

сообщения  
объединенного  
института  
ядерных  
исследований  
дубна

10-81-691

А.Н.Синаев, И.Н.Чурин

КОНТРОЛЛЕРЫ КРЕЙТА  
ДЛЯ РАБОТЫ С ЭВМ СМ-3, СМ-4  
И "ЭЛЕКТРОНИКА-60"

Сообщение Института  
ядерных исследований  
имени профессора  
Дубна

1981

## 1. СТРУКТУРА КОНТРОЛЛЕРОВ

Малые ЭВМ, организованные по принципу общей шины, широко используются в практике современного физического эксперимента. Это обусловило разработку аппаратных и программных средств связи таких ЭВМ с аппаратурой в стандарте КАМАК. К указанным ЭВМ относятся производимые в СССР малые ЭВМ СМ-3, СМ-4 и микро-ЭВМ "Электроника-60" /1,2/. Они имеют сходную архитектуру, однако существует ряд различий между шинами СМ ЭВМ и микро-ЭВМ. Это приводит к необходимости иметь для шины каждого типа отдельные контроллеры крейта, отличающиеся узлами подключения к ЭВМ /3-7/.

Любой контроллер крейта является интерфейсом между магистралью этого крейта и каналом ввода-вывода ЭВМ. Поэтому в каждом из них можно выделить две части: интерфейс магистрали КАМАК и интерфейс ЭВМ. Интерфейс магистрали, как правило, не зависит от типа ЭВМ, так как он осуществляет связь с модулем крейта через стандартную магистраль. Интерфейс ЭВМ зависит от разновидности ее системы ввода-вывода и способа передачи данных - по программному каналу или по каналу прямого доступа. Можно считать целесообразным разделение контроллера на две указанные части не только логически, но и конструктивно, то есть выполнять их в виде двух блоков единичной ширины. Такое решение было принято нами при разработке контроллеров для ЭВМ с общей шиной. При этом достигаются следующие преимущества по сравнению с размещением контроллера в одном блоке двойной ширины:

- получает дальнейшее развитие принцип модульности, что позволяет использовать единый интерфейс магистрали при создании контроллеров для разных ЭВМ;
- унифицируется межплатная связь в контроллере, так как она может выполняться через многоконтактные разъемы, установленные на задних панелях обоих блоков;
- улучшаются технологические и эксплуатационные характеристики контроллера, его легче изготавливать, настраивать и ремонтировать, что положительно сказывается на надежности.

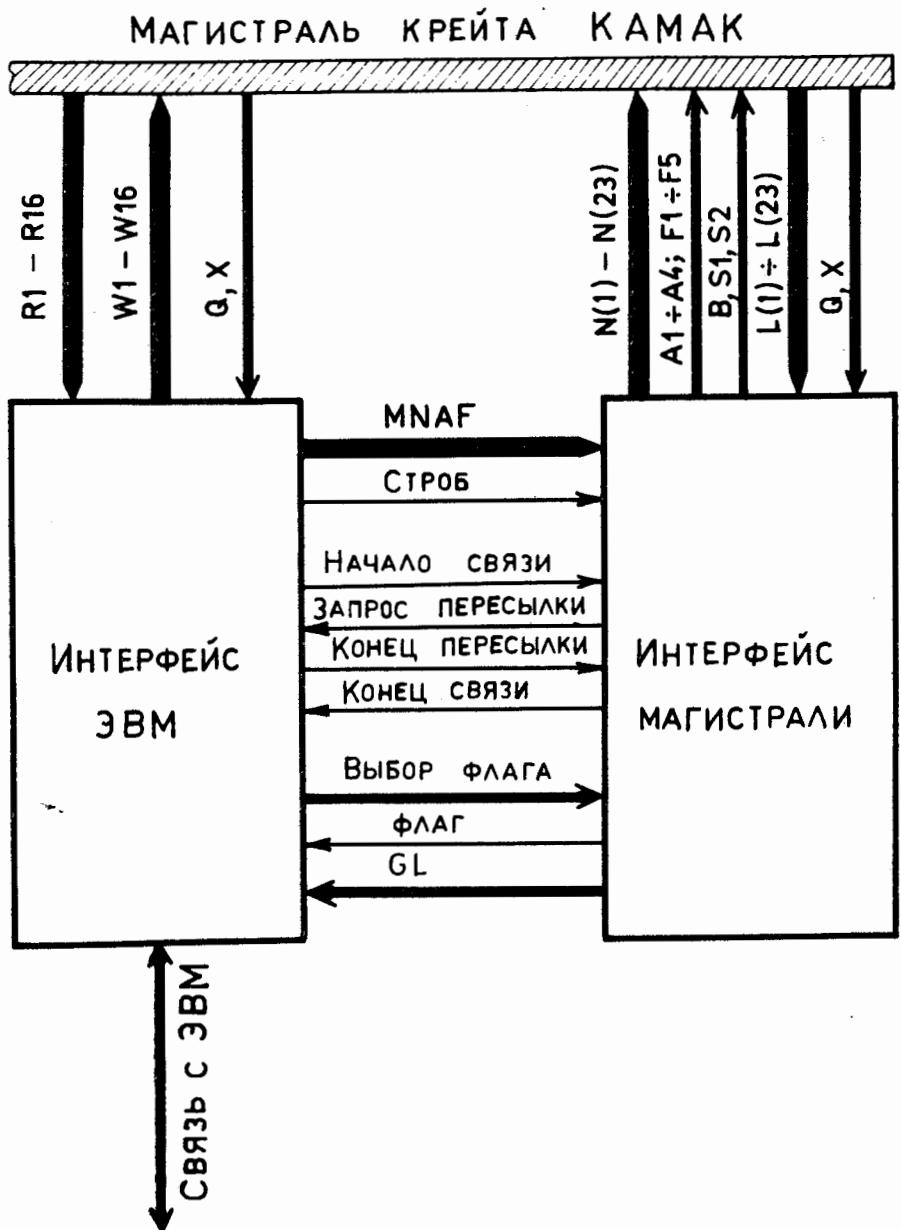


Рис.1. Структура контроллера, состоящего из интерфейса ЭВМ и интерфейса магистрали.

Блок-схема контроллера, состоящего из двух блоков, приведена на рис.1. Интерфейс магистрали устанавливается на 25-й станции и имеет доступ к линиям N, A, F, Z, C, I, B, S1, S2, L, X и Q. Интерфейс ЭВМ устанавливается на 24-й станции крейта и взаимодействует с линиями R и W, а также имеет доступ к линиям X и Q. По командам чтения данные с шины R заносятся в буферный регистр R, а по командам записи выводятся из регистра W на шину W. К указанным регистрам подключаются линии данных канала ввода-вывода ЭВМ.

