}{|R|}$$

$$(\Delta K_2)^2 = K_2^2 \left(\frac{\Delta P}{P} \right)^2 \quad (\Delta P - с 5-ой строки)$$

Угловые характеристики аналогично § 4 п.а.).

з) Если в 45-ом разряде 4-ой строки стоит "+", величина $|\frac{\Delta P}{P}| < \Gamma$, $P > 0$, $P < P_\pi(L')$ (это точно измеренные по кривизне протон или π^+ -мезон), то полагаем:

$$t_1 = t_2 = t'_1 = t'_2 = 1, \quad t'_3 = t_3 = t''_4 = 0.$$

В таблицу заносим:

$$\text{для } \nu = 1 \quad P_1 = P_p(L') \quad \Delta P_1 = \Delta P \quad (\Delta P -$$

$$\text{для } \nu = 2 \quad P_2 = P_\pi(L') \quad \Delta P_2 = \Delta P \quad (\Delta P -$$

Угловые характеристики аналогично § 3 п.а.)

и) Если в 45-ом заряде строки стоит "+", величина $|\frac{\Delta P}{P}| > \Gamma$, то полагаем $t_\nu = t''_\nu = 1$, $t'_\nu = 0$.

В таблицу 1 данных об импульсе или кривизне этого следа не заносим. (В таблицу 1 заносятся только угловые характеристики, аналогичные § 4 п.а.).

§ 5. Формирование исследуемых гипотез и уравнений связи

Обозначения:

μ - условный номер следа в "вилке"

$\mu = j_1, j_1+1$ или j_2, j_2+1 и т.д.

$t_{\nu\mu}$ - величина t_ν для следа μ .

5-1. Гипотеза " Λ^0 "

Гипотеза " Λ^0 " - это гипотеза о V^0 -событии, как заряженном распаде Λ^0 -частицы по схеме

$$\Lambda^0 \rightarrow \pi^\pm + P.$$

Если:

$t_{\nu\mu} = 1$, то гипотеза " Λ^0 " обрабатывается,

$$\begin{array}{ll} \nu=1 & \nu=3 \\ \mu=j & \mu=j+1 \end{array}$$

$t_{\nu\mu} = 0$, то гипотеза " Λ^0 " не обрабатывается, так как она не согласуется с гипотезами о следах V^0 -события.

$t_{\nu\mu} = 1$, то гипотеза Λ^0 обрабатывается,

$$\begin{array}{ll} \nu=1 & \nu=3 \\ \mu=j+1 & \mu=j \end{array}$$

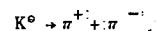
$t_{\nu\mu} = 0$, то гипотеза Λ^0 не обрабатывается, так как она не согласуется с гипотезами о следах V^0 -события.

Если гипотеза “ Λ^0 ” обрабатывается, то переходим к исследованию п.3 настоящего параграфа. Если гипотеза “ Λ^0 ” не обрабатывается, то переходим к исследованию п.2 настоящего параграфа. При обработке гипотезы “ Λ^0 ” во всех последующих формулах полагаем, что

$$M_{V^0} = M_{\Lambda^0} = 1115,36 \frac{МэВ}{c^2}$$

5-2. Гипотеза “ K^0 ”

Гипотеза “ K^0 ” – это гипотеза о V^0 -событии, как о заряженном распаде K^0 -частины по схеме



Если

$$\begin{cases} t_u & t_u \\ \nu=2 & \nu=3 \\ u=j & \mu=j+1 \end{cases} = \begin{cases} 1, & \text{то гипотеза “} K^0 \text{” обрабатывается,} \\ 0, & \text{то гипотеза “} K^0 \text{” не обрабатывается, так как} \\ & \text{она не согласуется с гипотезами о следах} \\ & V^0\text{-события.} \end{cases}$$

Если

$$\begin{cases} t_{\nu u} & t_{\nu u} \\ \nu=2 & \nu=3 \\ u=j+1 & \mu=j \end{cases} = \begin{cases} 1, & \text{то гипотеза “} K^0 \text{” обрабатывается,} \\ 0, & \text{то гипотеза “} K^0 \text{” не обрабатывается, так как она} \\ & \text{не согласуется с гипотезами о следах } V^0\text{-события.} \end{cases}$$

Если гипотеза K^0 обрабатывается, то переходим к исследованию п.3 настоящего параграфа. Если гипотеза K^0 не обрабатывается, то переходим к обработке следующего V^0 события.

