

Ц84 б
К-71

СООБЩЕНИЯ
ОБЪЕДИНЕННОГО
ИНСТИТУТА
ЯДЕРНЫХ
ИССЛЕДОВАНИЙ
ДУБНА



503 / 2-74

477 - 74
10 - 7428

З.М.Косарева, В.М.Котов, Л.А.Кулюкина, Г.А.Осоксов

ФОРМАТ И СТРУКТУРА МАССИВА ДАННЫХ,
ПОСТУПАЮЩИХ СО СПИРАЛЬНОГО ИЗМЕРИТЕЛЯ
ОИЯИ

1973

ЛАБОРАТОРИЯ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНОЙ
ТЕХНИКИ И АВТОМАТИЗАЦИИ

10 - 7428

З.М.Косарева, В.М.Котов, Л.А.Кулюкина, Г.А.Осоков

**ФОРМАТ И СТРУКТУРА МАССИВА ДАННЫХ,
ПОСТУПАЮЩИХ СО СПИРАЛЬНОГО ИЗМЕРИТЕЛЯ
ОИЯИ**

Соединенный институт
ядерных исследований
БИБЛИОТЕКА

Сложившаяся к настоящему времени практика автоматизированной обработки данных камерных снимков позволяет использовать одновременно самые различные полуавтоматические и автоматические измерительные устройства (ПУОС, НРД, спиральный измеритель и т.д.) с последующей off-line обработкой результатов измерений с помощью унифицированной системы программ геометрической реконструкции, идентификации, статистического анализа. Такая унифицированная система программ, пригодная для обработки данных, полученных с помощью различных камер и различных приборов, была разработана в ОИИ на базе цепи известных программ MATCH-THRESH-GRIND-SUMX.

В этой связи становится понятным внимание, которое должно быть уделено формализации и четкой организации такой обработки. Это достигается как согласованием форматов данных на входе каждой из программ, так и созданием специального общего блока служебной информации (TITLES), где в определенном порядке должны храниться все константы и параметры, описывающие эксперимент, камеру, магнитное поле, номера фильма, кадра, проекции, события, его топологию, вид и номер измерительного устройства, необходимые учетные данные и т.д. Все это требуется для последующей обработки и классификации информации измерений.

При обычном порядке измерений на спиральном измерителе (СИ) большая часть этих данных вводится оператором в процессе предварительного просмотра при создании так называемого блока управляющей

информации (БУИ), который, кроме TITLES, содержит также грубые координаты реперных крестов и вершины события. Используя эти предварительные данные из БУИ, в процессе измерений на СИ управляющая программа, помогая оператору, выводит (x,y) - столы в район измерений, заменяет грубые координаты на точные после измерений и автоматически включает служебную информацию из БУИ в паспорт проекции, сопровождающий данные спирального сканирования.

В работах /1,2/ были опубликованы предварительные сведения, касающиеся формата данных и структуры массива информации, поступающей с СИ в процессе измерений, но после запуска спирального измерителя ОИЯИ в конце 1972 г. возникла необходимость внести существенные поправки и дополнения в эти сведения. Был разработан также паспорт проекции (кадра).

Данные спирального сканирования содержат /1/ последовательность полярных координат точек, измеренных на плоскости кадра, а также включенные в паспорт проекции декартовы координаты вершин, реперных крестов и опорных точек. Запоминание данных осуществляется в режиме динамической буферизации управляющей ЭВМ (УЭВМ), выполняющей всю последовательность актов управления работой СИ. УЭВМ имеет 12-разрядные слова (разряды которых ниже будут нумероваться слева направо от нулевого до 11-го младшего разряда).

Учет длины слова УЭВМ и разрядности отсчетных устройств систем, измеряющих полярные и декартовы координаты, и определили во многом формат и структуру массива данных, а также вид паспорта проекции, описание которых и составляет содержание настоящего сообщения.

Причины, побудившие разработчиков выбрать указанную ниже разрядность регистров отсчетных устройств, которая определяет их точность,

объясняются в основном соображениями и ограничениями технического порядка и были обсуждены ранее в /3/.