Рассмотрим протокол обмена между каналом ввода-вывода ЭВМ и магистралью КАМАК, осуществляя с помощью описываемого контроллера /рис.1,2/. Инициатива начала обмена принадлежит

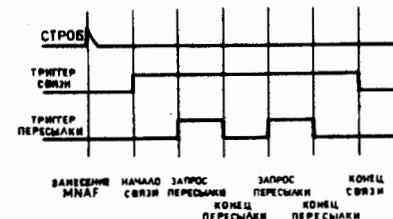


Рис.2. Временная диаграмма работы триггера связи и триггера пересылки.

ЭВМ. Через программный канал она посылает команду MNAF, которая по строб-импульсу передается интерфейсом ЭВМ в интерфейс магистрали /M обозначает режим обмена/. Далее ЭВМ подает команду начала связи, по которой триггер связи в интерфейсе ЭВМ устанавливается в "1", и сигнал об этом по линии "Начало связи" поступает в интерфейс магистрали. Начиная с этого момента передача массива данных происходит под управлением интерфейса магистрали. В случае команды чтения генерируется первый цикл КАМАК с заданной MNAF, и адресованный модуль выдает на линии R данные, записываемые в регистр R интерфейса ЭВМ. Интерфейс магистрали сообщает интерфейсу ЭВМ о готовности данных сигналом "Запрос пересылки", по которому триггер пересылки в интерфейсе ЭВМ устанавливается в "1". Если интерфейс ЭВМ предназначен для работы по программному каналу, то он сообщает ЭВМ необходимости выполнения пересылки слова и ожидает, когда ЭВМ сделает это. Если интерфейс предназначен для работы по каналу прямого доступа /КПД/, то он выполняет пересылку слова в ОЗУ ЭВМ автономно, не нарушая работы процессора.

После окончания передачи слова в интерфейсе ЭВМ сбрасывается триггер пересылки и тем самым подается сигнал "Конец пересылки" в интерфейс магистрали, который разрешает ему продолжить работу. Интерфейс магистрали анализирует состояние крейта. Если обмен массивом не закончен, то выполняется следующий цикл магистрали и описанная процедура пересылки повторяется. Если обнаружен признак конца массива, то интерфейс магистрали посылает сигнал "Конец связи", по которому триггер связи устанавливается в "0". ЭВМ может обнаружить окончание обмена путем программной проверки состояния триггера связи или по прерыванию, если оно разрешено.

В случае команды записи взаимодействие блоков контроллера происходит аналогично, с той лишь разницей, что после установки триггера связи в "1" интерфейс магистрали сначала подает сигнал "Запрос пересылки" в интерфейс ЭВМ, а цикл КАМАК генерирует после занесения слова записи из ЭВМ в регистр W.

Таким образом, при любом виде обмена данными триггер связи находится в состоянии "1" в течение всего времени обмена массивом, а триггер пересылки - только во время пересылки каждого слова массива.

Пять линий выбора флага обеспечивают выбор одного из 32 сигналов. В их число включены 23 сигнала L, поступающих с магистрали крейта, внешний сигнал L, а также их логические комбинации и некоторые другие сигналы. Выбранный сигнал по линии "флаг" поступает в ЭВМ. Кроме флага существует возможность ввода в ЭВМ трех сигналов GL, выбранных с помощью перемычек.

Далее описываются универсальный интерфейс магистрали КК 007 и три интерфейса ЭВМ с общей шиной: КЭ 001, КЭ 002 и КЭ 003. Интерфейс магистрали совместно с интерфейсами ЭВМ образует следующие контроллеры:

- с интерфейсом КЭ 001 - контроллер крейта ЭВМ СМ-3 или СМ-4 для работы по каналу прямого доступа к памяти;
- с интерфейсом КЭ 002 - контроллер крейта микро-ЭВМ "Электроника-60" для работы по каналу прямого доступа к памяти;
- с интерфейсом КЭ 003 - контроллер крейта микро-ЭВМ "Электроника-60" для работы по программному каналу.

Следует отметить, что описанный протокол обмена между интерфейсом ЭВМ и интерфейсом магистрали не зависит от типа канала ввода-вывода, поэтому предложенную структуру контроллера можно использовать для мини- и микро-ЭВМ, содержащих не только общую шину, но и радиальные каналы ввода-вывода.

## 2. ИНТЕРФЕЙС МАГИСТРАЛИ КК 007

Блок предназначен для генерации команд КАМАК, организации обмена массивами данных в стандартных режимах и для обработки сигналов L, X и Q.