При обработке гипотезы “ K^0 ” во всех последующих формулах полагаем

$$M_{V^0} = M_{K^0} = 496 \frac{МэВ}{c^2}$$

5-3. Выбор числа уравнений связи в функционале

Для каждой из предыдущих гипотез вычисляем:

$$\delta t'' = t''_{\mu} + t''_{\mu} \quad \begin{matrix} \mu=j \\ \mu=j+1 \end{matrix}$$

а) Если $\delta t''=2$, то минимум функционала не вычисляем, а выдаем на печать специальный признак:

Признак § 5, п. 3, а

						i 0 j
						0 0 2

Остальная выдача для этого случая приведена в § 7-А.

б) Если $\delta t''=1$, то вычисляем минимум функционала с уравнениями связи (см. § 5 п.4)

$$f_1 = 0$$

$$F_2 = 0$$

и выдаем на печать признак, в котором указываем, какая из гипотез обрабатывается.

Признак § 5, п.3, б

		0, N ₁ \bar{V}	0 1 0	i 0 j
				0 0 1

$$\bar{V} = \begin{cases} 1, & \text{“} \Lambda^0 \text{”} \\ 3, & \text{“} K^0 \text{”} \end{cases}$$

в) Если $\delta t''=0$, то вычисляем минимум функционала с тремя уравнениями связи (см. § 5 п. 4).

$$f_1 = 0$$

$$f_2 = 0$$

$$f_3 = 0$$

и выдаем на печать признак, в котором указывается, какая из гипотез обрабатывается.

Признак § 5, п. 3, в

		0 N ₁ V	0 1 0	i 0 j
				0 0 0

$$\bar{V} = \begin{cases} 1, & \text{“} \Lambda^0 \text{”} \\ 3, & \text{“} K^0 \text{”} \end{cases}$$

5-4. Уравнения связи

Из системы 1 следует после исключения P_V

$$f_1 = 0$$

$$f_2 = 0$$

$$f_3 = 0$$

где

$$f_1 = \sin \eta = \frac{\vec{r}_V [\vec{r}_+ \vec{r}_-]}{[(\vec{r}_+ \vec{r}_-) \cdot 1]}$$

(η - угол компланарности)

$$f_2 = -M_V + \sqrt{2[E_+ E_- + P_+ P_-(\vec{r}_+ \vec{r}_-)] + M_+^2 + M_-^2}$$

(f_2 - баланс энергии)

$$f_2 = P_+ \frac{(\vec{r}_V \vec{r}_-) - (\vec{r}_+ \vec{r}_-)(\vec{r}_V \vec{r}_+)}{\sqrt{1 - (\vec{r}_+ \vec{r}_-) \cdot 1}} + P_- \frac{(\vec{r}_+ \vec{r}_-)(\vec{r}_V \vec{r}_-) - (\vec{r}_V \vec{r}_+)}{\sqrt{1 - (\vec{r}_+ \vec{r}_-) \cdot 1}}$$

(f_3 - баланс поперечных импульсов).

Функция F_3 , для случая $\delta t''=1$

$$F_3 = -M_{V0} + \sqrt{2[E_+ E_- + P_+ P_-(\vec{r}_+ \vec{r}_-)] + M_+^2 + M_-^2}$$

где

$$E_+ = \sqrt{M_+^2 + P_+^2}$$

$$E_- = \sqrt{M_-^2 + P_-^2}$$

Здесь возможны два варианта:

a) Если о следе сделана гипотеза V_+ и $t''_{V=3}=1$, то полагаем

$$P_- = P_+ \frac{\vec{r}_V \vec{r}_- - (\vec{r}_+ \vec{r}_-)(\vec{r}_V \vec{r}_+)}{(\vec{r}_+ \vec{r}_-)(\vec{r}_V \vec{r}_-) - (\vec{r}_V \vec{r}_+)}$$

Таким образом, переменная P_- в этом случае в функцию F_2 не входит.

b) Если $t''_{V=1,2}=1$,

то полагаем

$$P_+ = P_- \frac{(\vec{r}_+ \vec{r}_-)(\vec{r}_V \vec{r}_-) - (\vec{r}_V \vec{r}_+)}{(\vec{r}_V \vec{r}_-) - (\vec{r}_- \vec{r}_+)(\vec{r}_V \vec{r}_+)}$$

Таким образом, P_+ в этом случае в функцию F_2 не входит.