I. Формат данных

I.1. Данные измерения одной точки трека содержат ее полярные координаты R и Q и амплитуду импульса Н, занимая в сумме 36 разрядов, т.е. 3 слова УЭВМ, распределяясь следующим образом:

H - амплитуда, 4 разряда,

Q - полярный угол точки, 16 разрядов,

R - полярный радиус точки, 15 разрядов.

Один разряд отведен под Qfull - "признак опорной метки", в нем генерируется "1" при прохождении сканирующей щели через опорную линию /3/.

Размещение R, Q и H в трех следующих друг за другом словах УЭВМ показано на рис. I.

I.2. Декартовы координаты (x, y) вершин, опорных точек и реперных крестов занимают 48 разрядов, т.е. 4 слова УЭВМ, и помимо (x, y) координаты точки содержат и ее признаки.

x - координата вместе с признаками занимает 2 слова УЭВМ, из них 18 разрядов отведено под x, а 6 старших разрядов 2-го слова - под признаки. Признаком x-координаты служит "1" в 5-м разряде 2-го слова.

y - координата вместе с признаками также занимает 2 слова УЭВМ, из них 18 разрядов занято под y, а 6 старших разрядов 2-го слова отведены под признаки.

Признаком y-координаты является "0" в 5-м разряде 2-го слова (см. рис.2).

Признаком реперного креста служит его порядковый номер на плате при сканировании. Этот номер в виде двоичного числа заносится

в разряды с нулевого по 4-й второго слова координаты Y .

Признаками точек (вершин и точек) служит порядковый номер типа, на которые подразделяются точки, а именно:

01 - Vex - вершина события.

02 - esp - точка остановки трека, ставится на конце трека, останавливающегося в камере.

03 - stp - точка излома трека, ставится в месте остановки и последующего излома трека.

04 - ncp - негатив - cpt.

05 - esp - анти - cpt , ставится на треке пучка, проходящем близко к вершине события.

06 - cpr - crutch-point (cpt) ставится на треке события, если он пересекается под малым углом треком пучка.

Этот номер в виде двоичного числа заносится во 2-е слово координаты X в разряды с нулевого по 4-й.

2. Структура массива данных

Общий массив данных, относящийся к полному спиральному скану и поступающий в настоящее время из УЭВМ на перфоленту, состоит из подблоков, которые записываются в память УЭВМ при сканировании и имеют стандартную длину в 256 слов УЭВМ . Последовательность этих подблоков, содержащих данные о полярных координатах точек и называемых числовыми подблоками, завершается подблоком той же длины, содержащим паспорт проекции.

2.1. Первые 4 слова числового подблока - служебные. Первое, второе и третье слово - признак числового подблока ДТ:

7777B - первое слово,

7777B - второе слово,

7777B - третье слово.

Четвертое слово - число точек, содержащихся в подблоке.

Начиная с 5-го слова подблока идут тройки чисел, несущие информацию о каждой измеренной точке трека (см. рис. I).

2.2. Последний подблок, относящийся к данному скану, - паспорт проекции. Его длина также равна 256 словам УЭВМ, из которых лишь первые 128 слов заняты собственно паспортом.

Паспорт снабжен признаком PS , занимающим 3 первых его слова:

7777B - 1- е слово,

0000B - 2- е слово,

7777B - 3- е слово.

В 120 следующих словах паспорта размещена информация, в целом отражающая содержание паспорта M2(100) для FILTR'a /2/ , но имеющая другой порядок и форму расположения, а также увеличенный объем.

Поведение треков события и фоновых треков пучка на снимках с однometровой водородной камеры ОИЯИ, предназначенных для опытной обработки, а также учет более чем двухлетнего опыта измерений на аналогичном приборе в ЦЕРНе потребовали увеличения числа опорных точек до 18 с соответствующим увеличением числа их типов(см.стр.6). Это позволит полнее использовать опорные точки в программе фильтрации для более надежного выделения треков события.

Из-за недостаточно стабильных условий экспонирования и проявления изображения реперных крестов на снимках, предназначенных для опытной обработки, сильно отличаются по четкости и качеству. Поскольку программа геометрической реконструкции требует измерения четырех реперных крестов, предусмотрено измерение шести крестов с тем, чтобы можно было в случае необходимости отобрать четыре, более четких. Кроме того, будет расширен смысловой характер кода бра-

ковки (19^е слово паспорта), который в дальнейшем может дать дополнительную информацию при обработке результатов.