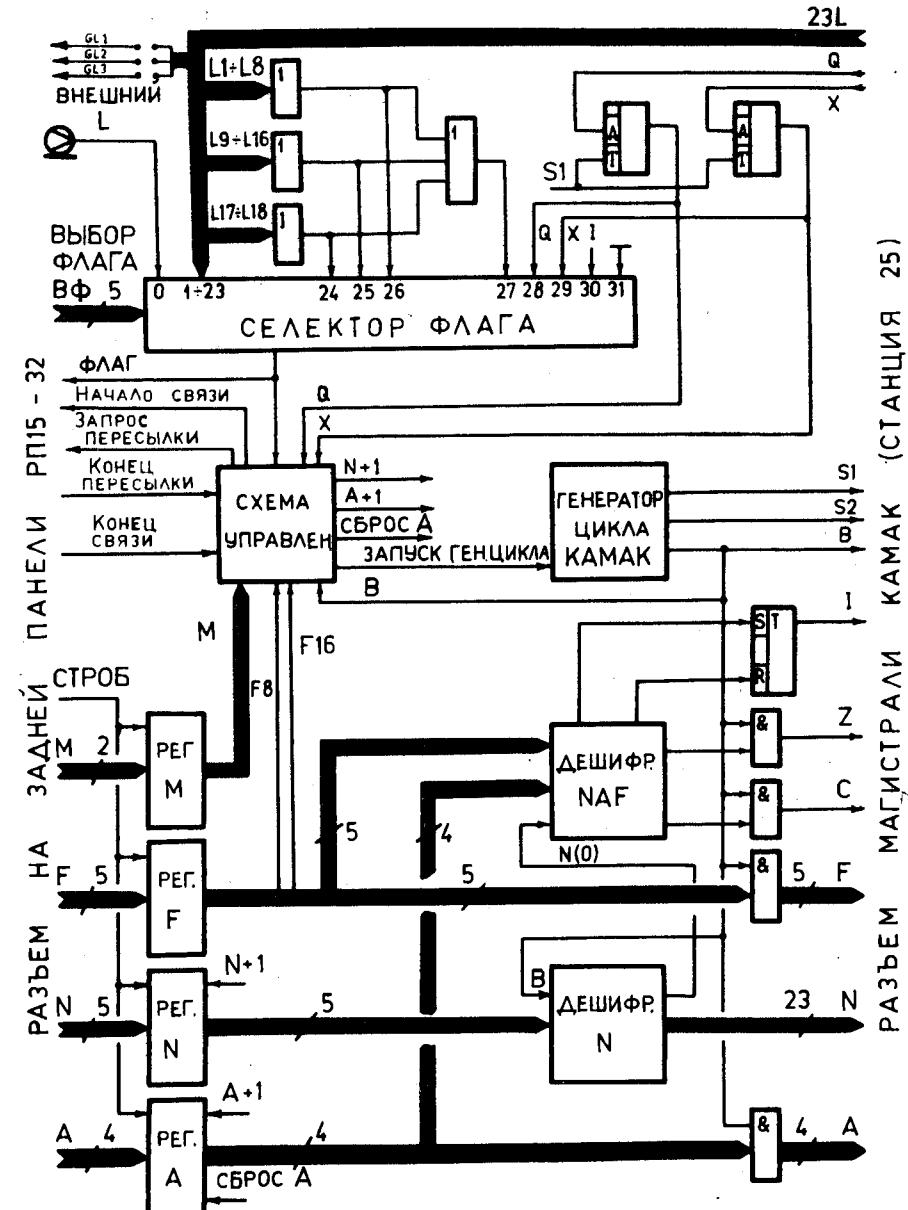


Рис.3. Блок-схема интерфейса магистрали КК 007.

Блок КК 007 содержит /рис.3/ регистры M, N, A, F, дешифратор номеров станций N, дешифратор команд NAF, адресованных самому контроллеру, генератор цикла КАМАК, 32-входовый селектор флага и схему управления. Запись команды MNAF в интерфейс магистрали производится строб-импульсом по команде от ЭВМ.

Дешифратор NAF декодирует следующие команды:

- N(0)A(0)F(26) - генерация Z;
- N(0)A(1)F(26) - генерация С;
- N(0)A(2)F(26) - установка I;
- N(0)A(2)F(24) - снятие I.

Выбор флага осуществляется по пяти линиям ВФ в двоичном коде согласно следующему распределению:

ВФ(0) - внешний сигнал L0;	ВФ(28) - Q;
ВФ(1)=ВФ(23) - L1=L23;	ВФ(29) - X;
ВФ(24) - логическое "ИЛИ" L0=L7;	ВФ(30) - I;
ВФ(25) - логическое "ИЛИ" L8=L15;	ВФ(31) - логическая "1".
ВФ(26) - логическое "ИЛИ" L16=L23;	
ВФ(27) - логическое "ИЛИ" L0=L23;	

Схема управления предусматривает два варианта начала обмена:

а/ при одновременном наличии как сигнала начала связи /триггер связи находится в состоянии "1"/, так и флага;

б/ сразу после подачи от ЭВМ сигнала начала связи /в этом случае должна быть подана комбинация ВФ=31/.

При дальнейшем рассмотрении будем подразумевать, что обмен начинается сразу после подачи сигнала начала связи.

Предусмотрены три режима обмена данными между магистралью КАМАК и ЭВМ /M = 0,2,3/. Режим M=0 означает обмен одним словом, после чего интерфейс магистрали подает сигнал "Конец связи". Режим M=2 - обмен массивом по постоянному адресу в режиме ULS. Каждое последующее слово массива передается при поступлении по линии флага очередного сигнала L, а окончание обмена массивом производится, если в цикле КАМАК, вызванном поступившим сигналом L, обнаруживается Q=0. Режим M=3 означает обмен массивом при последовательном изменении адресов /режим ACA/. Для этого в интерфейсе предусмотрено увеличение на 1 содержащимого регистров А и N и сброс регистра А. Передача каждого последующего слова начинается сразу после окончания приема предыдущего без ожидания прихода сигнала L. Окончание работы режима определяется по счетчику переданных слов, находящемуся в интерфейсе ЭВМ или организованному программно.

Выполнение команд чтения (F8=0, F16=0) и команд записи (F8=0, F16=1) различается тем, что в первом случае в начале обмена словом сначала выполняется цикл КАМАК, а затем пересылка слова, а во втором - наоборот.

Интерфейс магистрали обеспечивает также выполнение команд, не связанных с использованием шин чтения или записи (F8=1) в режиме M=0. В этом случае пуск цикла КАМАК производится по строб-импульсу записи команды MNAF в регистры интерфейса магистрали; подача сигнала начала связи или флага не требуется.

Принцип действия схемы управления показан на рис.4. Генератор с частотой 10 МГц подает импульсы на вход "+1" 3-разрядного двоичного реверсивного счетчика и на вход разблокировки дешифратора "3 на 8".

На вход "-1" реверсивного счетчика поступают импульсы, переводящие счетчик в предыдущее состояние. Момент прихода импульса "-1" находится в середине временного интервала между двумя импульсами "+1". Импульсы "-1" появляются на входе счетчика до тех пор, пока не будет выполнено условие перехода схемы управления в следующее состояние.

Выходы дешифратора T0-T7 соответствуют восьми возможным состояниям схемы управления:

- T0 - тест связи, тест флага;
- T1 - пуск цикла чтения в крейте;
- T2 - тест окончания цикла КАМАК;
- T3 - запрос пересылки;
- T4 - тест окончания пересылки;
- T5 - пуск цикла записи в крейте;
- T6 - тест окончания цикла КАМАК;
- T7 - управляющая операция.