В дальнейшем мы рассмотрим вычисления с тремя функциями f_i . Вычисления для двух функций (f_1 и F_2) проводятся аналогично.

8.6. Минимизация функционала

Минимизацию функционала выполняем в два этапа:

1. Вычисляем минимум вспомогательного функционала A^2 по стандартной программе № 123 И.Н.Силина^{3/}. Обоснование этой процедуры изложено в^{4/}.

2. После работы программы № 123 делаем последнюю итерацию методом неопределенных множителей Лагранжа.

6-1. Минимизация вспомогательного функционала.

Для оценки X_{\min}^2 используем функционал $A^2(x)$

$$A^2 = \left(\frac{\beta_{V0} - \beta_V}{\Delta \beta_V} \right)^2 + \left(\frac{V_{V0} - V_V}{\Delta V_V} \right)^2 + \left(\frac{P_{V0} - P_V}{\Delta \beta_+} \right)^2 + \left(\frac{V_{+0} - V_+}{\Delta V_+} \right)^2 + \begin{cases} \left(\frac{P_{+0} - P_+}{\Delta \beta_+} \right)^2, & \text{если } t'_{1,2} = 1 \\ \left(\frac{K_{+0} - K_+}{\Delta K_+} \right)^2, & \text{если } t'_{1,2} = 0 \end{cases} +$$

$$+ \left(\frac{\beta_{-0} - \beta_-}{\Delta \beta_-} \right)^2 + \left(\frac{V_{-0} - V_-}{\Delta V_-} \right)^2 + \begin{cases} \left(\frac{V_{-0} - P_-}{\Delta P_-} \right)^2, & \text{если } t'_3 = 1 \\ \left(\frac{K_{-0} - K_-}{\Delta K_-} \right)^2, & \text{если } t'_3 = 0 \end{cases} + T \left[\frac{f_1^2}{(\Delta f_1)^2} + \frac{f_2^2}{(\Delta f_2)^2} + \frac{f_3^2}{(\Delta f_3)^2} \right] + \frac{(a_+-1)^2}{10^{-12}} + \frac{(a_--1)^2}{10^{-12}},$$

где

$$a_+ = \begin{cases} (\operatorname{Sgn} P_+) 1 & \text{если } t'_{1,2} = 1 \\ (\operatorname{Sgn} K_+) 1 & \text{если } t'_{1,2} = 0 \end{cases}$$

$$a_- = \begin{cases} (\operatorname{Sgn} P_-) 1 & \text{если } t'_3 = 1 \\ (\operatorname{Sgn} K_-) 1 & \text{если } t'_3 = 0 \end{cases}$$

$T \gg 1$ (подбирается на опыте)

^{3/} Впервые в ОИЯИ функционал A^2 для оценки X_{\min}^2 применил И.Н.Силин.

Последний член в выражении A^2 является законом сохранения знака заряда и гарантирует отсутствие после итераций случаев с отрицательными импульсами частиц в V^o -событии.

Под величиной $(\Delta f)^2$ подразумеваем

$$(\Delta f)^2 = \sum_i \left(\frac{\partial f}{\partial P_i} \right)^2 (\Delta P_i)^2,$$

P_i - совокупность всех переменных.

Индексом "э" отмечены экспериментальные значения измеренных величин.