Структура паспорта проекции в словах УЭВМ приведена на стр. 9.

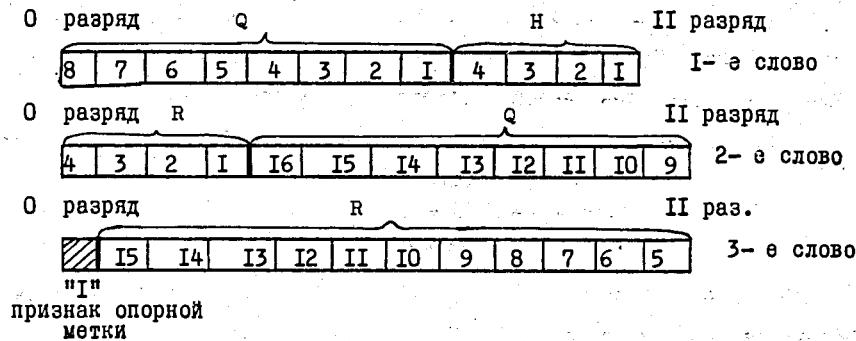


Рис.1. Информация об измеренных точках трека.

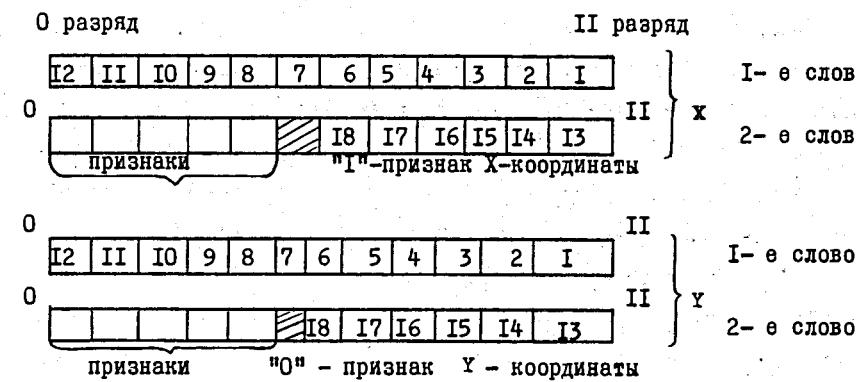


Рис.2. Декартовы координаты вершин, опорных точек и реперных крестов.

Формат паспорта проекции в словах УЭВМ

№ слова	Содержимое слова
I	признак PS паспорта
2	
3	
4	вид камеры
5	час измерения
6	№ спирального измерителя
7	№ оператора СИ
8	год
9	месяц
10	число
II	№ эксперимента
12	№ события
13	№ проекции
14	общее число вершин в событии (максимально 4 вершины)
15	№ фильма
16	№ кадра
17	№ оператора при предварительном просмотре
18	топология события
19	код браковки (0, если скан не бракованный)
20	число точек, измеренных на проекции
21	число опорных точек (максимально 18)
22	(X,Y)-координаты опорных точек
93	
94	
95	
96	
97	
98	
99	
100	число реперных крестов (максимально 6 крестов)
123	(X,Y)-координаты реперных крестов
124	
125	
126	
127	
128	пока не используются

Л И Т Е Р А Т У Р А

1. З.М.Косарева, Л.А.Кулюкина, Г.А.Осоцков, Г.А.Эрлихман.
Математическое обеспечение сканирующего автомата "Сpirальный измеритель".
Программы фильтрации данных спирального сканирования.
Сообщение ОИЯИ, ИО-5574. Дубна, 1971 .
2. З.М.Косарева, Л.А.Кулюкина, Г.А.Осоцков .
Математическое обеспечение спирального измерителя.
Программы комплекса FILTR.Б1-10-6412, Дубна, 1972.
3. А.Я.Астахов, Ю.А.Каржавин и др.
Спиральный измеритель .Препринт ОИЯИ, Р10-4943, 1970.
4. А.В.Беляев, Г.Н.Буланова, В.М.Котов и др.
Программа SPREADER для передачи данных спирального измерителя на ЭВМ БЭСМ-6.
Сообщение ОИЯИ, ИО-7429, Дубна, 1973.

Рукопись поступила в издательский отдел
29 августа 1973 года.