В исходном состоянии T0 в каждом такте генератора проверяются линии "Триггер связи" и "Флаг". Если связи нет или отсутствует флаг, то на входе "-1" появляется импульс, возвращающий схему в исходное состояние. Как только оба условия выполнены, поступление импульсов на вход "-1" прекращается и схема управления переходит в состояние T1. Если в регистр MNAF записана команда чтения, то появляется сигнал пуска цикла КАМАК, если же записана команда записи, то цикл не запускается. Далее схема управления переходит в состояние T2, в котором проверяется наличие цикла магистрали. При отсутствии цикла магистрали схема управления переходит в состояние T3, а при его наличии этот переход произойдет после окончания цикла, то есть после снятия сигнала В с магистрали, когда на вход "-1" перестанут поступать импульсы. В состоянии T3 при Q=1 генерируется импульс "Запрос пересылки", передаваемый в интерфейс ЭВМ. Переход в состояние T4, схема управления остается в нем до тех пор, пока не окончится пересылка слова, после чего она перейдет в состояние T5. В этом состоянии, если в регистр MNAF записана команда записи, появляется сигнал пуска цикла КАМАК и схема управления, перейдя в состояние T6, ожидает его окон-

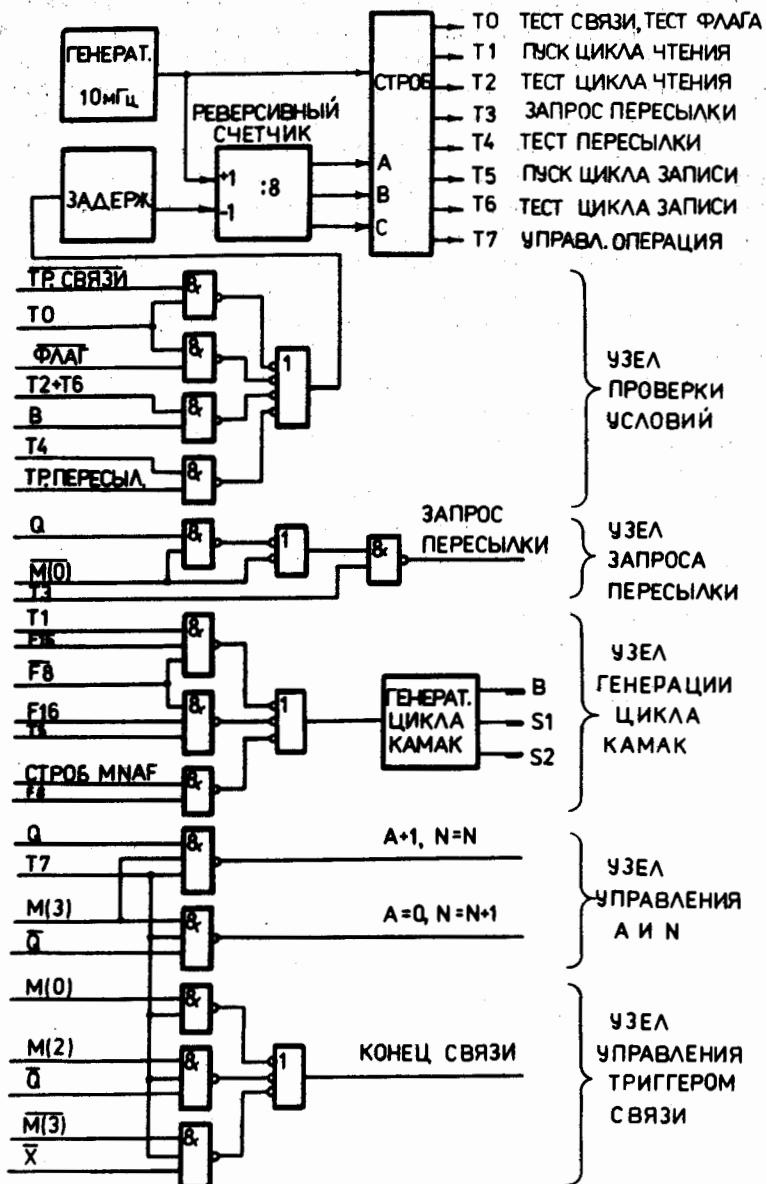


Рис.4. Принцип действия схемы управления блока КК 007.

чания. В состоянии T7 в зависимости от наличия сигналов M, X и Q генерируются управляющие импульсы. Поступающий в интерфейс ЭВМ импульс "Конец связи" генерируется в случае M=0 безусловно, а в случае M=2 лишь при появлении Q=0 или X=0. В случае M=3 при Q=1 генерируются импульсы "A=A+1"; "N=N", а при Q=0 - импульсы "A=0"; "N=N+1". После T7 схема управления переходит в исходное состояние T0, и вся последовательность действий повторяется.

Через установленный на задней панели разъем РП15-32 блок соединяется с интерфейсом ЭВМ. Распределение контактов разъема следующее:

1-4	- субадрес A;	22-26	- выбор флага ВФ;
5-9	- номер станции N;	28	- флаг;
10-14	- функция F;	29	- "Конец пересылки";
15-16	- режим обмена M;	30	- "Запрос пересылки";
17	- строб MNAF;	31	- "Конец связи";
18-20	- GL1-GL3;	32	- общий.
21	- "Начало связи";		

На передней панели имеется коаксиальный разъем для ввода в блок КК 007 одного внешнего сигнала L.

Блок потребляет ток 0,6 А по цепи +6В.

### 3. ИНТЕРФЕЙС ЭВМ СМ-3 И СМ-4 ДЛЯ РАБОТЫ ПО КАНАЛУ ПРЯМОГО ДОСТУПА КЭ 001

Интерфейс КЭ 001 совместно с блоком КК 007 образует контроллер крейта КАМАК, осуществляющий обмен массивами данных между модулями крейта и общей шиной СМ ЭВМ в режиме прямого доступа к памяти. Обмен инициируется программой от ЭВМ, пересылка каждого слова выполняется аппаратными средствами. Конец обмена определяется по прерыванию, если оно разрешено, или путем программной проверки соответствующего разряда регистра управления и статуса. Быстродействие контроллера в режиме передачи массива данных составляет 5-7 мкс/слово.

Блок-схема КЭ 001 показана на рис.5. Связь с общей шиной осуществляется через двунаправленные буферы ввода-вывода данных и ввода-вывода адреса и через однонаправленные буферы ввода и вывода управляющих сигналов. Обозначения сигналов общей шины соответствуют описанным в /1/.