Начальное приближение для минимизации функционала

Величины $V_{\text{нач}}$, $\beta_{\text{нач}}$, $P_{\text{нач}}$, (или $K_{\text{нач}}$) считаем равными соответствующим экспериментальным величинам и берем их непосредственно из таблицы 1 для каждого из следов. Начальное приближение для величин, характеризующих направление полета V^o -частицы, принимаем равным их соответствующим экспериментальным значениям (см. стр. 14). Таким образом, для начального приближения имеем:

$$A^2 = T \sum_k \frac{f_k^2}{(\Delta f_k)^2}$$

6-2. Вычисление X_{\min}^2

Обозначим:

$P_{i(T)}$ - значение переменной P_i в точке минимума функционала A^2 , определенного во всем пространстве;

P'_i - значение переменной P_i в точке минимума функционала X^2 , определенного на геометрическом месте точек, которое задано системой $f_k = 0$ $k = 1, \dots$. На ГМТ функционалы A^2 и X^2 совпадают;

λ_k - множитель Лагранжа;

δ_i - поправки для перехода от $P_{i(T)}$ к P'_i ;

P_i - вся совокупность переменных.

$$X_{\min}^2 = \sum_i \frac{(P_i - P'_i)^2}{(\Delta P_i)^2},$$

где

$$P'_i = P_{i(T)} + \delta_i$$

$$\delta_i = [P_i - P_{i(T)}] - \frac{1}{2} \sum_k \lambda_k \left(\frac{\partial f_k}{\partial P_i} \right) \Delta P_i$$

$$\lambda_k = 2 \frac{B_k}{B}$$

$$B = \det \left| \begin{array}{c} \left(\frac{\partial f_k}{\partial P_i} \right) \Delta P_i \\ \vdots \\ \left(\frac{\partial f_k}{\partial P_i} \right) \Delta P_i \end{array} \right|_{P_i(T)},$$

$$B_k = \det \left| \begin{array}{c} \left(\frac{\partial f_k}{\partial P_i} \right) \Delta P_i \\ \vdots \\ \left(\frac{\partial f_k}{\partial P_i} \right) \Delta P_i \end{array} \right|_{P_i(T)},$$

с заменой в матрице столбца k на столбец

$$f_k + \sum_i \frac{\partial f_k}{\partial P_i} [P_i - P_{i(T)}]$$

i - строка

k - столбец

$k, k = 1, 2, 3$ для $\delta t'' = 0$

$k, k = 1, 2$ для $\delta t'' = 1$.

8.7. Формирование выдачи на печать и перфорацию

Во всех случаях, если около ошибки какой-либо величины (например, F) будет написано "без учета корреляций", это означает, что ΔF вычислено по формуле

$$\Delta F = \left[\sum_i \left(\frac{\partial F}{\partial P_i} \right)^2 (\Delta P_i)^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$

где P_i - вся совокупность переменных, от которых зависит величина F .

Если при ΔF будет дана ссылка на программу 8 156, это означает, что ΔF вычислено по формуле

$$\Delta F = \left[\sum_{i,j} \frac{\partial F}{\partial P_i} \frac{\partial F}{\partial P_j} \frac{\Delta P_i \Delta P_j}{\sqrt{1 - \rho_{ij}}} \right]^{\frac{1}{2}}$$

Таким образом, в этом случае вычисление ведется с учетом корреляции между переменными P_i , которая получается из функционала.

7-A.

Для всех значений $\delta t''$ формируем для выдачи на печать следующие величины:

L_v

$$\cos \theta_{+3} = l_+ l_v + m_+ m_v + n_+ n_v$$

$$\theta_{+3} = \arccos \cos \theta_{+3}$$

$\Delta \theta_{+3}$ - вычисляется без учета корреляции

$$\cos \theta_{-3} = l_- l_v + m_- m_v + n_- n_v$$

θ_{-3} - вычисляется без учета корреляции

$$\cos \theta_{+-\varnothing} = \ell_+ \ell_- + m_+ m_- + n_+ n_-$$

$$\theta_{+-\varnothing} = \arccos \cos \theta_{+-\varnothing}$$

$\Delta \theta_{+-\varnothing}$ - вычисляется без учета корреляции

$$f_{1\varnothing} = (\text{см. § 5-4})$$

$\Delta f_{1\varnothing}$ - вычисляется без учета корреляции

$$\left(\frac{f_1}{\Delta f_1} \right)^2$$

Буквой "э" здесь и далее отмечены экспериментальные значения.

7-Б.