Для ЭВМ программно доступны находящиеся в контроллере четыре 16-разрядных регистра: регистр управления и статуса /РУС/, счетчик адреса /СА/, счетчик слов /СС/ и находящийся в интерфейсе магистрали регистр MNAF. Они занимают на поле адресов ввода-вывода четыре последовательно расположенных адреса,

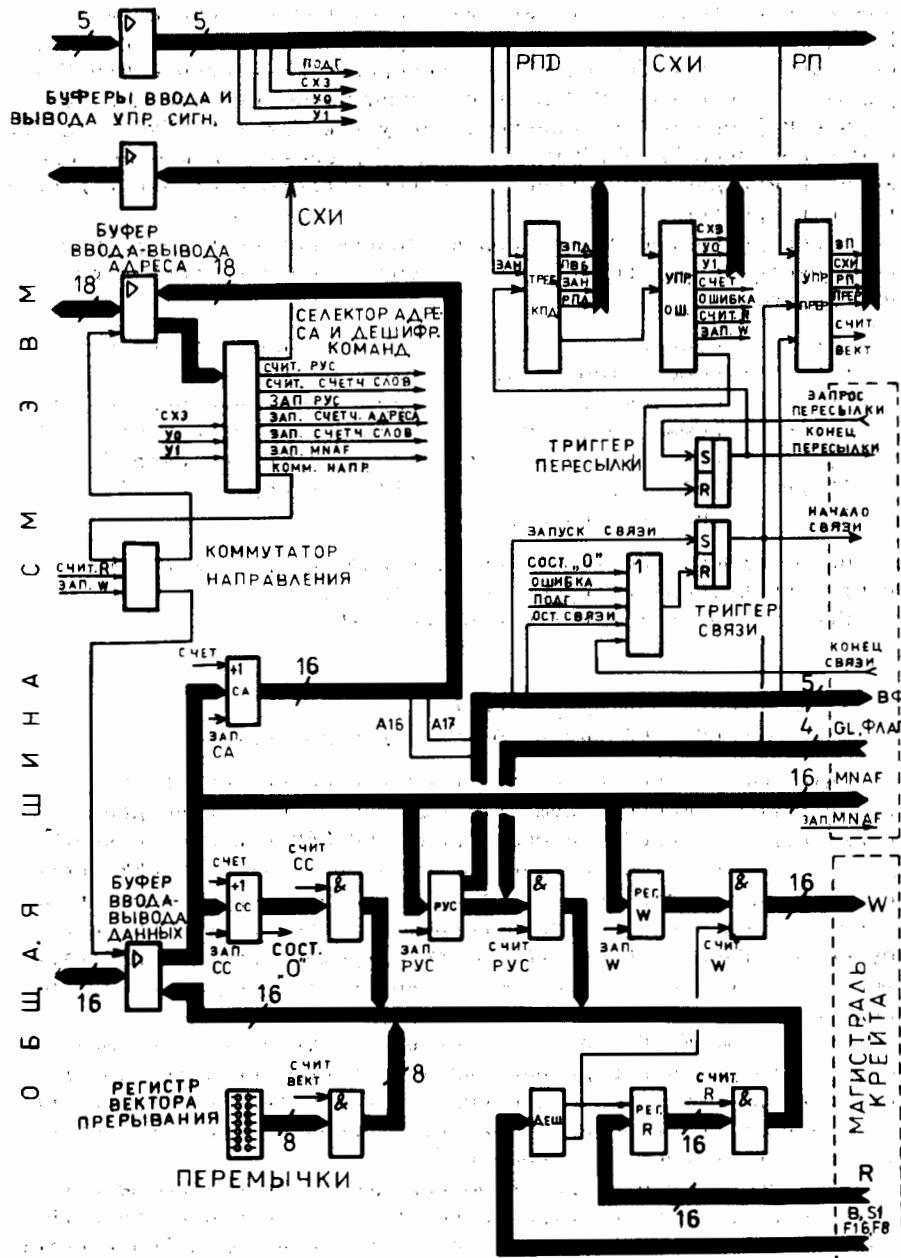


Рис.5. Блок-схема интерфейса ЭВМ СМ-3 и СМ-4 для работы по каналу прямого доступа КЭ 001.

которые задаются с помощью перемычек на плате. Возможные адреса начинаются с 166000 для ЭВМ СМ-3 и с 766000 для ЭВМ СМ-4. Программно недоступны и обслуживаются аппаратными средствами регистры R и W, а также регистр вектора прерывания, содержащий 8 перемычек.

Регистр управления и статуса служит для организации логической связи между программой ЭВМ, устройством прямого доступа к памяти, находящимся в интерфейсе ЭВМ, и интерфейсом магистрали. Назначение всех 16-ти разрядов РУС показано в табл.1. Счетчик адреса указывает адрес ячейки ОЗУ для пересылки очередного слова массива данных. Счетчик слов служит для счета переданных слов массива. С каждым переданным словом содержимое счетчика адреса увеличивается на 2, а счетчика слов уменьшается на 1. Находящийся в интерфейсе магистрали КК 007 регистр MNAF соединен с выходными линиями буфера данных через разъемы на задних панелях блоков. Двухразрядное число M задает режим обмена, а N, A и F обеспечивают косвенную адресацию модуля и выбор функции в крейте.

Селектор адреса и дешифратор команд позволяют работать с программно доступными регистрами как с нормальными ячейками памяти. Возможны операции считывания РУС и счетчика слов и операции записи во все четыре регистра. Селектор адреса и дешифратор команд управляют также коммутатором направления передачи информации через двунаправленные буферы. Буфер адреса обычно находится в состоянии ввода с шины ЭВМ и переключается на вывод при работе устройства прямого доступа к памяти, когда со счетчика адреса на общую шину поступает адрес ОЗУ. Буфер данных через одну внутреннюю шину позволяет записывать информацию в регистры контроллера, а через другую - считывать ее из регистров в ЭВМ. Все регистры блока, информация с которых может быть введена в ЭВМ, снабжены стробируемыми буферами. Ввод в регистр R и вывод из регистра W происходит во время цикла магистрали КАМАК.

Перед обменом массивом от ЭВМ по программному каналу последовательно задаются команда MNAF, количество слов массива, его начальный адрес и информация в РУС.

Взаимодействие с ЭВМ и блоком КК 007 осуществляется с помощью двух управляющих триггеров: триггера связи и триггера пересылки, а также устройства прямого доступа к памяти, которое состоит из трех узлов: требования работы КПД, управления общей шиной и управления прерыванием. Обмен начинается при записи "1" в нулевой разряд РУС, что вызывает установку триггера связи в "1". Окончание обмена /сброс триггера связи/ может происходить в следующих случаях: по инициативе крейта или интерфейса магистрали, когда из КК 007 приходит сигнал "Конец связи"; по инициативе интерфейса ЭВМ КЭ 001, когда счетчик слов

Таблица 1

Регистр управления и статуса блока КЭ 001

# разряда	Назначение	Смена состояния разряда
0	"1" - импульс начала связи	по команде "Запись РУС"
1	Направление работы КПД: "0" - запись в ОЗУ ЭВМ; "1" - чтение из ОЗУ ЭВМ	по команде "Запись РУС"
2,3	"1" - наличие сигналов GL1 и GL2	при изменении сигнала
4,5	Расширение памяти при работе с СМ-4 /разряды памяти A16 и A17/	по команде "Запись РУС"
6	"1" - разрешение прерывания после окончания связи	по команде "Запись РУС"
7	Состояние триггера связи: "0" - связь осуществляется; "1" - связь окончена	при изменении состояния триггера
8÷12	Линии выбора флага	по команде "Запись РУС"
13	"1" - импульс окончания связи	по команде "Запись РУС"
14	"1" - ошибка при обращении к памяти	установка - при появлении сигнала ошибки; сброс - по команде "Запись РУС" /состоиние "0"/
15	"1" - наличие выбранного флага	при изменении флага

Примечание: В разрядах 0 и 13 всегда считывается "0".

досчитал до нуля или узел управления ошибкой обнаружил ошибку при обращении к памяти, по инициативе ЭВМ, когда она подает сигнал общего сброса "Подг." или сигнал "Останов связи" путем записи "1" в 13-й разряд РУС. По окончании обмена, если разрешено прерывание /в 6-м разряде РУС записана "1"/, узел управления прерыванием посыпает вектор V в ЭВМ. Если же прерывание запрещено, то окончание обмена можно обнаружить программно, проверяя 7-й разряд РУС.

Триггер пересылки управляет передачей каждого слова массива. По сигналу "Запрос пересылки" от блока КК 007 он устанавливается в "1" и запускает узел требования работы КПД, который выполняет на общейшине весь требуемый протокол обмена сигналами для перевода ЭВМ в режим прямого доступа к памяти. После того как ЭВМ разрешила работу КПД, вступает в действие узел управления общей шиной. При этом со счетчика адреса на шину подается адрес, и в случае вывода данных из ОЗУ они пересыпаются в регистр W, а в случае ввода данные из регистра R пересыпаются в ОЗУ. После окончания пересылки очередного слова триггер пересылки сбрасывается узлом управления общей шиной, о чем сообщается по линии "Конец пересылки" в интерфейс магистрали.

На передней панели блока КЭ 001 установлены два одинаковых разъема РП15-50 для подключения к общей шине со следующим распределением контактов:

1 - общий;	36 - У0;	41 - ПРЕР;	46 - ПВБ;
2÷17 - А00÷А15;	37 - У1;	42 - ЗП5;	47 - ЗАН;
18÷33 - Д00÷Д15;	38 - СХ3;	43 - РП5;	48 - ПОДГ;
34 - А16;	39 - СХ4;	44 - ЗПД;	49 - АСП;
35 - А17;	40 - К0;	45 - РПД;	50 - АИП.

Связь с блоком КК 007 производится через разъемы РП15-32 путем соединения одноименных контактов разъемов.

Блок потребляет ток 1,8 А по цепи +6 В.

#### 4. ИНТЕРФЕЙС МИКРО-ЭВМ "ЭЛЕКТРОНИКА-60" ДЛЯ РАБОТЫ ПО КАНАЛУ ПРЯМОГО ДОСТУПА КЭ 002

Интерфейс КЭ 002 совместно с блоком КК 007 образует контроллер крейта КАМАК, осуществляющий обмен массивами данных между модулями крейта и шиной микро-ЭВМ "Электроника-60" в режиме прямого доступа к памяти. Обмен инициируется программой от ЭВМ, пересылка каждого слова выполняется аппаратными средствами. Конец обмена определяется по прерыванию, если оно разрешено, или путем программной проверки соответствующего разряда регистра управления и статуса. Быстродействие контроллера в режиме передачи массива данных составляет 5-7 мкс/слово.

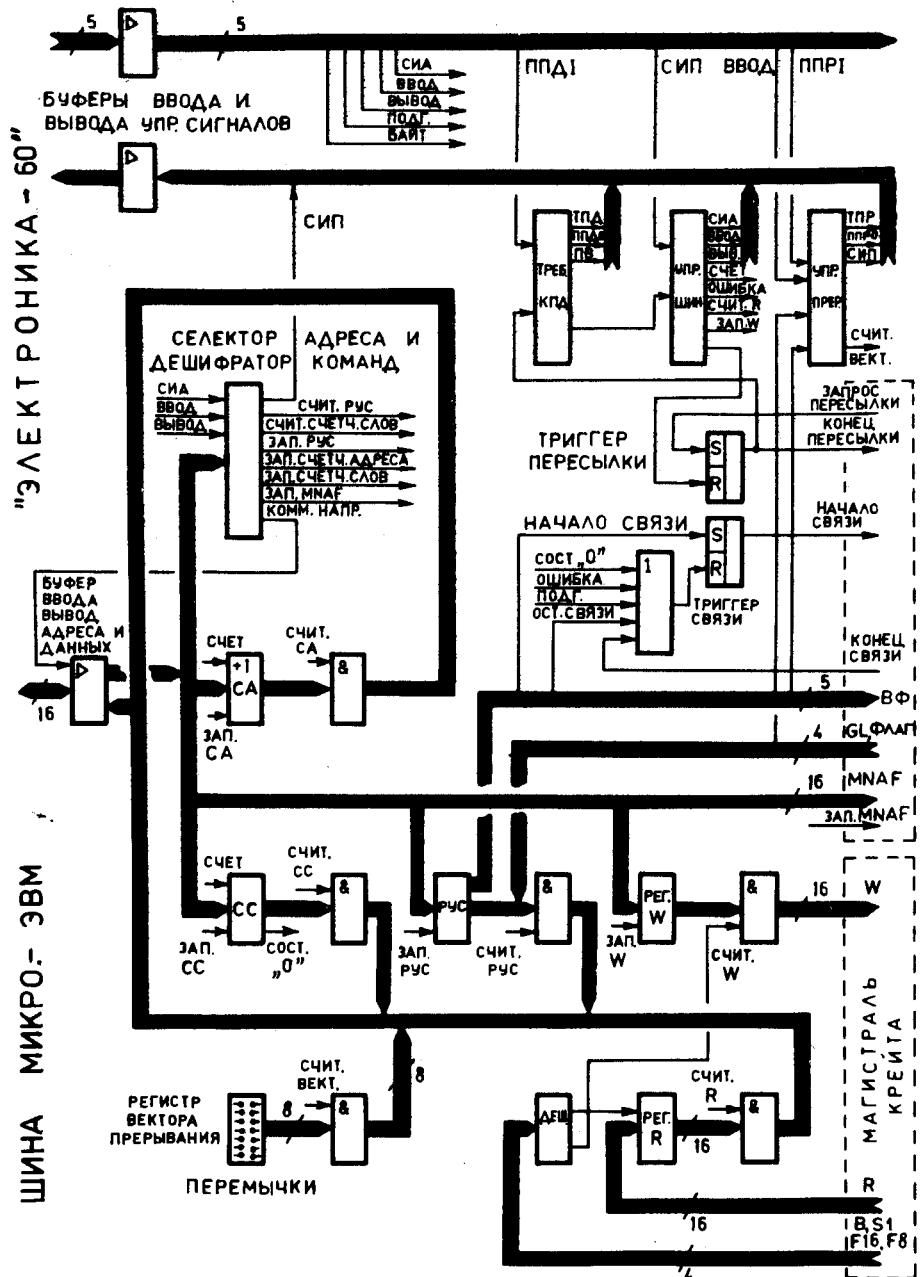


Рис.6. Блок-схема интерфейса микро-ЭВМ "Электроника-60" для работы по каналу прямого доступа КЭ 002.