Для $\delta t''=0$ на печать выдаем дополнительно к пункту А следующие

величины:

$$M_\varnothing = f_{2\varnothing} + M_{v\varnothing}$$

$\Delta f_{2\varnothing}$ - вычисляется без учета корреляции

$$\left(\frac{f_{2\varnothing}}{\Delta f_{2\varnothing}} \right)$$

$$f_{3\varnothing} = (\text{см. § 5-4}).$$

$\Delta f_{3\varnothing}$ - вычисляется без учета корреляции

$$\left(\frac{f_{3\varnothing}}{\Delta f_{3\varnothing}} \right)^2$$

$$P_{1+\varnothing} = P_+ \frac{\vec{r}_v \vec{r}_- - (\vec{r}_- \vec{r}_+) (\vec{r}_v \vec{r}_+)}{\sqrt{1 - (\vec{r}_+ \vec{r}_-)^2}}$$

$$P_{1-\varnothing} = P_- \frac{(\vec{r}_+ \vec{r}_-) (\vec{r}_v \vec{r}_-) - (\vec{r}_v \vec{r}_+)}{\sqrt{1 - (\vec{r}_+ \vec{r}_-)^2}}$$

Через \vec{r} обозначены соответствующие орты, построенные из экспериментальных значений, индекс "э" в правых частях формул в пунктах А, Б, В настоящего параграфа для краткости опущен.

7-В.

Для $\delta t''=1$ на печать вместо пункта Б выдаем следующие величины:

$$M_\varnothing = F_2 + M_{v\varnothing}$$

$\Delta F_{2\varnothing}$ вычисляется без учета корреляции

$$P_{1+\varnothing}$$

$$P_{1-\varnothing}$$

Последние две величины определяются по следующему правилу:

$$P_{1+\varnothing} = P_+ \frac{(\vec{r}_v \vec{r}_-) - (\vec{r}_- \vec{r}_+) (\vec{r}_v \vec{r}_+)}{\sqrt{1 - (\vec{r}_+ \vec{r}_-)^2}}$$

$$P_{1-\varnothing} = -P_{1+\varnothing}, \quad \text{если } t''_s = 1$$

или

$$P_{1+\varnothing} = -P_{1-\varnothing}$$

$$P_{1-\varnothing} = P_- \frac{(\vec{r}_+ \vec{r}_-) (\vec{r}_v \vec{r}_-) - (\vec{r}_v \vec{r}_+)}{\sqrt{1 - (\vec{r}_+ \vec{r}_-)^2}}, \quad \text{если } t''_s = 0.$$

Таким образом в этом случае величины $P_{1+\varnothing}$ и $P_{1-\varnothing}$ равны по модулю и различаются только знаком.

7-Г. Формирование выдачи подобранных значений для $\delta t''=0, 1$

1. Выдаем на печать основные данные программы "МНК-123" с заменой A^2 на X_{\min}^2 , $P_{i(t)}$ на P'_i .

2. Дополнительно формируем из подобранных значений:

$$\left. \begin{array}{c} \cos \theta'_+ \\ \theta'_+ \\ \Delta \theta'_+ \end{array} \right\} \text{аналогично 7А}$$

$$\left. \begin{array}{c} \cos \theta'_- \\ \theta'_- \\ \Delta \theta'_- \end{array} \right\} \text{--- ---}$$

$$\left. \begin{array}{c} \cos \theta'_{+-} \\ \theta'_{+-} \\ \Delta \theta'_{+-} \end{array} \right\} \text{--- ---}$$

$$P'_i = \begin{cases} P_+ \frac{(\vec{r}_v \vec{r}_-) - (\vec{r}_- \vec{r}_+) (\vec{r}_v \vec{r}_+)}{\sqrt{1 - (\vec{r}_+ \vec{r}_-)^2}}, & \text{если } \delta t''=0, 1 \text{ и } t''_{i,2}=0 \\ P_- \frac{(\vec{r}_+ \vec{r}_-) (\vec{r}_v \vec{r}_-) - (\vec{r}_v \vec{r}_+)}{\sqrt{1 - (\vec{r}_+ \vec{r}_-)^2}}, & \text{если } \delta t''=1 \text{ и } t''_{i,2}=1 \end{cases}$$

$\Delta P'_i$ - вычисляем по программе № 156.