Блок-схема КЭ 002 приведена на рис.6. В основном она аналогична блок-схеме КЭ 001. Различия заключаются в узлах подключения к шине ЭВМ. В КЭ 002 в соответствии со структурой шины микро-ЭВМ совмещены буферы адреса и данных и введен дополнительный стробируемый буфер вывода со счетчика адреса /СА/ на шины адреса и данных микро-ЭВМ "Электроника-60". Кроме того, имеются различия в узлах требования работы КПД, управления шиной ЭВМ и управления прерыванием. Эти различия обусловлены другим набором управляемых сигналов на шине микро-ЭВМ.

Назначение разрядов РУС в КЭ 002 совпадает с КЭ 001, за исключением разрядов 4 и 5, которые не используются.

На передней панели блока КЭ 002 установлены два одинаковых разъема РП15-50 для подключения к шине микро-ЭВМ со следующим распределением контактов:

- |                   |             |            |
|-------------------|-------------|------------|
| 1 - общий;        | 23 - СБРОС; | 29 - ВУ;   |
| 2÷17 - ДА00÷ДА15; | 26 - ВВОД;  | 31 - ТПД;  |
| 18 - ТПР;         | 27 - ВЫВОД; | 32 - ППД1; |
| 19 - ППР1;        | 28 - БАЙТ;  | 34 - ПВ.   |

Блок потребляет ток 1,6 А по цепи +6 В.

## 5. ИНТЕРФЕЙС МИКРО-ЭВМ "ЭЛЕКТРОНИКА-60" ДЛЯ РАБОТЫ ПО ПРОГРАММНОМУ КАНАЛУ КЭ 003

Интерфейс КЭ 003 совместно с блоком КК 007 образует контроллер крейта КАМАК, осуществляющий обмен массивами данных между модулями крейта и шиной микро-ЭВМ "Электроника-60" по программному каналу. Момент готовности контроллера к пересыпалке каждого слова, а также момент окончания связи определяются по прерываниям, если они разрешены, или путем программной проверки соответствующих разрядов регистра управления и статуса. Быстродействие контроллера в режиме передачи массива данных составляет 20-30 мкс/слово.

Блок-схема КЭ 003 показана на рис.7. Связь с шиной микроЭВМ осуществляется через двунаправленный буфер ввода-вывода адреса и данных и через однонаправленные буфера ввода и вывода управляющих сигналов.

Для ЭВМ программно доступны находящиеся в контроллере четыре 16-разрядных регистра. Они занимают на поле адресов ввода-вывода два последовательно расположенных адреса, которые задаются с помощью перемычек на плате начиная с адреса 166000. По первому адресу находится регистр управления и статуса /РУС/, а по второму - регистр чтения R, регистр записи W и расположенный в интерфейсе магистрали регистр MNAF. Регистры R и W доступны в том случае, если идет обмен массивом /триггер связи

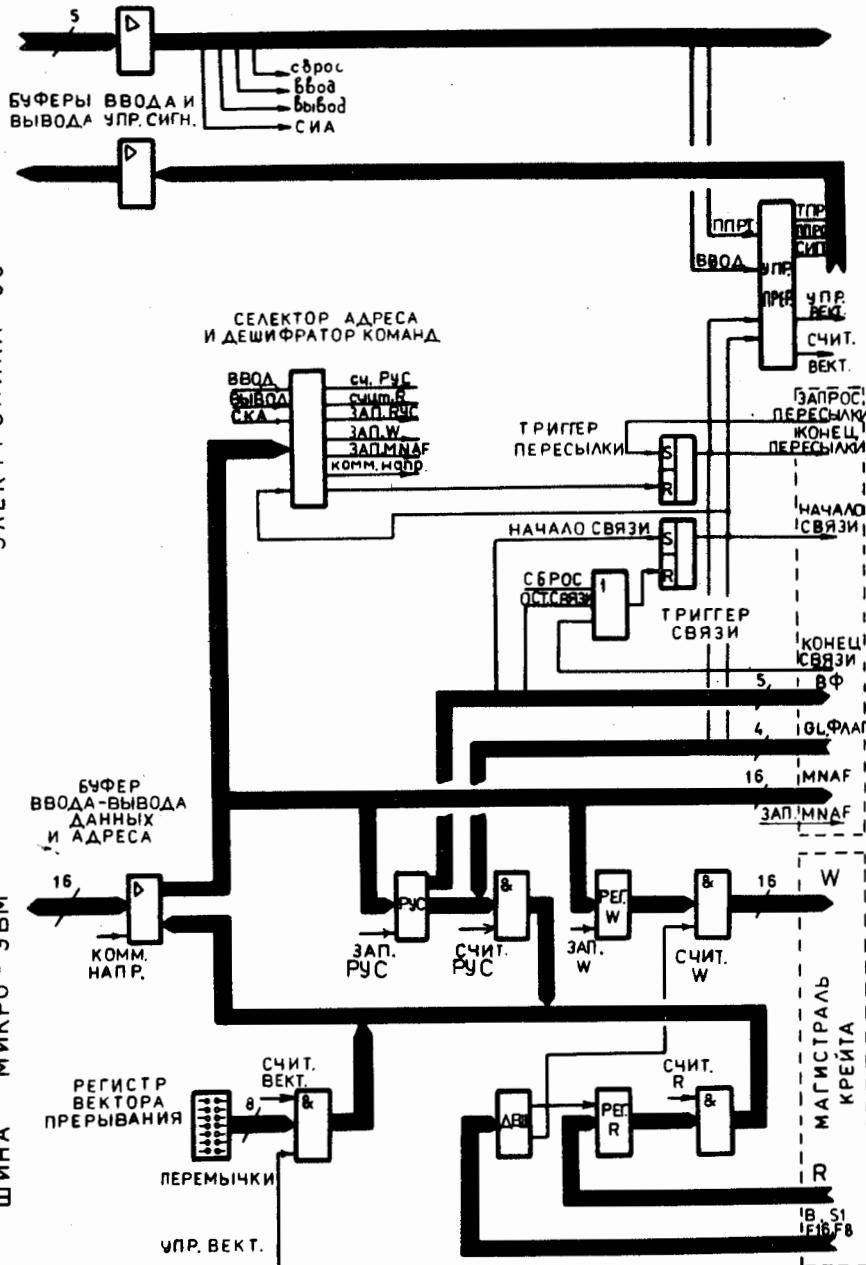


Рис. 7. Блок-схема интерфейса микро-ЭВМ "Электроника-60" для работы по программному каналу КЭ 003.

находится в "1"/. Если обмена массивом нет, то данные интерпретируются как MNAF и пересыпаются в сопровождении строб-импульса в блок КК 007, который соединен с выходными линиями буфера адреса и данных через разъем на задней панели КЭ 003. Программно недоступен регистр вектора прерывания, содержащий 8 перемычек.

Регистр управления и статуса служит для организации логической связи между программой ЭВМ, регистрами данных, находящимися в интерфейсе ЭВМ, и интерфейсом магистрали. Назначение всех 16-ти разрядов РУС показано в табл.2.

Селектор адреса и дешифратор команд позволяют работать с программно доступными регистрами как с нормальными ячейками памяти. Селектор адреса и дешифратор команд управляют также коммутатором направления передачи информации в буфере адреса и данных. Этот буфер через одну внутреннюю шину позволяет записывать информацию в регистры контроллера, а через другую - считывать ее из регистров в ЭВМ. Обычно буфер находится в состоянии приема с шины ЭВМ и переключается лишь на время исполнения команд ввода в ЭВМ. Все регистры блока, информации с которых может быть введена в ЭВМ, снабжены стробируемыми буферами. Ввод в регистр R и вывод из регистра W происходят по командам в цикле магистрали КАМАК.

Перед обменом массивом от ЭВМ последовательно задаются команда MNAF и информация в РУС.

Взаимодействие с ЭВМ и блоком КК 007 осуществляется с помощью двух управляющих триггеров: триггера связи и триггера пересылки, а также узла управления прерыванием. Обмен начинается в момент записи "1" в нулевой разряд РУС, что вызывает установку триггера связи в "1". Окончание связи /сброс триггера связи/ может происходить в следующих случаях: по инициативе крейта или интерфейса магистрали, когда из КК 007 приходит сигнал "Конец связи"; по инициативе ЭВМ, когда она дает сигнал "Сброс" или команду "Останов связи" путем записи "1" в 13-й разряд РУС. Если разрешено соответствующее прерывание /в 6-м разряде РУС записана "1"/, то при окончании связи узел управления прерыванием посылает в ЭВМ вектор V по линиям данных. Если это прерывание запрещено, то окончание связи можно обнаружить программно, проверяя 7-й разряд РУС.

Триггер пересылки управляет передачей каждого слова массива. По сигналу "Запрос пересылки" от блока КК 007 он устанавливается в "1"/, и если разрешено соответствующее прерывание /в 5-м разряде РУС записана "1"/, то узел управления прерыванием посыпает в ЭВМ вектор V+2. Если прерывание запрещено, то требование пересылки можно обнаружить программно, проверяя

Таблица 2

## Регистр управления и статуса блока КЭ 003

№ разряда	Назначение	Смена состояния разряда
0	"1" - импульс начала связи	по команде "Запись РУС"
1,2,3	"1" - наличие сигналов GL1, GL2, GL3	при изменении сигнала
4	не используется	-
5	"1" - разрешение прерывания по запросу пересылки слова	по команде "Запись РУС"
6	"1" - разрешение прерывания после окончания связи	по команде "Запись РУС"
7	Состояние триггера связи: "0" - осуществляется связь; "1" - связь окончена	при изменении состояния триггера
8-12	Линии выбора флага	по команде "Запись РУС"
13	"1" - импульс окончания связи	по команде "Запись РУС"
14	Состояние триггера пересылки: "0" - пересылка слова закончена; "1" - запрос на пересылку слова	при изменении состояния триггера
15	"1" - наличие выбранного флага	при изменении флага

Примечание. В разрядах 0,4 и 13 всегда считывается "0".

14-й разряд РУС. ЭВМ выполняет требуемую пересылку слова данных под управлением программы. После записи слова в регистр W или чтения слова из регистра R триггер пересылки сбрасывается в "0" сигналом от дешифратора команд.

На передней панели блока КЭ 003 установлены два одинаковых разъема РП15-50 для подключения к шине микро-ЭВМ со следующим распределением контактов:

1 - общий;	19 - ППР1;	27 - ВЫВОД;
2÷17 - ДА00÷ДА15;	23 - СБРОС;	28 - БАЙТ;
18 - ТПР;	26 - ВВОД;	29 - ВУ.

Связь с блоком КК 007 осуществляется через разъем РП15-32 путем соединения одноименных контактов разъемов.

Блок потребляет ток 1,1 А по цепи +6 В.

В заключение авторы благодарят В.А.Баранова, Нгуен Мань Занга и В.А.Саенко за полезные обсуждения и помошь при испытаниях блоков.

## ЛИТЕРАТУРА

1. Малые ЭВМ и их применение /под ред. Б.Н.Наумова/. "Статистика", М., 1980.
2. Борисенко В.Д., Плотников В.В., Талов И.Л. Электронная промышленность, 1980, №10, с.20.
3. Iselin F. et al. CC11 CAMAC Crate PDP11 Interface Type 116, CERN-NP CAMAC Note, No.43-00, Гeneva, 1972.
4. Мячев А.А. Организация управляющих вычислительных комплексов. "Энергия", М., 1980.
5. Елизаров О.И., Жуков Г.П., Мячев А.А. ОИЯИ, 11-8396, Дубна, 1974.
6. Елкин Ю.В. В кн.: Автоматизация научных исследований на основе применения ЭВМ /тезисы докладов VI Всесоюзной конференции/. Институт автоматики и электрометрии СО АН СССР, Новосибирск, 1981, с.67.
7. Нифонтов В.И., Орешков А.Д., Уваров Н.П. В кн.: Автоматизация научных исследований на основе применения ЭВМ /тезисы докладов VI Всесоюзной конференции/. Институт автоматики и электрометрии СО АН СССР, Новосибирск, 1981, с.5.

Рукопись поступила в издательский отдел  
4 ноября 1981 года.