7-Д. Выдача на перфокарты и печать

Выдача на перфорацию производится для случаев $\delta t''=0,1$ на перфокарту, почти аналогичную выдаваемой программой 2-2..

На перфокарту выдается (в порядке пробивки строк):

1. № пленки, № кадра
2. № зоны
3. Признак гипотезы ("A", "K"), номер набора констант (N_1), используемых для вычисления $(\Delta \beta_v)^2$ и $(\Delta V_v)^2$ (см. стр. 10), номера следов i и j , признак программы (для отличия от 2-2).
4. P'_v - импульс V^o - частицы.
5. $\Delta P'_v$ - ошибка импульса.
- $(\Delta \beta_v)^2$ - ошибка угла.
6. $(\Delta a_v)^2$ - ошибка угла.
7. ℓ'
8. m' - направляющие косинусы
9. n' - V^o частицы
10. X_1 - координата звезды.
11. Y_1 - координата звезды.
- X_{min}^2 - оценка гипотезы.
12. Z_1 - координата звезды.
- L_v - пролетная длина.
13. № пленки, № кадра, № геометрической программы.
14. № зоны
15. Аналогично 3-ей строке.
16. Контрольная сумма (только на перфокарте).

Расположение материала на перфокарте показано на специальном бланке (см.стр.30).

Импульс V^o -частицы вычисляется по формуле

$$P'_v = [(P'_+ \ell'_+ + P'_- \ell'_-) ^2 + (P'_+ m'_+ + P'_- m'_-) ^2 + (P'_+ n'_+ + P'_- n'_-) ^2]^{1/2}$$

Если $\delta t''=0$, то все величины берутся из функционала X_{min}^2 , как это и показано значком \wedge .

Если $\delta t''=1$ и $t'_{V^o}=1$, то

P'_v - вычисляется по формуле, приведенной в § 5, п.4, а, где все величины в этом случае берутся подобранными функционалом X_{min}^2 .

Если $\delta t''=1$ и $t'_{V^o}=1$, то

P'_+ - вычисляется по формуле, приведенной в § 5 п.4, б, где все величины в этом случае берутся подобранными функционалом X_{min}^2 .

$\Delta P'_v$ - вычисляется по программе § №156

$$\ell' = \frac{\cos \beta'}{\sqrt{1+V'^2}}$$

$$m' = \frac{\sin \beta'}{\sqrt{1+V'^2}}$$

$$n' = \frac{V'}{\sqrt{1+V'^2}}$$

$$(\Delta a_v)^2 = (\Delta V_v)^2 (1 - n_v^2)^2$$

$(\Delta V_v)^2$ - вычисляется в программе № 123.

$(\Delta \beta_v)^2$ - вычисляется в программе № 123.

7-Е. Выдача на печать характеристик распада V' и первичного взаимодействия (производится для случаев $\delta t''=0,1$).

Все величины вычисляются из параметров подобранных функционалом X_{min}^2 ;

1) Угол ω между плоскостью распада "вилки" и плоскостью рождения

$$\cos \omega = \frac{[r'_v r'_k] \cdot [r'_v r'_-]}{|[r'_v r'_k]| |[r'_v r'_-]|}$$

$$\sin \omega = \frac{|[r'_v r'_k] | [r'_v r'_-] | \cdot r'_v}{|[r'_v r'_k] | |[r'_v r'_-]|}$$

Отсюда имеем:

$$\cos \omega = \frac{\cos \theta'_{k-} \cos \theta'_{V^o} \cos \theta'_{V^-}}{|\sin \theta'_{V^o}| |\sin \theta'_{V^-}|}$$

$$\sin \omega = \{ \operatorname{sgn} r'_v [r'_v r'_k] | \sqrt{1 - \cos^2 \omega}$$

$$2\pi > \omega \geq 0$$

На печать выдается величина ω .

Стандартная перфокарта события, обсчитанного по
программе 2-3 (выдача М-20).

10-ий код

00 № пл.	№ к.	000 № пленки,	№ кадра
00 000	000	№ зоны	№ зоны
<i>0/IV/V</i>	<i>0Ω0 i0j</i>	Гипотеза идентификации набора констант, № следов звезды "вилки"	
P'_V	$\frac{I}{I} \frac{II}{II} (\Delta \beta'_V)^2$	Импульс	
$\Delta P'_V$	$\frac{I}{I} \frac{II}{II} (\Delta \alpha'_V)^2$	Ошибка импульса, ошибка $(\Delta \beta'_V)^2$	
ℓ'		Ошибка $(\Delta \alpha'_V)^2$	
m'			
n'			
X			
y	$\frac{I}{I} \frac{II}{II} X_{min}^2$	Направляющие косинусы события	
Z	$\frac{I}{I} \frac{II}{II} L_V$	координаты звезды	
00 № пл.	№ к.	III № пленки,	№ кадра
00 000	000	№ зоны	
<i>0/IV/V 0Ω0 i0j</i>		Гипотеза идентификации, № набора констант, № следов звезды и "вилки"	
$\leftarrow K\Sigma \rightarrow K\Sigma$ - контрольная сумма			
6	7	8	9
10	11	12	

I - знак порядка, цифра "4" означает "-", цифра "0" - "+"
II - порядок
III - признак геометрической программы.
IV - Признак (номер) набора констант.
 $\Omega=1$ - Признак программы 2-3; i -номер следа звезды, j -номер следа
"вилки".

2) Угол ψ между плоскостью рождения и плоскостью $[k' k]$

$$\cos \psi = \frac{n'_V - \cos \theta'_{KV} n_K}{\sqrt{1 - n_K^2} \sqrt{1 - \cos^2 \theta'_{KV}}} .$$

$$\sin \psi = \{ \operatorname{sgn} (\vec{r}'_V \cdot \vec{r}_K \cdot \vec{k}) \} \sqrt{1 - \cos^2 \psi}$$

$$2\pi > \psi \geq 0 .$$

На печать выдается величина ψ .

3) Угол θ^{*} в сис - распада V^0 - частицы

$$\beta_o = \frac{P'_V}{\sqrt{P'^2 + M_v^2}}, \quad \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta_o^2}}$$

P^* - вычисляется один раз по приведенной формуле:

$$P^* = \begin{cases} P_A, & M_{V^0} = 1115,36 \frac{\text{МэВ}}{c^2} \\ P_K, & M_{V^0} = 498 \frac{\text{МэВ}}{c^2} \end{cases}$$

$$P^* = \sqrt{1 - \frac{M_v^2 + M_-^2 - M_+^2}{2 M_v}} - M_-$$

$$\cos \theta^{*} = \frac{\gamma P'_V \cos \theta'_V - \sqrt{\gamma_o^2 - 1} \sqrt{P'^2 + M_-^2}}{P^*} x)$$

На печать выдается величина $\cos \theta^{*}$.

4) Характеристики вылета V^0 - частицы в системе ц.и. первичного взаимодействия (вычисляется для $k = 1$).

В порядке выдачи

$$E'_V = \gamma_o [E'_{-} - \frac{\sqrt{\gamma_o^2 - 1}}{\gamma_o} P'_V \cos \theta'_{KV}] .$$

$\Delta E'_V$ - по программе № 156

$$P'_V = \sqrt{(E'_V)^2 - M_{V^0}^2}$$

$$\Delta P'_V = \frac{E'_V}{P'_V} \Delta E'_V$$

$$\cos \theta'_{KV} = \frac{\gamma_o P'_V \cos \theta'_{KV} - \sqrt{\gamma_o^2 - 1} E'_V}{P'_V}$$

$\Delta \cos \theta'_{KV}$ по программе № 156.

x) Величина P'_V для случая $\delta t''=1, t''_o=1$ вычисляется по формуле § 5 п.4а,
где все величины в этом случае берутся подобранными функционалом X_{min}^2 .

После выдачи следует произвести расчет следующей гипотезы или начать анализ нового события, как это показано на блок-схеме программы (см. рис.2).

§ 8. Общие замечания

В дальнейшем предполагается произвести усовершенствование настоящей программы в следующих направлениях:

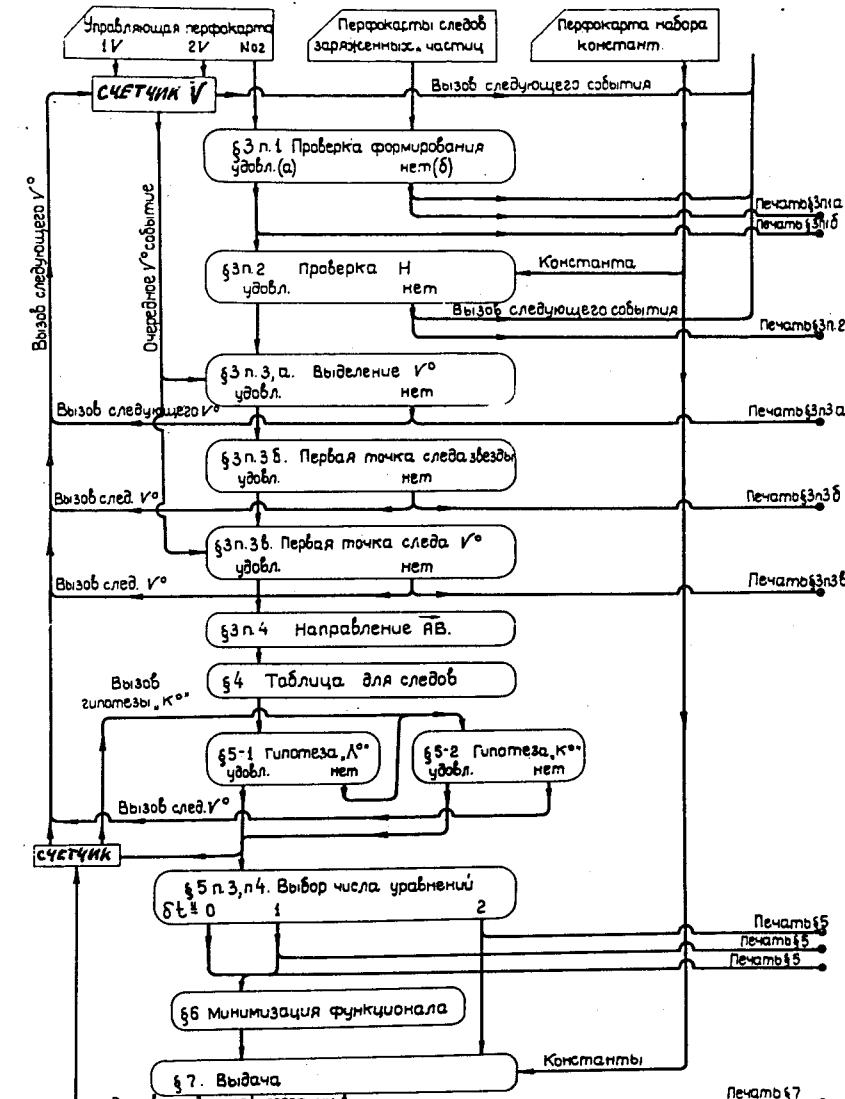
1. Учесть матрицу ошибок для каждого из треков (с переходом к новой геометрической программе).
2. Осуществить ввод в программу исходного материала с магнитной ленты, описанной в работе /2/, что даст возможность исключить операцию ручного разбора выдачи геометрической программы.
3. Осуществить выдачу программы на магнитную ленту для последующего счета, в первую очередь, по программам вычисления геометрической эффективности, как это изложено в /5/ и идентификации каналов реакций.

Авторы считают своим приятным долгом выразить благодарность Говоруну Н.Н., А.А.Кузнецова, А.М.Моисееву, Л.С.Нефедьеву, А.В.Никитину, Г.Н.Тентюковой, Янь У-гуану за полезные обсуждения.

Л и т е р а т у р а

1. О.Благонравова и др. Препринт ОИЯИ, 1959, 1965 г.
2. В.Ф.Вишневский и др. Препринт ОИЯИ, Р-1468, 1963.
3. И.Н.Силин, С.Н.Соколов. Препринт ОИЯИ, Д-810, 1961.
4. В.И.Мороз. Препринт ОИЯИ, Р-1958, 1965 г.
5. В.Ф.Вишневский и др. Препринт ОИЯИ, Р-1489, 1964 г.

Рукопись поступила в издательский отдел
2 февраля 1965 г.



Блок-схемы программы 2-3
"Идентификация V° события"

Рис. 2.